

УДК 621.391:519.2

ОПТИМИЗАЦИЯ КРИТЕРИЯ ФИШЕРА-УИЛКСА И СОКРАЩЕНИЕ ИСХОДНОЙ СИСТЕМЫ ОПИСАНИЯ В ЗАДАЧАХ РАСПОЗНАВАНИЯ ОБРАЗОВ

В.И. Котиков

В данной работе предложен метод, позволяющий достаточно точно определять дискриминантные функции в пространстве большой размерности. Кроме того, описан алгоритм минимизации исходной системы признаков (параметров). Рассмотрена также задача распознавания одного класса; введен дискриминантный критерий, учитывающий ее специфику.

§ 1. Постановка задачи дискриминантного анализа

Допустим, в p -мерном исходном пространстве признаков $X = \{X_1, \dots, X_p\}$ задана обучающая выборка из M совокупностей (классов). Необходимо построить n таких векторов

$\{y_1, \dots, y_n\}$ ($y_i = \alpha_{1i} X_1 + \alpha_{2i} X_2 + \dots + \alpha_{pi} X_p$), каждый из которых максимизировал бы дискриминантный критерий Фишера-Уилкса [1] и был бы ортогонален остальным. Напомним, что данный критерий по вектору y равен

$$f = \frac{\sum_{c=1}^M (\bar{y}_c - \bar{y}_0)^2}{\sum_{c=1}^M \bar{\sigma}_c} \quad (1)$$

где $\bar{y}_0$, $\bar{y}_c$ и $\bar{\sigma}_c$ есть соответствующие оценки общего математического ожидания (м.о.), м.о. и дисперсии c -го класса, полученные по выборке, спроектированной на вектор y .

"Весовые" множители N_c (объем выборки) при $(\bar{y}_c - \bar{y}_0)^2$ [1] для простоты рассмотрения здесь опущены. В работах [1] - [3] предложены различные методы, решения данной задачи, требующие громоздких вычислений и, что самое главное, обладающие малой точностью при достаточно большой размерности исходного пространства ($p > 20$) [4]. Ниже будет предложен иной метод, не обладающий вышеупомянутыми недостатками.

§ 2. Описание метода

Допустим, что на основе обучающей выборки получены матрицы Q и $A = \sum_{c=1}^M A_c$, каждая размером $p \times p$, где Q есть оценка матрицы ковариаций м.о. классов относительно общего м.о., а A_c - оценка матрицы собственных ковариаций класса c .

Образует матрицу $H = Q - \kappa A$, где κ - есть некоторое положительное число.

Нетрудно видеть, что вектор $y = \alpha' X$, соответствующий максимальному собственному числу λ_{max} матрицы H , будет максимизировать критерий

$$f = \sum_{c=1}^M (\bar{y}_c - \bar{y}_0)^2 - \kappa \sum_{c=1}^M \bar{\sigma}_c \quad (2)$$

Такой вектор будем обозначать $y_{max}(H) \equiv \lambda_{max}(H)$. Заметим, что в вычислительной математике [4] существуют простые и точные методы определения вектора y , соответствующего максимальному по модулю собственному числу матрицы. Поэтому необходимо экстремизировать не матрицу H , а матрицу $H^* = Q - \kappa A + \alpha E$, где E - единичная матрица, а положительное число α всегда можно взять таким, чтобы H^* была положительно определенной [4].

Нетрудно доказать, что при $\alpha' \alpha = 1$ имеем:

$$y_{max}(H) = y_{max}(H^*) \text{ и } f_{max} = \lambda_{max}(H) = \lambda_{max}(H^*) - \alpha$$

Введем обозначения:

$$\sum_{l=1}^M (\bar{y}_l - \bar{y}_0)^2 = \mu, \quad \sum_{l=1}^M \bar{\sigma}_l = \sigma \quad \text{и} \quad F_{\max} = \frac{\mu_0}{\sigma_0}$$

ЛЕММА. Существует такое число $\kappa = \bar{\kappa}$, при котором имеем $F = F_{\max}$ для вектора $Y_{\max}(H)$, где $H = Q - \bar{\kappa}A$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Допустим, имеются два вектора Y_0 и Y_1 , где $Y_0 = (\mu_0/\sigma_0)$ и $Y_1 = (\mu_1/\sigma_1)$. Следовательно, имеем $\mu_0/\sigma_0 \geq \mu_1/\sigma_1$. Покажем, что при $\kappa = \bar{\kappa} = \mu_0/\sigma_0$ выполняется соотношение:

$$\mu_0 - \bar{\kappa}\sigma_0 \geq \mu_1 - \bar{\kappa}\sigma_1. \quad (3)$$

Раскроем (3), подставив вместо $\bar{\kappa}$ величину μ_0/σ_0 :

$$\mu_0\sigma_0 - \mu_0\sigma_0 \geq \mu_1\sigma_0 - \mu_0\sigma_1. \quad (4)$$

Из (4) следует:

$$\mu_0\sigma_1 \geq \mu_1\sigma_0.$$

Откуда получаем $\mu_0/\sigma_0 \geq \mu_1/\sigma_1$, что справедливо в силу исходного предположения.

Таким образом, мы видим, что при $\bar{\kappa} = \mu_0/\sigma_0$ справедливо (3), что означает $Y_0 = Y_{\max}(Q - \bar{\kappa}A)$. Лемма доказана.

Будем обозначать через $f_{\max}(\kappa)$ величину $F_{\max}$, которая соответствует $Y_{\max}(Q - \kappa A)$.

ТЕОРЕМА. Функция $f_{\max}(\kappa)$ является убывающей при возрастании величины аргумента κ и при $\kappa = \bar{\kappa}$ имеет место $f_{\max}(\bar{\kappa}) = 0$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть при различных κ_1 и κ_2 , где $\kappa_1 < \kappa_2$, мы получим:

$$f_{\max}(\kappa_1) = \mu_1 - \kappa_1\sigma_1 \quad \text{и} \quad f_{\max}(\kappa_2) = \mu_2 - \kappa_2\sigma_2.$$

Так как $\kappa_1 < \kappa_2$, то имеем

$$\mu_2 - \kappa_2\sigma_2 < \mu_2 - \kappa_1\sigma_2. \quad (5)$$

В силу того, что $f_{\max}(\kappa_1)$ есть результат максимизации при κ_1 , справедливо:

$$\mu_2 - \kappa_1\sigma_2 \leq \mu_1 - \kappa_1\sigma_1.$$

Следовательно, выполняется соотношение:

$$\mu_2 - \kappa_2\sigma_2 < \mu_1 - \kappa_1\sigma_1,$$

что доказывает справедливость первого утверждения теоремы.

Исходя из леммы, мы при $\kappa = \bar{\kappa}$ получаем:

$$f_{\max}(\bar{\kappa}) = \mu - \bar{\kappa}\sigma = \mu_0 - \bar{\kappa}\sigma_0 = \mu_0 - (\mu_0/\sigma_0)\sigma_0 = 0.$$

Таким образом, теорема полностью доказана.

Следовательно, меняя величину κ и на каждом шаге экстремизируя матрицу H , а также пользуясь известными методами нахождения единственного корня монотонной функции одного аргумента ($f_{\max}(\kappa)$), мы можем определить вектор Y , для которого имеем $F = F_{\max}$.

На основе подобной методики нетрудно получить и вектор Y_2 , для которого $F = F_{\max}$ при условии $Y_1 \cdot Y_2 = 0$, и т.д. Если при этом пользоваться, например, методом "ортогонализации" ([4], стр. 523), то критерием оптимальности вектора Y_2 будет по-прежнему условие $f_{\max}(\bar{\kappa}) = 0$.

Последовательные методы получения ортогональных векторов $\{Y_1, \dots, Y_n\}$, как известно [4], дают хорошую точность лишь при $n \leq 6-8$. Не этого вполне достаточно для решения практических задач распознавания.

Если не пользоваться последовательной рекуррентной процедурой [5], то на каждом следующем этапе нужно получать вектор Y_i , который бы наилучшим образом "распознавал" то, что не "распознавал" (не "отделил") предыдущий вектор Y_{i-1} (матрицы Q и A для нахождения вектора Y_i определяются по выборке, оставшейся "нераспознанной" по вектору Y_{i-1}).

§ 3. Минимизация исходной системы признаков

Необходимо из исходной системы ρ признаков $\{X_i\}$ выбрать также m признаков $\{X_j\}$ ($m < \rho$), m - мерное пространство которых обладало бы наилучшими дискриминативными возможностями.

Допустим, в исходном ρ - мерном пространстве X найдены n наилучших ортогональных дискриминативных векторов $Y_e = \alpha_{(e)}X$, $e = 1, \dots, n$. Согласно изложенной выше методике, каждый такой вектор $Y_{(e)}$ есть "наилучший" собственный вектор, определенной матрицы $H_{(e)}$. Матрицы $H_{(e)} = Q - \bar{\kappa}_e A$ отличаются друг от друга лишь величиной $\bar{\kappa}_e$, где $\bar{\kappa}_e$ есть значение функционала (I) для вектора Y_e . Величина n выби-

рается такой, чтобы дискриминантные способности n -мерного пространства U , равные $\bar{\kappa} = \bar{\kappa}_1 + \dots + \bar{\kappa}_n$, "исчерпывали" бы основную долю дискриминантных способностей пространства X . В теоретически оптимальном случае имеем $n = \rho$. Обычно $n \leq 5$. Напомним, что вектор $\alpha(e) = (\alpha_{1(e)}, \dots, \alpha_{\rho(e)})$ в выражении $Y_e = \alpha(e)X$ есть результат максимизации величины $\alpha'H(e)\alpha$ при соответствующих условиях ортогональности.

$$(\alpha'H(e)\alpha)_{\max} = \alpha'_{(e)} H(e) \alpha_{(e)} = 0, \quad e = 1, \dots, n.$$

Пусть $\{h_{ij}(e)\}$ есть элементы матрицы $H(e)$, $i, j = 1, \dots, \rho$.

Образует функционал:

$$B = \bar{\kappa}_1 (\alpha'_{(1)} H_{(1)} \alpha_{(1)}) + \dots + \bar{\kappa}_n (\alpha'_{(n)} H_{(n)} \alpha_{(n)}). \quad (6)$$

Введем обозначение

$$\beta_{ij} = \bar{\kappa}_1 \alpha_{i(1)} \alpha_{j(1)} h_{ij(1)} + \dots + \bar{\kappa}_n \alpha_{i(n)} \alpha_{j(n)} h_{ij(n)}.$$

Тогда будем иметь:

$$B = \sum_{i=1}^{\rho} \sum_{j=1}^{\rho} \beta_{ij} \quad (7)$$

Заметим, что аддитивность функционала (6) справедлива в силу ортогональности векторов $\{y_1, \dots, y_n\}$. Поскольку, как уже говорилось, система $\{y_1, \dots, y_n\}$ находилась из условия максимизации величины B , исходную задачу минимизации $\{X_i\}$ мы можем заменить следующей задачей. Необходимо найти такую подсистему из m исходных признаков $\{X_j\}$ ($m < \rho$), которая вносила бы наибольший "вклад" в величину B для полученного пространства U . Это возможно в силу того, что каждый элемент $h_{ij}(e)$ матрицы $H(e)$ определяется лишь исходными признаками X_i и X_j .

Введем неизвестные переменные $z_{ij} = \{0, 1\}$, $i = 1, \dots, \rho$; $j = 1, \dots, (\rho+1)$. Если $z_{ij} = 1$, то слагаемое β_{ij} в (7) учитывается; в противном случае - нет. Фиктивный $(\rho+1)$ -й столбец в матрице $\{z_{ij}\}$ введен для контроля величины m - числа отбираемых признаков $\{X_j\}$. Тогда наша задача сводится к максимизации целевой функции

$$B^* = \sum_{i=1}^{\rho} \sum_{j=1}^{\rho} \beta_{ij} z_{ij} \quad (8)$$

при ограничениях на неизвестные:

$$\sum_{j=1}^{\rho} z_{ij} - m z_{i(\rho+1)} = 0, \quad i = 1, \dots, \rho; \quad (9)$$

$$\sum_{i=1}^{\rho} z_{ij} - m z_{j(\rho+1)} = 0, \quad j = 1, \dots, \rho; \quad (10)$$

$$\sum_{i=1}^{\rho} z_{i(\rho+1)} = m. \quad (11)$$

Задача $\langle (8), (9), (10), (11) \rangle$ есть задача линейного программирования обобщенно-транспортного типа, имеющая целочисленное решение [6]. Если $z_{ij} = 1$, то X_i и X_j входят в m -мерную подсистему $\{X_j\}$, в противном случае - нет.

Данный алгоритм минимизации исходной системы признаков применим и в некоторых задачах аппроксимационного анализа при использовании метода главных компонент или разложения Карунена-Лоэва [1].

§ 4. Распознавание одного класса

В ряде случаев возникает такая задача. Необходимо с заданной надежностью классифицировать реализации классов C и $\bar{C}$, где класс $\bar{C}$ означает определенное множество объектов, не входящих в C . В этом случае критерий Фишера-Уилкса не адекватен уже смыслу задачи. Не совсем адекватен и аппроксимационный критерий (метод главных компонент) [1], обычно используемый в данном случае.

В настоящей работе для этой цели предлагается следующий дискриминантный критерий:

$$\bar{F} = \bar{\sigma}_{\bar{C}}(C) / \bar{\sigma}_C, \quad (12)$$

где $\bar{\sigma}_C$ - оценка дисперсии (разброса) реализаций класса C относительно своего м.о., а $\bar{\sigma}_{\bar{C}}(C)$ - оценка дисперсии (разброса) реализаций класса $\bar{C}$ относительно м.о. класса C . Пусть матрица Q - оценка матрицы ковариаций (разброса) класса $\bar{C}$ относительно м.о. класса C , а A - оценка собственных ковариаций класса C . Оптимизация критерия $\bar{F}$ соответствует максимальному статистическому "область" класса C при условии максимального исключения из этой "области" реализаций класса $\bar{C}$.

На основе матриц Q и A и процедуры, описанной во 2-м параграфе, можно получить систему векторов $\{y_1, \dots, y_n\}$, минимизирующих критерий $\bar{F}$.

Заметим, что если Q - единичная матрица, то данный критерий вырождается в аппроксимационный.

Автор признателен Г.С. Лбову за обсуждение работы.

Л и т е р а т у р а

1. УИЛКС С. Математическая статистика. М., "Наука", 1967.
2. СЕБАСТИАН Г.С. Процессы принятия решений при расклевывании образов. Пер. с англ. Киев, "Техника", 1965, 151 стр.
3. Опознавание образов. Под ред. Турбовича И.Т. М., "Наука", 1968.
4. УИЛКИНСОН Дж.Х. Алгебраическая проблема собственных значений. М., "Наука", 1970.
5. КОТЯКОВ В.И. Формирование решающих признаков. - "Вычислительные системы". Новосибирск, 1972, вып. 44.
6. ГОЛЫШЕВ В.Г., ДЛИН Д.Б. Задачи линейного программирования транспортного типа. М., "Наука", 1969.

Поступила в ред.-изд.отд.

5. I. 1972 г.