

УПРОЩЕННЫЕ ФОРМУЛЫ ДЛЯ РАСЧЕТА
ПЛЕНОЧНОГО ЭЛЕКТРОСТАТИЧЕСКОГО РЕЛЕ
НА ЗАДАННЫЕ ПАРАМЕТРЫ

Т.В.Полина, Б.С.Потапов
В.А.Стерелюхин, А.И.Рогалев

При проектировании ПЭР обычно задаются следующими параметрами: напряжениями срабатывания и отпускания ($U_{ср}, U_{отп}$), контактным давлением (F_k), коэффициентом передачи по напряжению ($K = \frac{U}{U_{ср}}$, U - коммутируемое напряжение). Эти параметры определяются геометрическими размерами, механическими характеристиками материалов и технологическими особенностями производства.

Настоящая работа посвящена нахождению приближенных связей параметров реле с его геометрическими размерами. Строгая постановка этой задачи приводит к необходимости рассмотрения систем трансцендентных уравнений [1].

С целью получения удобных формул для инженерных расчетов ПЭР, предлагается линеаризировать форму прогиба мембранны, что допустимо для тех конструкций ПЭР, где длина мембранны много больше её прогиба. В качестве примера приведем вывод расчетных формул для реле

классической конструкции (рис.1), где максимальный прогиб мембранны под действием напряжения изменяется пропорционально углу α .

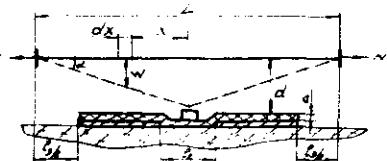


Рис. 1

I. Напряжение срабатывания реле определяется из условий:

$$F_3(\alpha_1) = F_y(\alpha_1) \quad (1)$$

$$\left(\frac{dF_3}{d\alpha} \right)_{\alpha_1} = \left(\frac{dF_y}{d\alpha} \right)_{\alpha_1}$$

где упругая сила $F_y = N\alpha$ (на участке от 0 до $L/2$), а электростатическая сила $F_3 = \int_{L/2}^{L-l_3} \frac{\epsilon_0 \delta U^2}{2(d-w+\frac{x}{\epsilon})^2} dx$ (δ - ширина мембранны, ϵ - диэлектрическая проницаемость диэлектрика, а все остальные обозначения приведены на рис. I).

Подставляя выражения для F_3 и F_y в систему (I), получим:

$$U_{ср} = \sqrt{\frac{16N(d+\frac{w}{\epsilon})^3 [3(L-l_2)-2l_3]}{27\epsilon_0 \delta (L-l_3-l_2)(L-l_2)^2}} \quad (2)$$



Рис. 2

Из условий:

$$F_{31} = F_{y1} \quad (\text{на участке } l_1/2), \quad (3)$$

$$F_{32} = F_{y2} \quad (\text{на участке } l_2/2),$$

где

$$F_{31} = \frac{\epsilon \epsilon_0 \delta l_1 U^2}{4[\Delta^2 + \Delta(d-d_k)\sqrt{\epsilon}]}, \quad F_{32} = \frac{\epsilon \epsilon_0 \delta l_2 U^2}{4[\Delta^2 + \Delta(d-d_k)\sqrt{\epsilon}]},$$

$$F_{y1} = N\alpha_1, \quad F_{y2} = N\alpha_2.$$

найдем:

$$U_{отп} = \frac{2}{L} \sqrt{\frac{2Nd\Delta(d\sqrt{\epsilon} + \Delta)}{\epsilon \epsilon_0 \delta}} \cdot \left\{ 1 + \sqrt{\frac{(d-d_k)(d-d_k)\sqrt{\epsilon} + \Delta}{d(d\sqrt{\epsilon} + \Delta)}} \right\} \quad (4)$$

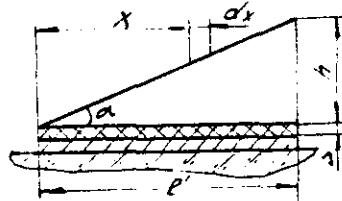


Рис. 3

находится из условия равновесия:

$$\frac{\varepsilon \varepsilon_0 B l' U_{cr}^2}{2\Delta^2 + 2\Delta(d-d_k)\sqrt{\varepsilon}} = \frac{N(d-d_k)}{l'}$$

отсюда получим:

$$F_k = U_{cr} \sqrt{\frac{\varepsilon \varepsilon_0 N B (d-d_k)}{2\Delta^2 + 2\Delta(d-d_k)\sqrt{\varepsilon}}} \quad (5)$$

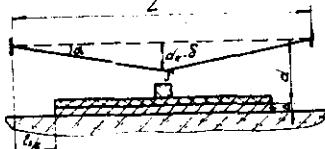


Рис. 4

со стороны управляющих электродов (при напряжении U_{opt}) и удерживающих сил со стороны контакта (электростатических сил сварки), т.е.

$$F_y = F_{ey} + F_{yg,k} \quad (6)$$

где F_y - упругая сила мембраны, равная $\frac{2N(d_k-\delta)}{L}$ (рис.4),
 F_{ey} - электростатическое притяжение управляющих электродов при U_{opt} .

$$F_{ey} = \frac{\varepsilon \varepsilon_0 B (L-l_3) U_{opt}^2}{4[\Delta \sqrt{\varepsilon} + \Delta - l_3 \sqrt{\varepsilon} (d_k-\delta)] [(d-d_k)\sqrt{\varepsilon} + \delta(\varepsilon+\Delta)]}$$

3. При подаче на управляющие электроды ПЭР напряжения срабатывания (U_{cr}) мембрана окажется прижатой к неподвижному контакту с усилием F_k . С некоторым приближением величина контактного давления F_k может быть принята равной $F_k = \frac{N(d-d_k)}{l'}$, причем длина участка l' (рис.3)

$F_{yg,k}$ - удерживающие силы со стороны контакта. Пренебрегая силами сварки, получим $F_{yg,k} = \frac{\varepsilon \varepsilon_0 S_k U_k^2}{2\delta}$ (S_k - площадь контакта).

Величина δ характеризует то эффективное расстояние, при котором на размыкающихся контактах возникает полное коммутируемое напряжение.

Предельно допустимое напряжение на контакте определяется из уравнения (6) с учетом (4) при условиях: 1) $l \gg l_3 \approx l_{3k}$, 2) $d=d_k$ (высота контакта мала):

$$U_k = 2\delta \sqrt{\frac{N}{\varepsilon \varepsilon_0 L S_k} \cdot \left(d_k - \delta - \frac{\Delta}{\Delta + \delta \sqrt{\varepsilon}} \right)} \quad (7)$$

Для предельного коэффициента передачи будем иметь:

$$K = \frac{1.5\delta}{\Delta \sqrt{\varepsilon} + \Delta} \cdot \sqrt{\frac{S_y}{S_k} \cdot \frac{d_k - \delta - \frac{\Delta}{\Delta + \delta \sqrt{\varepsilon}}}{\Delta \sqrt{\varepsilon} + \Delta} \cdot \varepsilon \sqrt{\varepsilon}} \quad (8)$$

где S_y - площадь управляющих электродов.

Параметры ПЭР, определенные по предлагаемым формулам (2), (4), (5) совпадают с соответствующими значениями, полученными из решений в работах [1,2], с точностью не хуже $\pm(10 + 20)\%$ для $0.01 < \frac{L-l_2-l_3}{l_2} < 10$, если в формулу (2) ввести корректирующий множитель $\gamma = 1.225$.

Л и т е р а т у р а

1. ДЯТЛОВ В.Л., СОЛДАТЕНКОВ И.С. "Вычислительные системы". Труды I Всесоюзной конференции по вычислительным системам. Вып. 5. Новосибирск, 1968, стр.159.

2. ПОЛИНА Т.В., ПОТАПОВ Б.С. Статические характеристики ПЭР с выступающим контактом. Данный сборник.