

ЯЗЫК ПАРАЛЛЕЛЬНЫХ АЛГОРИТМОВ

Н.К.Гришаева, В.Г.Кербель, Ю.И.Колосова, В.И.Константинов,
 В.Д.Корнеев, Т.А.Лёвагина, Н.Н.Миренков, С.Б.Фишерман

Описывается входной язык для записи р-алгоритмов, являющийся частью средств программирования однородных вычислительных систем (ОВС-язык). ОВС-язык позволяет создавать параллельные программы на основе р-алгоритмов, представляющих собой совокупность идентичных р-ветвей, полученных распараллеливанием по циклам [1], или совокупность неидентичных р-ветвей, полученных, в общем случае, распараллеливанием по крупным программным блокам [2]. В обоих случаях объем параллельной программы отличается от объема последовательной программы (алгоритм которой положен в основу р-алгоритма), как правило, совокупностью операторов обменных взаимодействий. Число этих операторов зависит от разделения информации между ветвями параллельного процесса [3] и обычно составляет небольшую долю от общего объема программы.

Основа ОВС-языка - средства для задания обменных взаимодействий р-ветвей: системные операторы и системные стандартные функции. Вместе с другими операторами языка (в основном это операторы языка БЕЙСИК [4]) они образуют набор, позволяющий записывать как последовательные, так и параллельные вычислительные процессы.

§ I. Начальные сведения о языке

I.1. Рассмотрим процесс решения алгебраического уравнения второй степени $Bx^2 + Cx + D = 0$. Если $C^2 - 4BD \geq 0$, то существуют действительные решения, вычисляемые по формуле

$$x_{1,2} = (-C \pm \sqrt{C^2 - 4BD}) \cdot (2B)^{-1}$$

Последовательная программа решения таких уравнений имеет на рассматриваемом языке следующий вид:

```

10 DIM B,C,D,X1,X2,E,F
20 INPUT 1,A(B,C,D)
30 LET E = C/2-4*BXD**
40 IF E 'LT' 0 THEN 110**
50 LET E = 'SQR'(E)
60 LET F = 2*E
70 LET X1 = (-C+E)/F
80 LET X2 = (-C-E)/F
90 OUTPUT 1,A(X1,X2)
100 STOP
110 OUTPUT 1,A("NOT REAL")
120 END

```

Отметим несколько особенностей, видных уже на этом простом примере. Программа есть последовательность операторов (см. табл. 3, с. 43), каждый из которых начинается с заголовка, записанного заглавными латинскими буквами^{**}). Перед заголовком стоят номера строк (операторов), определяющие порядок выполнения операторов. Это позволяет вводить программу с любым порядком следования операторов. Перед реализацией транслятор расставляет операторы согласно их номерам и редактирует программу.

Для удобства записи и чтения пробелы в программе можно расставлять произвольно, за исключением сообщений, выделенных кавычками в операторе OUTPUT. Например, оператор 60 можно записать как 60 LET F = 2 * E.

Рассмотрим теперь встретившиеся в программе операторы.

Оператор описания DIM резервирует место в оперативной памяти для переменных программы.

* В реализации вместо отсутствующего на клавиатуре знака используется буква Э (см. п. 1.2).

** Ограниченность клавиатуры телетайпа для "Минск-22" не сколько утяжеляет исходные программы (так, необходимо писать 'LT' вместо <, использовать только заглавные буквы).

Оператор ввода INPUT N,A задает автономный (A) ввод^{*}) данных с одного из внешних устройств (N = 1 соответствует телетайпу, N = 2 - перфоленте, N = 3 - магнитной ленте). В скобках перечисляются идентификаторы вводимых переменных.

В случае ввода с телетайпа последовательность взаимодействия следующая. Машина печатает B = . Пользователь продолжает начатую строку, печатая нужное ему значение в следующем виде:

знак числа	точка	мантисса	E	знак порядка	порядок	X-признак конца
------------	-------	----------	---	--------------	---------	-----------------

где мантисса содержит от 1 до 7 десятичных цифр, порядок - две цифры.

Например: B = +.100 8567 + 07 X
 C = -.2961 + 02 X
 D = +.7410000 - 01 X

Оператор присваивания LET присваивает переменной (или списку переменных) значение выражения, стоящего справа от знака равенства. Строка LET X,Y = 2XC эквивалентна строкам:

LET X = 2XC
 LET Y = 2XC.

Оператор условного перехода IF-THEN проверяет выполнение условия, заданного формулой, стоящей между IF и THEN. 'LT' - означает функцию отношения "меньше" (см. п. 1.2.). При невыполнении условия передает управление следующему за ним оператору.

Оператор вывода OUTPUT N,A задает автономный вывод цифровой и текстовой информации на внешние устройства (N = 4 соответствует быстропечатающему механизму (THM), 5 - алфавитно-цифровому печатающему устройству (ACIV)).

Оператор STOP - оператор программного останова.

Оператор конца программы END стоит в строке с наибольшим номером.

Обратим внимание на выбор номеров строк. Номера можно выбирать произвольно, лишь бы операторы выполнялись в том порядке, в каком требуется. Можно пронумеровать их: 1,2,...,12, но это не

* Обычный ввод в последовательной программе, или ввод, независимый от других р-ветвей, в параллельной программе.

рекомендуется. Лучше нумеровать I0,20,...,I20, чтобы иметь возможность вставить позже дополнительные операторы.

З а м е ч а н и е : номер любого оператора должен быть отличным от нуля.

1.2. Ф о р м у л ы . На ОВС-языке можно задавать вычисления всевозможных формул, использующих обычный набор арифметических и логических операций: +, -, /, x, ↑, AND, OR и т.д. (примеры приведены в табл. I.

Т а б л и ц а I

Знак операции	Символ языка	Пример	Значение
+	+	A + B	A сложить с B
-	-	A - B	из A вычесть B
x.	x	A x B	A умножить на B
/	/	A / B	A разделить на B
↑	∅	X ²	X возвести в квадрат
NOT	'NOT'	'NOT' X	Результат = 0 {X≠0}, иначе = I
AND	'AND'	A 'AND' B	Результат = I {A≠0, B≠0}, иначе=0
OR	'OR'	A 'OR' B	Результат = 0 {A=0, B= 0}, иначе=I
>	'GT'	X ≡ A 'GT' B	x = I, если A больше B
<	'LT'	X ≡ A 'LT' B	x = I, если A меньше B
≤	'LE'	X ≡ A 'LE' B	x = I, если A меньше или равно B
≥	'GE'	X ≡ A 'GE' B	x = I, если A больше или равно B
=	=	X ≡ A = B	x = I, если A = B
≠	'NE'	X ≡ A 'NE' B	x = I, если A не равно B

Кроме арифметических и логических операций, в формулах используются стандартные функции (табл. 2).

Т а б л и ц а 2

Стандартные функции	Символы языка	Стандартные функции	Символы языка
sin x	'SIN'(X)	x	'ABS'(X)
cos x	'COS'(X)	lg x	'LOG'(X)
tg x	'TNG'(X)	\sqrt{x}	'SQR'(X)
Arc tg x.	'ATN'(X)	[x]	'INT'(X)
e ^x	'EXP'(X)	sign x	'SGN'(X)

При написании формул нужно учитывать то, что выражения в скобках вычисляются самостоятельно, например, (A B) C ≠ A (B C). Для достижения большей наглядности записи формул рекомендуется пользоваться дополнительными скобками.

Ч и с л а , встречающиеся в формулах, могут быть положительными или отрицательными и содержать не более семи значащих десятичных цифр:

3456; 2. 84I; . 03567I8; I..

Для обозначения десятичного порядка употребляется буква E. Например, число I285 можно записать как I.285E3 или +I2850E - I, число I000 0000 - как IE7, но не E7.

Ч и с л о в н ы е переменные, входящие в формулы, представляются буквой или буквой с последующей единственной цифрой: A7, B, X, N9 и т.д.

Каждая переменная должна быть описана, причем описание должно предшествовать использованию переменной.

Таким образом, формула есть последовательность, составленная из знаков операций, скобок, чисел, переменных, стандартных функций (и функций пользователя, см. I.6). Например,

$$(A + BX \text{'LOG'(X)}) \emptyset N - \text{'SIN'}(3,14), \\ (-0.56E3XA - 2XBX \text{'COS'(V \emptyset 2)})/C.$$

1.3. Ц и к л ы . Для компактной записи вычислений, содержащих повторяющиеся участки, используются циклы.

Они могут задаваться двумя способами: с помощью уже рассмотренного оператора IF-THEN или с помощью специальных операторов

цикла FOR и NEXT. Например, пусть требуется вычислить значение функции e^x для $x = 1, 2, 3, \dots, 10$ и отпечатать на АЦПУ таблицу этих значений.

Первый способ:

```

10 DIM X,Y
20 LET X = 1
30 LET Y = 'EXP'(X)
40 OUTPUT 5,A(Y)
50 LET X = X+1
60 IF X'LE' 10 THEN 30
70 END

```

Второй способ:

```

10 DIM X,Y
20 FOR X = 1 TO 10
30 LET Y = 'EXP'(X)
40 OUTPUT 5,A(Y)
50 NEXT X
60 END

```

} Заголовок цикла
} Тело цикла
} Конец цикла

Допускаются более сложные формы оператора заголовка цикла FOR:

а) с указанием шага цикла, например:

```

FOR      X = I      TO IO      STEP 2
        нижняя     верхняя     шаг
        граница    граница

```

(если шаг цикла не указан, то он считается равным единице);

б) с использованием в качестве верхней границы, нижней границы и шага формул любой сложности.

Перед каждым выполнением тела цикла проверяется условие: не больше ли (не меньше ли для отрицательного шага) верхней границы значение параметра цикла.

Циклы могут быть вложенными, но не должны иметь частичных пересечений. Это иллюстрирует следующая схема:

Можно

```

FOR x
FOR y
NEXT y
NEXT x

```

Нельзя

```

FOR x
FOR y
NEXT x
NEXT y

```

Можно

```

FOR x
FOR y
FOR z
NEXT z
NEXT y
NEXT x

```

1.4. М а с с и в ы. В дополнение к простым переменным языка для обозначения элементов массивов существуют переменные с индексом. Они образуются из единственной буквы, являющейся именем массива, и следующих за ней индексов в круглых скобках.

Переменные с индексом описываются с помощью оператора DIM. Пример вычисления скалярного произведения векторов при этом будет иметь вид:

```

10 DIM A(25), B(25), C, I
20 INPUT 1,A(A,B)
30 LET C = 0
40 FOR I = 1 TO 25
50 LET C = C+A(I)B(I)
60 NEXT I
70 END

```

Массивы A и B в данном примере одномерные, но в языке допускаются массивы любой размерности, например:

$D(25,13,41)$, $G(N,M,L,K)$.

При описании массивов используются простые переменные и целые без знака, которые задают допустимые верхние границы изменения индексов; нижняя граница — фиксирована, считается равной единице. При использовании простых переменных в качестве верхней границы берется 'INT'(N+0,5).

Переменные с индексом употребляются наряду с простыми переменными, числами и т.д. В качестве текущего значения индекса может быть использована формула любой сложности, не содержащая переменной с индексом, например: $A((\text{'SIN'}(X)+5), 12, 3XL)$. При этом значения индексов должны находиться в пределах заданных границ.

1.5. Подпрограммы. Если некоторая часть программы используется более одного раза или в разных местах исходной программы, то ее удобно задавать как подпрограмму. Передача управления на подпрограмму осуществляется оператором GOSUB, в котором стоит номер строки, являющейся началом подпрограммы. Подпрограмма начинается оператором SUB, заканчивается оператором RETURN. Последний осуществляет возврат на первый оператор за GOSUB.

Вход в подпрограмму возможен только через оператор SUB, посредством передачи управления ему от GOSUB, выход — только через оператор RETURN.

GOSUB может также использоваться в теле подпрограммы для вызова другой подпрограммы (вложение подпрограммы). Рекурсивные вложения не допускаются:

Можно	Нельзя	Нельзя
40 GOSUB 100	90 SUB	10 SUB
...
60 GOSUB 160	110 SUB	40 GOSUB 100
...
90 STOP	130 RETURN	60 RETURN
100 SUB
...	150 RETURN	100 SUB
130 GOSUB 160	160 END	...
...		140 GOSUB 10
150 RETURN		...
160 SUB		160 RETURN
...		170 END
180 RETURN		
190 END		

1.6. Функции пользователя. Часто встречающиеся выражения, которые можно записать в одной строке, удобно описывать не подпрограммами, а функциями пользователя, задаваемыми с помощью оператора DEF. Имя такой функции должно состоять из трех букв, первые две из которых есть FN, например, FNA, FNB. Оператор DEF может появиться в любом месте программы. В правой части равенства в нем допускается любая формула, включающая в себя различные комбинации других функций, в том числе определенных с помощью DEF. Рекурсивное использование функций пользователя не допускается:

можно: $DEF FNA(X) = \text{'COS'}(\text{'EXP'}(X \div 2 - 1))$
 $LET Z = (2+C) \div 3$
 $LET Y = \text{'SIN'}(Z) + FNA(Z+1) \div 2$

нельзя: $DEF FNB(X) = X \div 2 + FNB(A+B+C)$

1.7. Операторы GOTO, CALL, REM.

Оператор безусловной передачи управления GOTO изменяет естественный порядок выполнения операторов; например, GOTO 100.

Оператор вызова библиотечных подпрограмм CALL вызывает библиотечные подпрограммы, записанные в кодах машины. Номер подпрограммы — положительное число, указывается сразу после заголовка оператора; параметры подпрограммы — в скобках через запятую, например: CALL II(2,A), где A — идентификатор простой переменной или массива.

Оператор комментария REM позволяет писать после себя любую информацию о программе, идентификаторах и т.д. Используется при выдаче листинга (распечатки программы), например:

```
10 REM PROGRAMMA N5, IWANOW
20 DIM A,B,C,D
...
120 END
```

§ 2. Операторы системных взаимодействий

2.1. Рассмотрим решение системы линейных уравнений $X = BX + G$ методом последовательных приближений. Ветвь параллельной программы на ОБС-языке при распределении горизонтальными полосами для B, X и G [3] имеет следующий вид:

```

10 DIM N,D, Z, E
20 INPUT 1, PD(N,E)
30 LET D = 'DEL'(N)
40 CALL 100 (N,Z)
50 DIM F,I, J, X(N), Y(D), G(D), B(D,N), L(D)
60 INPUT 2,A(B,G)
70 EXCHANGE TC (G,X)
80 GOSUB 245
90 FOR I = 1 TO D
100 LET F = 0
110 FOR J = 1 TO N
120 LET F = F+B(I,J) X X (J)
130 NEXT J
140 LET L(I) = G(I)+F
150 NEXT I
155 EXCHANGE TC(L,X)
160 FOR J =1 TO D
170 IF 'ABC'(X(J+Z-1)-Y(J)) 'GE' E THEN 210
180 NEXT J
190 LET F = -1
200 GOTO 220
210 LET F = +1
220 GCP F, 230
225 GOTO 80
230 GOSUB 245
240 STOP
245 SUB
250 FOR I = 1 TO D
260 LET Y(T) = X(I+Z-1)
270 NEXT I
280 EXCHANGE TC(Y,X)
285 RETURN
290 END

```

Опишем новые операторы (табл.3) и функции, а также модификации некоторых ранее рассмотренных операторов.

Т а б л и ц а 3

Операторы ОБС-языка

Название оператора	Форма задания оператора
LET	LET <список переменных> = <формула>
DIM	DIM <список описаний>
DEF	DEFIN <буква>(<простая переменная>) = <формула>
REM	REM <строка символов>
GOTO	GOTO <номер строки>
IF-THEN	IF <формула> THEN <номер строки>
CALL	CALL <номер подпрограммы> (<список параметров>)
FOR	FOR <простая переменная> = <формула> TO <формула> STEP <формула> *
NEXT	NEXT <простая переменная>
GOSUB	GOSUB <номер строки>
RETURN	RETURN
END	END
STOP	STOP
INPUT	INPUT <номер устройства>, <тип ввода> (<список ввода>)
OUTPUT	OUTPUT <номер устройства>, <тип вывода> (<список вывода>)
EXCHANGE	EXCHANGE <тип обмена> (<список взаимодействующих массивов>)
GCP	GCP <простая переменная>, <номер строки>
GUP	GUP <номер строки>
SUB	SUB

2.2. О п е р а т о р INPUT (оператор ввода) может использоваться не только для автономного ввода в каждой ветви, но

*) В случае, когда шаг цикла = 1, STEP может быть опущен.

и для ввода через выделенную ветвь*) с последующей рассылкой вводимых данных. При этом имеются следующие возможности [3]:

- ввод с полным дублированием (PD) информации, например, после выполнения оператора 20 значения N и E окажутся во всех p -ветвях;

- ввод с распределением информации полосами (RP), например, после выполнения оператора INPUT 2, RP, M(B) массив B окажется разрезанным по координате M;

- ввод с распределением информации полосами, но с дублированием смежных строк (RPD): INPUT 2, RPD, M(B);

- ввод с распределением информации циклическими полосами (CP): INPUT 2, CP, M, K(B), где K - ширина полосы;

- ввод с распределением информации одновременно по двум координатам - распределение RS: INPUT 2, RS, M1, M2(B).

2.3. Ф у н к ц и я "DEL". Системная стандартная функция 'DEL' (N) вычисляет величину, равную $\left[\frac{N}{L}\right] + 1$ для ветвей с относительными номерами, не превышающими остаток от деления N на L , и $\left[\frac{N}{L}\right]$ - для остальных ветвей, N - простая переменная, L - число ветвей, $\left[\frac{N}{L}\right]$ - целая часть числа $\frac{N}{L}$.

Данную функцию удобно применять, когда верхняя граница координаты, по которой распределяется массив, не кратна числу ветвей.

2.4. О п е р а т о р CALL вызывает библиотечную подпрограмму, в нашем примере - с номером 100, которая для каждой ветви k вычисляет $Z_k = 1 + \sum_{i=1}^{k-1} U_i$, где $U_i = 'DEL'(N)$ вычислена в i -ой ветви, Z_k есть номер первой компоненты части вектора X, вычисляемой в k -ой ветви:

$$\underbrace{X_{Z_1} \dots X_{Z_1+U_1-1}}_{1\text{-я ветвь}} \quad \underbrace{X_{Z_2} \dots X_{Z_2+U_2-1}}_{2\text{-я ветвь}} \quad \dots \quad \underbrace{X_{Z_L} \dots X_{Z_L+U_L-1}}_{L\text{-я ветвь}}$$

2.5. О п е р а т о р EXCHANGE (оператор обмена) позволяет обмениваться информацией между ветвями по одной из следующих схем.

*) Выделенная ветвь, определяемая в паспорте задачи, задает номер машины, с внешнего устройства которой будет осуществляться ввод.

Трансляционная схема обмена (TO) - передача данных из выделенной ветви во все остальные, например:

EXCHANGE TO, X(Y, Z),

где X - номер выделенной (передающей) ветви, Y, Z - идентификаторы соответственно передаваемого и принимающего массивов.

Трансляционно-циклическая схема обмена (TC) - последовательное выполнение трансляционной схемы всеми ветвями, например:

EXCHANGE TC(Y, Z).

После выполнения такого обмена в каждой ветви сформируется массив Z следующего вида:

Y из ветви 1
Y из ветви 2
...
Y из ветви L

Коллекторная схема обмена (KO) - передача данных в выделенную p -ветвь из всех остальных, например:

EXCHANGE KO, X(Y, Z)

где X - номер выделенной (принимающей) ветви, Y и Z - взаимодействующие массивы.

Обмен сдвигом (парный обмен - PO) - передача данных из каждой ветви в соседнюю, например:

EXCHANGE PO, L(Y, Z)

или

EXCHANGE PO, R(Y, Z),

где L означает сдвиг данных влево (по убыванию номеров ветвей), R - вправо (по возрастанию номеров ветвей). При этом одна из крайних ветвей (с максимальным или минимальным номерами) только передает информацию, а другая - только принимает.

Дифференцированный обмен (DO) - передача данных из выделенной ветви в одну или несколько выделенных ветвей, например:

EXCHANGE DO, X, X1, X2, X3 (Y, Z),

где X - номер передающей ветви, X1, X2 и X3 - номера принимающих ветвей.

2.6. О п е р а т о р GSP (оператор обобщенного условного перехода) вызывает изменение естественного порядка выполнения операторов во всех ветвях при выполнении обобщенного условия, например:

передает управление оператору 230, если F - отрицательная величина во всех ветвях, и следующему оператору, если F - положительна: хотя бы в одной ветви.

2.7. О п е р а т о р GUP (оператор обобщенного безусловного перехода) вызывает изменение естественного выполнения операторов во всех ветвях при появлении его хотя бы в одной из них, например:

```
GUP 100.
```

В отличие от GCP, для выполнения которого необходим выход на него всех ветвей, GUP осуществляется при выходе на него одной ветви.

2.8. О п е р а т о р OUTPUT (оператор вывода) может использоваться как для автономного вывода в каждой ветви, так и для вывода через выделенную ветвь с предварительной сборкой данных, например:

```
OUTPUT 5, RP, X(Y,Z)
```

вызовет сборку распределенных полосами по X-ой координате массивов Y и Z и печать их на АЦПУ машины, реализующей выделенную ветвь. Число типов вывода оператора OUTPUT совпадает с числом типов ввода оператора INPUT.

2.9. Системные стандартные функции и и. В ОВС-языке, кроме уже рассмотренной функции 'DEL', имеются еще пять системных стандартных функций.

'NUM1' - позволяет использовать в программе значения относительных номеров ветвей, например, оператор:

```
IF 'NUM1' = X THEN 100
```

передает управление оператору 100 в той ветви, относительный номер которой равен X.

'NUM2' - позволяет использовать в программе значения общего числа ветвей^{*)}, например:

```
IF 'NUM1' = 'NUM2' THEN 200
```

передает управление оператору 200 в ветви с максимальным номером.

'NUM1' и 'NUM2' - функции без аргумента.

*) Число ветвей задается в паспорте задачи.

SUM(X) - вычисляет сумму всех элементов массива X, распределенного по ветвям.

MIN(X) и MAX(X) - определяют значение минимального (максимального) элемента массива X, распределенного по ветвям, например:

```
IF MAX(X) 'GT' E THEN 300
```

передает управление оператору 300, если значение максимального элемента массива X, распределенного по ветвям, больше E.

§ 3. Краткое описание синтаксиса и семантики ОВС-языка

3.1. ОВС - программа.

Семантика. Необходимая и достаточная информация о вычислительном процессе, реализуемом на ОВС.

Синтаксис.

< ОВС - программа > ::= < ОВС - оператор > | < ОВС - программа > < ОВС - оператор >

3.2. ОВС - оператор.

Семантика. Информация о единице действия ОВС - языка и порядке единиц действия.

Синтаксис.

< ОВС - оператор > ::= < номер строки > < основной оператор > возврат каретки

< номер строки > ::= < целое >

< основной оператор > ::= < оператор LET > | < оператор DIM > | < оператор DEF > | < оператор REM > | < оператор GOTO > | < оператор IF-THEN > | < оператор CALL > | < оператор FOR > | < оператор NEXT > | < оператор GOSUB > | < оператор RETURN > | < оператор END > | < оператор STOP > | < оператор INPUT > | < оператор OUTPUT > | < оператор EXCHANGE > | < оператор GCP > | < оператор GUP > | < оператор SUB > .

3.2.1. Оператор присваивания LET.

Семантика. Выполняет определенные вычисления и результат присваивает списку переменных.

Синтаксис.

< оператор LET > ::= < заголовок LET > = < формула >

< заголовок LET > ::= LET < переменная > | < заголовок LET > < переменная >

< формула > ::= < конъюнкция > | < формула > OR < конъюнкция >

передается ближайшему по порядку исполнительному оператору. Переходы в тело цикла и в тело подпрограммы запрещены.

Синтаксис.

`< оператор GOTO > ::= GOTO < номер строки >`

3.2.6. Оператор условного перехода **IF-THEN**.

Семантика. Изменяет естественный порядок выполнения операторов при выполнении некоторого условия. Имеет ограничения предыдущего оператора.

Синтаксис.

`< оператор IF-THEN > ::= IF < формула > THEN < номер строки >`

3.2.7. Оператор начала цикла **FOR**.

Семантика. Служит для организации циклов в программе.

Синтаксис.

`< оператор FOR > ::= FOR < простая переменная > = < формула > TO < формула > STEP < формула > | FOR < простая переменная > = < формула > TO < формула >`

3.2.8. Оператор конца цикла **NEXT**.

Семантика. Определяет конец цикла.

Синтаксис.

`< оператор NEXT > ::= NEXT < простая переменная >`

3.2.9. Оператор перехода на подпрограмму **GOSUB**.

Семантика. Служит для перехода на подпрограмму, являющуюся частью данной программы. Вход в подпрограмму - только через оператор **SUB**.

Синтаксис.

`< оператор GOSUB > ::= GOSUB < номер строки >`

3.2.10. Оператор выхода из подпрограммы **RETURN**.

Семантика. Определяет конец подпрограммы. Выход из подпрограммы - только через оператор **RETURN**.

Синтаксис.

`< оператор RETURN > ::= RETURN`

3.2.11. Оператор начала подпрограммы **SUB**.

Семантика. Определяет начало подпрограммы.

Синтаксис. `< оператор SUB > ::= SUB`

3.2.12. Оператор конца программы **END**.

Семантика. Определяет конец программы.

Синтаксис.

`< оператор END > ::= END`

3.2.13. Оператор останова **STOP**.

Семантика. Эквивалентен оператору **GOTO** x_1, x_2, x_3, x_4 , где x_1, x_2, x_3, x_4 - номер строки оператора **END**. Удобен в программах, имеющих более одной конечной точки.

Синтаксис.

`< оператор STOP > ::= STOP`

3.2.14. Оператор обобщенного безусловного перехода **GUP**.

Семантика. Вызывает изменения естественного порядка выполнения операторов во всех параллельных ветвях.

Синтаксис.

`< оператор GUP > ::= GUP < номер строки >`

3.2.15. Оператор обобщенного условного перехода **GCP**.

Семантика. Вызывает изменения естественного порядка выполнения операторов во всех параллельных ветвях при выполнении обобщенного условия (если значения простых переменных из оператора **GCP** во всех ветвях отрицательны).

Синтаксис.

`< оператор GCP > ::= GCP < простая переменная > , < номер строки >`

3.2.16. Оператор вызова библиотечных подпрограмм **CALL**.

Семантика. Служит для включения в ОВС - программу библиотечных подпрограмм, записанных в кодах системы.

Синтаксис.

`< оператор CALL > ::= CALL < номер подпрограммы > (< список параметров >)`

`< список параметров > ::= < элемент списка параметров > | < список параметров > , < элемент списка параметров >`

`< элемент списка параметров > ::= < число без знака > | < простая переменная > | < идентификатор массива >`

`< номер подпрограммы > ::= < целое >`

3.2.17. Оператор обмена EXCHANGE.

Семантика. Реализует обмены массивами между ветвями ОБС-программы.

Синтаксис.

$\langle \text{оператор EXCHANGE} \rangle ::= \text{EXCHANGE} \langle \text{тип обмена} \rangle (\langle \text{список взаимодействующих массивов} \rangle)$
 $\langle \text{тип обмена} \rangle ::= \text{TO}, \langle \text{передающая ветвь} \rangle | \text{TC} | \text{KO}, \langle \text{принимающая ветвь} \rangle | \text{FO}, \text{R} | \text{FO}, \text{L} | \text{DO} , \langle \text{передающая ветвь} \rangle, \langle \text{выделенные ветви} \rangle$
 $\langle \text{передающая ветвь} \rangle ::= \langle \text{простая переменная} \rangle$
 $\langle \text{принимающая ветвь} \rangle ::= \langle \text{простая переменная} \rangle$
 $\langle \text{выделенные ветви} \rangle ::= \langle \text{простая переменная} \rangle | \langle \text{выделенные ветви} \rangle, \langle \text{простая переменная} \rangle$
 $\langle \text{список взаимодействующих массивов} \rangle ::= \langle \text{идентификатор взаимодействующего массива} \rangle, \langle \text{идентификатор взаимодействующего массива} \rangle$
 $\langle \text{идентификатор взаимодействующего массива} \rangle ::= \langle \text{идентификатор массива} \rangle | \langle \text{идентификатор массива} \rangle (\langle \text{список значений индексов} \rangle) \langle \text{простая переменная} \rangle$
 $\langle \text{список значений индексов} \rangle ::= \langle \text{индекс} \rangle | \langle \text{список значений индексов} \rangle, \langle \text{индекс} \rangle$
 $\langle \text{индекс} \rangle ::= \langle \text{целое} \rangle | \langle \text{простая переменная} \rangle | *$

3.2.18. Оператор ввода INPUT.

Семантика. Вводит данные в систему либо через выделенную ветвь Р-программы, либо через все ветви параллельно.

Синтаксис.

$\langle \text{оператор INPUT} \rangle ::= \text{INPUT} \langle \text{номер устройства} \rangle, \langle \text{тип ввода/вывода} \rangle (\langle \text{список ввода} \rangle)$
 $\langle \text{номер устройства} \rangle ::= \langle \text{целое} \rangle$
 $\langle \text{тип ввода/вывода} \rangle ::= \text{A} | \text{PD} | \text{RP}, \langle \text{простая переменная} \rangle | \text{RPD} , \langle \text{простая переменная} \rangle | \text{CP}, \langle \text{простая переменная} \rangle, \langle \text{простая переменная} \rangle | \text{RS} , \langle \text{простая переменная} \rangle, \langle \text{простая переменная} \rangle$
 $\langle \text{список ввода} \rangle ::= \langle \text{простая переменная} \rangle | \langle \text{идентификатор массива} \rangle | \langle \text{список ввода} \rangle, \langle \text{идентификатор массива} \rangle | \langle \text{список ввода} \rangle, \langle \text{простая переменная} \rangle$

3.2.19. Оператор вывода OUTPUT.

Семантика. Выводит данные либо через выделенную ветвь, либо через все ветви параллельно.

Синтаксис.

$\langle \text{оператор OUTPUT} \rangle ::= \text{OUTPUT} \langle \text{номер устройства} \rangle, \langle \text{тип ввода/вывода} \rangle (\langle \text{список вывода} \rangle)$
 $\langle \text{список вывода} \rangle ::= \langle \text{элемент списка вывода} \rangle | \langle \text{список вывода} \rangle, \langle \text{элемент списка вывода} \rangle$
 $\langle \text{элемент списка вывода} \rangle ::= \langle \text{идентификатор массива} \rangle | \langle \text{простая переменная} \rangle | \langle \text{спецификация} \rangle$
 $\langle \text{спецификация} \rangle ::= ' ' \langle \text{текст} \rangle ' '$
 $\langle \text{текст} \rangle ::= \text{последовательность символов телетайпа, за исключением "возврата каретки", "перевода строки", "кавычек"}$

Примечание:

$\langle \text{номер строки} \rangle$ - это непустое целое, не превышающее 7999. Пробелы между цифрами допускаются.

3.3. Стандартные системные функции.

3.3.1. Функция MAX определяет значение максимального элемента массива, распределенного по р-ветвям. Аргументом этой функции является идентификатор распределенного массива.

3.3.2. Функция MIN, подобно предыдущей, определяет значение минимального элемента массива.

3.3.3. Функция SUM определяет сумму всех значений массива, распределенного по ветвям. Аргумент функции - идентификатор распределенного массива.

3.3.4. Функция DEL вычисляет величину, равную $\lfloor \frac{N}{L} \rfloor + 1$ для ветвей с относительными номерами не больше остатка от деления N на L , и $\lfloor \frac{N}{L} \rfloor$ для остальных ветвей, N - значение распределяемой величины, L - число ветвей, $\lfloor \frac{N}{L} \rfloor$ - целая часть числа $\frac{N}{L}$. Аргумент функции (распределяемая величина) - простая переменная.

3.3.5. Функция NUM1 вычисляет относительный номер ветви. Функция без аргумента.

3.3.6. Функция NUM2 вычисляет общее число ветвей. Функция без аргумента.

Транслятор с подмножества языка параллельных алгоритмов реализован для системы "Минск-222" [5,6]. Общий объем трансля-

тора - 6600 ячеек (вместе с библиотекой транслятора и сервисными программами), скорость трансляции 700-800 команд готовой программы в минуту. Транслятор допускает ввод и исправление исходных программ в режиме диалога.

Для ОВС МИНИМАКС [7] разрабатываются системные трансляторы с АСSEMBЛЕРА, ФОРТРАНА и АЛГОЛа. Предполагается реализовать системные операторы и функции как модули, к которым посредством операционной системы можно обращаться из программы, полученных с помощью любого из трансляторов (с АСSEMBЛЕРА, ФОРТРАНА и АЛГОЛа).

Л и т е р а т у р а

1. КОСАРЕВ Ю.Г. Распараллеливание по циклам. - "Вычислительные системы", Новосибирск, 1967, вып. 24, с. 3-15.
2. ЕВРЕЙНОВ Э.В., КОСАРЕВ Ю.Г. Однородные универсальные вычислительные системы высокой производительности. Новосибирск, "Наука", 1966.
3. МИРЕНКОВ Н.Н. Параллельные алгоритмы для решения задач на однородных вычислительных системах. Настоящий сборник, с.3-32.
4. A Pocket Guide to Hewlett-Packard Computers. Palo Alto, California, 1969.
5. ЕВРЕЙНОВ Э.В., ЛОПАТО Г.П. Универсальная вычислительная система "Минск-222". - "Вычислительные системы", Новосибирск, 1966, вып. 23, с. 13-20.
6. ГНИЩАЕВА Н.К., КЕРБЕЛЬ В.Г., КОЛОСОВА Ю.И., КОНСТАНТИНОВ В.И., КОРНЕЕВ В.Д., ЛЕВАГИНА Т.А., МИРЕНКОВ Н.Н., ФИШЕРМАН С.В. Транслятор с языка параллельных алгоритмов. Настоящий сборник, с.55-73.
7. МИНСУРОВ В.Г., ДМИТРИЕВ Ю.К., ЕВРЕЙНОВ Э.В., КОСТЕЯНСКИЙ В.М., ЛЕХНОВА Г.М., МИРЕНКОВ Н.Н., РЕЗАНОВ В.В., ХОРОШЕВСКИЙ В.Г. Однородная вычислительная система из мини-машин. - "Вычислительные системы", Новосибирск, 1972, вып. 51, с. 127-145.

Поступила в ред.-изд.отд.
13 декабря 1972 года