

УДК 518.517.949.12

ПРИБЛИЖЕННОЕ РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ СГЛАЖИВАНИЯ

А. ИМАМОВ

Рассматривается задача сглаживания элемента гильбертова пространства, который является проявлением некоторой характеристики изучаемого физического объекта. Сглаживание заданного элемента (информации) осуществляется с помощью сглаживающих сплайнов. В такой постановке задача сглаживания исходной информации сводится к нахождению сглаживающего сплайна и последующему вычислению требуемых величин.

В статье предложен один общий метод для нахождения сглаживающих сплайнов. Для клеточных сглаживающих сплайнов предлагается применить дискретное преобразование Фурье. При этом решение задачи выписывается явно с помощью формул Фурье.

1. Постановка задачи. Пусть изучаемый объект характеризуется элементом x , принадлежащим пространству X . Часто x недоступно для прямого изучения, и исследуется его некоторое проявление $z = Ax$, $z \in Z = AX$, т.е. Z — образ пространства X при отображении, осуществляемом оператором A . В свою очередь, элемент z обычно получается путем измерения, и потому известен нам приближенно, т.е. $z = Ax + \xi$, где ξ — случайная ошибка. Требуется сгладить элемент z , т.е. найти элемент z^α , где $\alpha > 0$ — параметр, такой, что: 1) z^α близок к z ; 2) $z^\alpha = A x^\alpha$, где x^α обладает более хорошими вычислительными свойствами и свойствами гладкости, чем элемент x .

Пусть $b^\alpha = b^\alpha(\tau, A, z)$ — сглаживающий сплайн (см. [2]), т.е. он является решением следующей вариационной задачи

$$M_\alpha [b^\alpha, z] = \min_{x \in X} M_\alpha [x, z] = \min_{x \in X} \{ \|Tx\|_Y^2 + \alpha \|Ax - z\|_Z^2 \}, \quad (1)$$

где X, Y, Z — действительные гильбертовы пространства $T: X \rightarrow Y$, $A: X \rightarrow Z$ — линейные непрерывные операторы, $\alpha > 0$ — параметр сглаживания. Тогда задача сглаживания элемента z сводится к вычислению элемента $z^\alpha = A b^\alpha$.

Установим связь между исходным и сглаженным элементами x и $z^\alpha = A b^\alpha$. Пусть $P = Y \times Z$ — гильбертово пространство элементов вида $p = [y, z]$ со скалярным произведением $(p_1, p_2)_P$ и нормой $\|p\|_P$, где $p_1 = [y_1, z_1]$, $p_2 = [y_2, z_2]$, а

$$(p_1, p_2)_P = (y_1, y_2)_Y + \alpha (z_1, z_2)_Z, \quad \|p\|_P^2 = (p, p)_P. \quad (2)$$

Введем оператор $L: X \rightarrow P$, действующий по формуле $Lx = [Tx, Ax]$.

Тогда уравнение Эйлера для сплайна $b^\alpha = b^\alpha(\tau, A, z)$ имеет следующий вид:

$$L^* L b^\alpha = L^* p_0 = \alpha A^* z, \quad (3)$$

где $L^* L = T^* T + \alpha A^* A$, $p_0 = [0, z]$. Если потребовать, чтобы сплайн b^α существовал и был единственным, то $T^* T + \alpha A^* A$ — ограниченный положительно определенный оператор, и, следовательно, оператор $(T^* T + \alpha A^* A)^{-1}$ существует и ограничен. Тогда формула

$$z^\alpha = A b^\alpha = \alpha A (T^* T + \alpha A^* A)^{-1} A^* z \quad (4)$$

устанавливает связь между исходным и сглаженным элементами x и z^α . Оператор сглаживания $B_\alpha = \alpha A (T^* T + \alpha A^* A)^{-1} A^*$ ограничен и самосопряжен.

В дальнейшем предположим, что параметр α , учитывающий известную информацию о величине ξ , уже выбран (см. [4, 5]). Предположим также, что существует единственный сглаживающий сплайн $b^\alpha = b^\alpha(\tau, A, z)$ для каждого $z \in Z$. Для этого достаточно предположить, что $R(T) = Y$, $R(A) = Z$ и $N(T) \cap N(A) = \{0\}$, где $R(T)$ — область значений, $N(T)$ — ядро оператора T [2].

2. Приближенный метод для операторных сглаживающих сплайнов. Переходим к приближенному решению задачи сглаживания в общем случае. Решение задачи сглаживания в пространстве X сведем к решению задач сглаживания на последовательности конечномерных подпространств

пространств $\{X_n\}_{n=1}^{\infty}$, полной в X . Под полнотой последовательности конечномерных подпространств $\{X_n\}_{n=1}^{\infty}$ понимается следующее: для любого элемента $x \in X$ находятся элементы $x_n \in X_n$ такие, что

$$\|x - x_n\|_X \leq \delta(n; x) \rightarrow 0 \text{ при } n \rightarrow \infty.$$

Пусть σ_n^α — решение задачи (I) в подпространстве X_n .

ТЕОРЕМА. Пусть система подпространств $\{X_n\}_{n=1}^{\infty}$ полна в X и сглаживающий сплайн σ^α существует и единствен. Тогда

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|\sigma_n^\alpha - \sigma^\alpha\|_X = 0.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Требование существования и единственности σ^α обеспечивает положительную определенность оператора L^*L [2]. Тогда уравнение Эйлера (3) может быть решено приближенно методом Рунге на последовательности конечномерных подпространств $\{X_n\}_{n=1}^{\infty}$. Приближенные решения по Рунге сходятся к точному решению уравнения (3) по норме пространства X [3]. Функционал энергии для уравнения (3) имеет следующий вид:

$$F[x] = (L^*Lx, x)_X - 2(L^*p_0, x)_X = M_\alpha[x, x] - \|p_0\|^2. \quad (5)$$

Из (5) вытекает, что задачи о минимуме функционалов $F[x]$ и $M_\alpha[x, x]$ эквивалентны, и, следовательно, упомянутые приближенные решения по Рунге для уравнения (3) можно получить, минимизируя функционал $M_\alpha[x, x]$ на последовательности конечномерных подпространств $\{X_n\}_{n=1}^{\infty}$, полной в X .

Теорема доказана.

Используя априорные оценки метода Рунге, можно оценить разность $\sigma_n^\alpha - \sigma^\alpha$. Существует постоянное число C такое, что (см. [3, § 53–54])

$$\|\sigma_n^\alpha - \sigma^\alpha\|_X \leq C \inf_{x_n \in X_n} \|x_n - \sigma^\alpha\|_X.$$

3. Дискретное преобразование Фурье (ДПФ). В случае функций одной переменной ДПФ определяется следующим образом (см. [4, 6]). Пусть в точках $t_k = k \Delta t$

($k = 0, 1, \dots, N-1$, N — натуральное число, $\Delta t = \alpha/N$, $\alpha > 0$) заданы значения $x_k = x(t_k)$ функции $x(t)$. ДПФ ряда значений x_k (Z_ℓ) определяется следующими формулами

$$Z_\ell = \sum_{k=0}^{N-1} x_k \exp(-i(\omega_\ell t_k)), \quad \ell = 0, 1, \dots, N-1, \quad (6)$$

где $\omega_\ell = \ell \Delta \omega$, $\ell = 0, 1, \dots, N-1$, $\Delta \omega = 2\pi/\alpha$. Справедливы формулы обратного ДПФ:

$$x_k = \frac{1}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} Z_\ell \exp(i\omega_\ell t_k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1. \quad (7)$$

Кроме того, имеет место основное тождество

$$\sum_{k=0}^{N-1} x_k^2 = \frac{1}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} |Z_\ell|^2. \quad (8)$$

Эти формулы справедливы и в случае функций многих переменных. Справедливость многомерных формул Фурье доказывается повторным применением одномерных формул Фурье. Приведем двумерные аналоги формул (6)–(8).

Пусть $R = [0, \alpha_1] \times [0, \alpha_2]$ — прямоугольник в плоскости (t^1, t^2) . В точках прямоугольной сетки $(t_{k_1}^1, t_{k_2}^2)$, $0 \leq k_j \leq N_j - 1$, $j = 1, 2$, где N_1 и N_2 — натуральные числа, заданы значения $x_{k_1, k_2} = x(t_{k_1}^1, t_{k_2}^2)$ функции $x(t^1, t^2)$, где $t_{k_j}^j = k_j \Delta t^j$, $\Delta t^j = \alpha_j / N_j$, $j = 1, 2$.

Определим Z_{ℓ_1, ℓ_2} — ДПФ ряда значений x_{k_1, k_2} по формулам

$$Z_{\ell_1, \ell_2} = \sum_{k_1=0}^{N_1-1} \sum_{k_2=0}^{N_2-1} x_{k_1, k_2} \exp(-i(\omega_{\ell_1} t_{k_1}^1 + \omega_{\ell_2} t_{k_2}^2)), \quad (9)$$

где $\omega_{\ell_j} = \ell_j \Delta \omega_j$, $\ell_j = 0, 1, \dots, N_j - 1$, $\Delta \omega_j = 2\pi/\alpha_j$, $j = 1, 2$.

Тогда справедливы формулы обратного ДПФ:

$$x_{k_1, k_2} = \frac{1}{N_1 N_2} \sum_{\ell_1=0}^{N_1-1} \sum_{\ell_2=0}^{N_2-1} Z_{\ell_1, \ell_2} \exp(i(\omega_{\ell_1} t_{k_1}^1 + \omega_{\ell_2} t_{k_2}^2)), \quad (10)$$

и основное тождество

$$\sum_{k_1=0}^{N_1-1} \sum_{k_2=0}^{N_2-1} z_{k_1 k_2}^2 = \frac{1}{N_1 N_2} \sum_{\ell_1=0}^{N_1-1} \sum_{\ell_2=0}^{N_2-1} |z_{\ell_1 \ell_2}|^2. \quad (II)$$

4. Применение ДПФ (одномерный случай). Пусть m, μ, N — целые числа, $1 \leq \mu \leq m$ и $X = W_2^{(m)}(0, \alpha)$ — пространство С.Л.Соболева, $Y = L_2(0, \alpha)$ — пространство квадратично суммируемых функций,

$$\tau x = Q_m \left(\frac{dx}{dt} \right) = \sum_{q=0}^m \beta_q(t) x^{(q)}(t), \quad \beta_q(t) \in C^q[0, \alpha], \quad x^{(q)}(t) = \frac{d^q x}{(dt)^q},$$

$$Ax = [x^{(\nu)}(t_k)], \quad k = 0, 1, \dots, N-1; \quad \nu = 0, 1, \dots, \mu-1,$$

Z — евклидово пространство размерности μN .

Здесь $C^q[0, \alpha]$ — пространство функций с непрерывными производными до порядка q .

Тогда мы приходим к следующему функционалу:

$$M_\alpha[x, z] = \int_0^\alpha (\tau x)^2 dt + \alpha \sum_{\nu=0}^{\mu-1} \sum_{k=0}^{N-1} (x_k^{(\nu)} - z_k^{(\nu)})^2. \quad (I2)$$

Существование и единственность экстремальной функции для (I2) доказаны Ю.С.Завьяловым [1]. Для приближенного нахождения экстремальной функции применим ДПФ. Аппроксимируем функционал (I2) выражением

$$M_\alpha[\hat{x}, \hat{z}] = \Delta t \sum_{k=0}^{N-1} (\tau x)_k^2 + \alpha \sum_{\nu=0}^{\mu-1} \sum_{k=0}^{N-1} (x_k^{(\nu)} - z_k^{(\nu)})^2, \quad (I3)$$

где $\hat{x} = [x_k^{(\nu)}]$, $\nu = 0, 1, \dots, \mu-1$; $k = 0, 1, \dots, N-1$ — вектор размерности μN .

Пусть X_ℓ является ДПФ ряда значений x_k . Определим функцию

$$x(t) = \frac{1}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} X_\ell \exp(i\omega_\ell t), \quad x(t_k) = x_k. \quad (I4)$$

Нетрудно видеть, что

$$x_k^{(\nu)} = \frac{1}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} X_\ell (i\omega_\ell)^\nu \exp(i\omega_\ell t_k),$$

$$(\tau x)_k = \frac{1}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} X_\ell Q_m(i\omega_\ell) \exp(i\omega_\ell t_k). \quad (I5)$$

Следовательно, $X_\ell (i\omega_\ell)^\nu$ и $X_\ell Q_m(i\omega_\ell)$ являются ДПФ рядов значений $x_k^{(\nu)}$ и $(\tau x)_k$, соответственно.

Используя (8), (I3) и (I5), найдем, что

$$M_\alpha[\hat{x}, \hat{z}] = \frac{\Delta t}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} \left\{ |X_\ell Q_m(i\omega_\ell)|^2 + \frac{\alpha}{\Delta t} |X_\ell - Z_\ell|^2 \sum_{\nu=0}^{\mu-1} |i\omega_\ell|^{2\nu} \right\} = M_\alpha[\hat{X}, \hat{Z}].$$

Следовательно, решение $\hat{X}^\alpha$ задачи

$$\min_{\hat{X}} M_\alpha[\hat{X}, \hat{Z}] = M_\alpha[\hat{X}^\alpha, \hat{Z}]$$

дается формулой*

$$X_\ell^\alpha = \frac{\left(\frac{\alpha}{\Delta t} \right) Z_\ell \sum_{\nu=0}^{\mu-1} |i\omega_\ell|^{2\nu}}{\left(\frac{\alpha}{\Delta t} \right) \sum_{\nu=0}^{\mu-1} |i\omega_\ell|^{2\nu} + |Q_m(i\omega_\ell)|^2}, \quad \ell = 0, 1, \dots, N-1. \quad (I6)$$

Так как решение $\hat{z}^\alpha$ задачи

$$\min_{\hat{z}} M_\alpha[\hat{x}, \hat{z}] = M_\alpha[\hat{x}, \hat{z}^\alpha]$$

является обратным ДПФ ряда значений $X_\ell^\alpha (i\omega_\ell)^\nu$, то

$$(x_k^{(\nu)})^\alpha = \frac{1}{N} \sum_{\ell=0}^{N-1} X_\ell^\alpha (i\omega_\ell)^\nu \exp(i\omega_\ell t_k), \quad (I7)$$

где $k = 0, 1, \dots, N-1$; $\nu = 0, 1, \dots, \mu-1$.

* Это вытекает из формулы дифференцирования функций комплексных переменных $\partial f(t' + it^2) / \partial(t' + it^2) = \partial f / \partial t' + i \partial f / \partial t^2$.

Формула (I7) дает приближенное решение задачи минимизации функционала (I2). Непрерывное приближенное решение можно построить по формуле (I4).

Количество необходимых операций для вычисления ДФ и обратного ДФ может быть уменьшено использованием алгоритма быстрого преобразования Фурье, предложенного Кули и Таки (см. [6]).

5. Применение ДФ (двумерный случай). Пусть $m = [m_1, m_2]$, $\mu = [\mu_1, \mu_2]$, $N = [N_1, N_2]$ – векторы с целыми компонентами, где $1 \leq \mu_j \leq m_j$, $j = 1, 2$ и $X = W_2^{(m)}(\Omega)$ – пространство С.Л.Соболева, где $\Omega = [0, \alpha_1] \times [0, \alpha_2]$. Далее $Y = L_2(\Omega) \times L_2(\Omega)$, Z – евклидово пространство размерности $\mu_1 \mu_2 N_1 N_2$. Операторы $T = [T_1, T_2]$ и A определяются следующим образом:

$$T_1 x = Q_{m_1} (x^{(1,0)}(t^1, t^2)) = \sum_{q_1=0}^{m_1} \beta_{1,q_1}(t^1) x^{(2,0)}(t^1, t^2),$$

$$T_2 x = Q_{m_2} (x^{(0,1)}(t^1, t^2)) = \sum_{q_2=0}^{m_2} \beta_{2,q_2}(t^2) x^{(0,2)}(t^1, t^2),$$

$$Ax = [x_{k_1 k_2}^{(\nu_1, \nu_2)}], \quad \nu_j = 0, 1, \dots, \mu_j - 1, \quad k_j = 0, 1, \dots, N_j - 1, \quad j = 1, 2,$$

где

$$x^{(\nu_1, \nu_2)}(t^1, t^2) = \frac{\partial^{\nu_1 + \nu_2} x}{(\partial t^1)^{\nu_1} (\partial t^2)^{\nu_2}},$$

$$x_{k_1 k_2}^{(\nu_1, \nu_2)} = x^{(\nu_1, \nu_2)}(t_{k_1}^1, t_{k_2}^2).$$

Тогда $M_\alpha[x, z]$ принимает следующий вид (см. [I]).

$$M_\alpha[x, z] = \int \int_\Omega [(T_1 x)^2 + (T_2 x)^2] dt^1 dt^2 + \alpha \sum_y \sum_k [x_k^{(y)} - z_k^{(y)}]^2, \quad (I8)$$

где $y = [\nu_1, \nu_2]$, $k = [k_1, k_2]$ и $\nu_j = 0, 1, \dots, \mu_j - 1$; $k_j = 0, 1, \dots, N_j - 1$, $j = 1, 2$. Для приближенного решения задачи минимизации функционала (I7) аппроксимируем его следующим выражением:

$$M_\alpha[\hat{x}, \hat{z}] = \Delta t^1 \Delta t^2 \sum_k \{ (T_1 \hat{x})_k^2 + (T_2 \hat{x})_k^2 + \frac{\alpha}{\Delta t^1 \Delta t^2} \sum_y [\hat{x}_k^{(y)} - \hat{z}_k^{(y)}]^2 \}. \quad (I9)$$

Далее будем поступать так, как в случае функций одной переменной. При этом будем использовать формулы (9), (I0), (II).

Окончательно решение $\hat{x}_\alpha$ задачи

$$\min_{\hat{x}} M_\alpha[\hat{x}, \hat{z}] = M_\alpha[\hat{x}_\alpha, \hat{z}]$$

имеет следующий вид:

$$(x_{k_1 k_2}^{\nu_1, \nu_2})^\alpha = \frac{1}{N_1 N_2} \sum_{\ell_1=0}^{N_1-1} \sum_{\ell_2=0}^{N_2-1} X_{\ell_1 \ell_2}^\alpha (i\omega_{\ell_1})^{\nu_1} (i\omega_{\ell_2})^{\nu_2} \exp(i(\omega_{\ell_1} t_{k_1}^1 + \omega_{\ell_2} t_{k_2}^2)), \quad (20)$$

где $\nu_j = 0, 1, \dots, \mu_j - 1$, $k_j = 0, 1, \dots, N_j - 1$, $j = 1, 2$ и

$$X_{\ell_1 \ell_2} = \frac{\frac{\alpha}{\Delta t^1 \Delta t^2} \sum_{\nu_1=0}^{\mu_1-1} \sum_{\nu_2=0}^{\mu_2-1} |i\omega_{\ell_1}|^{2\nu_1} |i\omega_{\ell_2}|^{2\nu_2}}{\frac{\alpha}{\Delta t^1 \Delta t^2} \sum_{\nu_1=0}^{\mu_1-1} \sum_{\nu_2=0}^{\mu_2-1} |i\omega_{\ell_1}|^{2\nu_1} |i\omega_{\ell_2}|^{2\nu_2} + \sum_{j=1}^2 |Q_{m_j}(i\omega_{\ell_j})|^2}. \quad (2I)$$

Как и в одномерном случае, непрерывное решение задачи минимизации функционала (I9), имеет следующий вид (см. (I4)):

$$(x(t^1, t^2))^\alpha = \frac{1}{N_1 N_2} \sum_{\ell_1=0}^{N_1-1} \sum_{\ell_2=0}^{N_2-1} X_{\ell_1 \ell_2}^\alpha \exp(i(\omega_{\ell_1} t^1 + \omega_{\ell_2} t^2)),$$

$$(x^{\nu_1, \nu_2}(t_{k_1}^1, t_{k_2}^2))^\alpha = (x_{k_1 k_2}^{\nu_1, \nu_2})^\alpha.$$

6. Порядок вычислений. Опишем порядок вычислений при решении задачи сглаживания.

Первый шаг. Вычисляются величины X_ℓ , $\ell = 0, 1, \dots, N-1$ (ДФ ряда значений x_k , $k = 0, 1, \dots, N-1$) по формуле (6). На этом шаге применяется быстрое ДФ [7].

Второй шаг. Вычисляется сумма

$$\sum_{\nu=0}^{\mu-1} |i\omega_{\ell}|^{2\nu} = \frac{|i\omega_{\ell}|^{2\mu} - 1}{|i\omega_{\ell}|^2 - 1}.$$

Третий шаг. Вычисляется значение полинома Q_m в точке $i\omega_{\ell}$.

Четвертый шаг. Вычисляются X_{ℓ}^{α} , $\ell = 0, 1, \dots, N-1$, по формуле (16).

Пятый шаг. Вычисляются $(x_k^{(\nu)})^{\alpha}$, $k = 0, 1, \dots, N-1$, являющиеся обратными ДПФ ряда значений $X_{\ell}^{\alpha}(i\omega_{\ell})^{\nu}$, $\ell = 0, 1, \dots, N-1$. На этом шаге применяется быстрое обратное ДПФ [7].

Порядок вычислений в двумерном случае такой же.

В заключение отметим, что применение дискретных преобразований Фурье позволило нам получить приближенное решение задачи сглаживания в явном виде.

Л и т е р а т у р а

1. ЗАВЬЯЛОВ Ю.С. Сглаживание L -сплайн-функциями многих переменных. - "Матем. заметки", 1974, т.15, № 3, с. 371-379.
2. LANRENT P.I. Approximation et optimization. Paris. Hermann, 1972.
3. МИХЛИН С.Г. Вариационные методы в математической физике. М., "Наука", 1970.
4. МОРОЗОВ В.А. О задаче дифференцирования и некоторых алгоритмах приближения экспериментальной информации. - В кн.: Вычислительные методы и программирование. Вып. XIV. М., Изд-во МГУ, 1970.
5. ВАСИЛЕНКО В.А. Теория сплайнов и задачи обработки информации. Автореф. дис. на соиск. учен. степени канд. физ.-мат. наук, Новосибирск, 1974, 16 с. (ВЦ СО АН СССР).
6. COOLEY I.W., TUKEY I.W. An algorithm for machine calculation of complex Fourier series. - "Math. Comp.", 1965, v.19, p. 297-301.
7. ГУСЕВ В.Д. Пропедуры быстрого преобразования Фурье и Уолша. - В кн.: Вычислительные системы. Вып. 45. Новосибирск, 1971, с. 107-119.

Поступила в ред.-изд.отд.

12 декабря 1974 года