

АНАЛИЗ НЕКОТОРЫХ ОПЕРАЦИЙ НА ГРАФАХ И ИЗОМОРФИЗМ

Г.Н. Белоглазов

В системе ГРАФ [1] реализовано несколько алгоритмов, позволяющих достаточно эффективно устанавливать изоморфизм графов. В частности, для разбиения на классы эквивалентности множества вершин регулярных графов используются операции сложения по модулю два ($\oplus$) и конъюнкция ($\wedge$) строк (столбцов) матрицы смежности A графа G .

В настоящей работе предлагаются результаты исследования свойств этих операций по отношению к обыкновенным графам и применения их в задаче изоморфизма. Терминология, определения и основные понятия теории графов в основном соответствуют [2]. Обозначим через

$A = \|a_{ij}\|$ - $(p \times p)$ - матрицу смежности графа G ;

x_i - i -ю строку матрицы A , соответствующую вершине v_i графа G ;

∂_i - оператор, с помощью которого каждой строке (включая i -ю) матрицы A прибавляется по модулю два ее i -я строка;

$\tilde{\partial}_i$ - оператор, отличающийся от оператора ∂_i тем, что при его выполнении не производится операция $x_i \oplus x_i$;

∇_i - оператор, с помощью которого каждая строка матрицы A логически умножается на ее i -ю строку (конъюнкция строк);

$\partial_i A$, $\tilde{\partial}_i A$, $\nabla_i A$ - матрицы, получающиеся после применения к матрице A операторов ∂_i , $\tilde{\partial}_i$ и ∇_i ;

$\partial_i G$, $\tilde{\partial}_i G$ - смешанные графы имеющие петли с матрицами смежности $\partial_i A$ и $\tilde{\partial}_i A$ соответственно;

$\nabla_i G$ - ориентированный граф без петель, соответствующий матрице $\nabla_i A$;

$\partial_1^* A = \partial_1(\partial_1 A)^*$, $\tilde{\partial}_1^* A = \tilde{\partial}_1(\tilde{\partial}_1 A)^*$ - матрицы, получающиеся после последовательного применения операторов ∂_1 и $\tilde{\partial}_1$ к i -й строке и i -у столбцу матрицы A (символ t обозначает транспонирование);

$\partial_1^* G$ - неориентированный граф, являющийся объединением вершин v_1 с $(p-1)$ -вершинным графом;

$\tilde{\partial}_1^* G$ - p -вершинный неориентированный граф с матрицей смежности $\tilde{\partial}_1^* A$.

Операторы ∂_1 , $\tilde{\partial}_1$, ∂_1^* и $\tilde{\partial}_1^*$ обладают следующими очевидными свойствами относительно любого $i \in \{1, 2, \dots, p\}$:

1. $\partial_1(\partial_1 A) = \partial_1 A$ и $\partial_1(\partial_1 G) = \partial_1 G$,
2. $\partial_1^*(\partial_1^* A) = \partial_1^* A$ и $\partial_1^*(\partial_1^* G) = \partial_1^* G$,
3. $\tilde{\partial}_1(\tilde{\partial}_1 A) = \tilde{\partial}_1^*(\tilde{\partial}_1^* A) = A$ и $\tilde{\partial}_1(\tilde{\partial}_1 G) = \tilde{\partial}_1^*(\tilde{\partial}_1^* G) = G$.

Пусть задано разбиение множества вершин V графа G на попарно непересекающиеся подмножества относительно произвольной вершины v_1 , следующего вида $V = v_1 \cup V_1 \cup V_2 \cup V_3$, причем для любых вершин v, u, w таких, что $v \in V_1$, $u \in V_2$, $w \in V_3$, расстояния $d(v_1, v) = 1$, $d(v_1, u) = 2$ и $d(v_1, w) \geq 3$.

Соответствующее разбиению разложение графа G на непересекающиеся подграфы будет $G = v_1 \cup G_1(V_1) \cup G_2(V_2) \cup G_3(V_3)$, и граф $\partial_1^* G$ получается следующим образом:

- а) удаляются все ребра, инцидентные v_1 ;
- б) удаляются все ребра, соединяющие подграфы G_1 и G_2 ;
- в) каждая вершина из G_1 соединяется ребром с теми вершинами из G_2 , которые были несмежны с ней в графе G ;
- г) выполняется операция $G_1 + G_2$ [3, с. 163-188].

Далее введем вектор $g_1(K_1, K_2, \dots, K_1) = x_{K_1} \oplus x_{K_2} \oplus \dots \oplus x_{K_1}$ для любых $1, k \in \{1, 2, \dots, p\}$ и рассмотрим действие оператора ∂_1^* на A .

С помощью вектора g_1 и его отрицания $\bar{g}_1$ образуем матрицу A_1 по правилу: для всех $i \in \{1, 2, \dots, p\}$ в нулевой $(p \times p)$ -матрице i -я строка заменяется на вектор g_1 или $\bar{g}_1$, если i -й элемент g_1 равен нулю или единице соответственно. Матрица A_1 состоит из строк (столбцов) двух типов и с помощью перестановки строк (столбцов) легко убедиться, что A_1 представляет полный двудольный граф $K_{n,t}$. Поскольку $K_{n,t} \cong K_{t,n}$, условно примем, что число нулей в векторе g_1 равно n . Очевидно, что при $1 = 1$

$g_1(1) = x_1$ и $K_{n,t} \cong K_{p_1, p-p_1}$ где p_1 - локальная степень вершины v_1 графа G . Таким образом, действие оператора ∂_1^* на A заключается в прибавлении (mod 2) к каждой строке (соответствующей вершине v_j) матрицы A вектора $\bar{g}_1$ или g_1 в зависимости от того, смежна v_1 с v_j или нет. Это означает, что выполняется поэлементная сумма (mod 2) матриц A и $A(K_{p_1, p-p_1})$, т.е. $\partial_1^* G \cong A \oplus A(K_{p_1, p-p_1})$

или для графа G

$$\partial_1^* G \cong G \oplus K_{p_1, p-p_1} \quad (1)$$

Формально будем считать вполне несвязный граф $\bar{K}_p$ полным двудольным графом и обозначать через $K_{p,0}$ или $K_{0,p}$. Для полных двудольных графов имеет место следующая

ТЕОРЕМА I. Сложение (mod 2) полных двудольных графов сохраняет двудольность, т.е. для любых целых $m+n = \mu + \nu = p$ существуют целые s и t такие что

$$K_{m,n} \oplus K_{\mu,\nu} \cong K_{s,t} \quad (2)$$

и $s+t = p$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть $V_1^1 \cup V_2^1$ и $V_1^2 \cup V_2^2$ - разбиения множества вершин V , соответствующие графам $K_{m,n}$ и $K_{\mu,\nu}$, для которых справедливы следующие соотношения:

$$V_1^1 \cup V_2^1 = V_1^2 \cup V_2^2 = V, \quad (3)$$

$$V_1^1 \cap V_2^1 = V_1^2 \cap V_2^2 = \emptyset, \quad (4)$$

$$|V_1^1| = m, |V_2^1| = n, |V_1^2| = \mu, |V_2^2| = \nu.$$

Для объединения двух множеств множества E имеем $A \cup B = A \oplus B \oplus (A \cap B) = E$, следовательно,

$$V_1^1 \cup V_2^1 = V_1^1 \oplus V_2^1 = V_1^2 \cup V_2^2 = V_1^2 \oplus V_2^2 = V. \quad (5)$$

Используя свойства коммутативности и ассоциативности дизъюнктивной суммы $\oplus$ (в смысле теории множеств), рассмотрим различные комбинации (5), допускающие разбиение V . Имеем

$$v_1^1 \oplus v_2^1 \oplus v_1^2 = v_2^2, \quad (6)$$

$$v_1^1 \oplus v_2^1 \oplus v_2^2 = v_1^2, \quad (7)$$

$$v_1^1 \oplus v_1^2 = v_2^1 \oplus v_2^2, \quad (8)$$

$$v_1^1 \oplus v_2^2 = v_2^1 \oplus v_1^2. \quad (9)$$

Из соотношения для $A \oplus B = (A \cap B) \cup (A \setminus B)$ и (4) следует, что (6) и (7) определяют разбиение (3). Для (8) и (9) получаем

$$(v_1^1 \cap v_2^2) \cup (v_2^1 \cap v_1^2) = v,$$

$$(v_1^1 \cap v_2^2) \cup (v_2^1 \cap v_1^2) = v,$$

следовательно, $s = |v_1^1 \cap v_2^2|$ или $s = |v_2^1 \cap v_1^2|$ и $t = |v_1^1 \cap v_2^2|$ или $t = |v_2^1 \cap v_1^2|$.

Утверждение теоремы очевидно.

На рис. I показан пример, иллюстрирующий графическую и матричную интерпретации действия оператора ∂_1^* , а в табл. (стр. 16) приведены графы $\partial_i^* G$ для некоторых известных по структуре графов. Для графа o_3 (граф Петерсена) [4] установлена следующая связь: $\partial_1^* \bar{L}(K_5) \cong \partial^* o_3 \cong L(K_{3,3}) \cup v_1 \cong (K_3 \wedge K_3) \cup v_1$, где $L(K_{3,3})$ - реберный граф от $K_{3,3}$; $K_3 \wedge K_3$ - конъюнкция графов K_3 и K_3 , определенная в [5]; $\bar{L}(K_5)$ - дополнение реберного графа от K_5 .

Применяя операторы ∂_1 , ∂_1^* , $\tilde{\partial}_1^*$ и ∇_1 к графу G для всех $i \in \{1, 2, \dots, p\}$ получим наборы (состоящие из графов) вида:

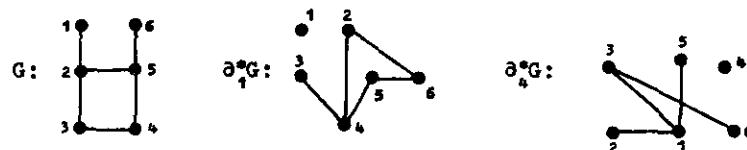
$$\partial_1 G, \partial_2 G, \dots, \partial_p G, \quad (10)$$

$$\partial_1^* G, \partial_2^* G, \dots, \partial_p^* G, \quad (11)$$

$$\tilde{\partial}_1^* G, \tilde{\partial}_2^* G, \dots, \tilde{\partial}_p^* G, \quad (12)$$

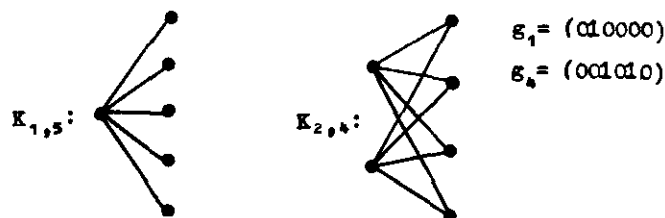
$$\nabla_1 G, \nabla_2 G, \dots, \nabla_p G. \quad (13)$$

Очевидно, что любой граф H из $\partial_1^* G = H \cup v_1$ также представим в виде наборов типа (10) - (13). Представление графа G с помощью набора (11) будем называть разложением графа G по оператору ∂_1^* . На первый взгляд кажется, что для разложения G по оператору ∂_1^* можно сформулировать гипотезу, подобную гипотезе Улама [2]. Одна-



$$A(G): \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 5 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 6 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad S_1: \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \tilde{\partial}_1^*(S_1): \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$S_2: \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \tilde{\partial}_2^*(S_2): \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$



$$\varepsilon_1 = (010000)$$

$$\varepsilon_2 = (001010)$$

Рис. I

ко, легко установить, что одинаковые наборы могут иметь и неизоморфные графы.

Для графов G и H , которые представлены наборами (12), имеет место

ТЕОРЕМА 2. Пусть графы G и H представлены наборами (12), тогда если для каждого i найдется такое $j(i)$, что $\tilde{\partial}_i^* G \cong \tilde{\partial}_{j(i)}^* H$, то $G \cong H$.

Т а б л и ц а

G	i	$\partial_i^* G$	G	i	$\partial_i^* G$
K_p	$\overline{1, p}$	$K_{p-1} \cup v_1$	P_7	4	
$K_{m,n}$	$\overline{1, p}$	$K_{p,0}$	C_6	$\overline{1, p}$	
C_5	$\overline{1, p}$	$P_4 \cup v_1$	C_7	$\overline{1, p}$	
$W_n = P_1 + C_{n-1}$	1	$C_{n-1} \cup v_1$	C_8	$\overline{1, p}$	
P_6 :	1		O_3 :	$\overline{1, p}$	
	2		M_4 :	$\overline{1, p}$	
	3		Q_3 :	$\overline{1, p}$	
P_7 :	1				
	2				
	3				

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО следует из свойства 3 (см. стр. 12).

Для описания свойств графа введем $(p \times p)$ -матрицы

$$D(G) = \|d_{ij}\|, \quad D^*(G) = \|d_{ij}^*\|, \quad \tilde{D}^*(G) = \|\tilde{d}_{ij}^*\| \quad \text{и} \quad C(G) = \|c_{ij}\|$$

соответственно с элементами

$$d_{ij} = \sum_{k=1}^p (a_{ik} \oplus a_{jk}),$$

$$d_{ij}^* = \sum_{k=1}^p (a_{ik} \oplus a_{jk} \oplus a_{kk}),$$

$$\tilde{d}_{ij}^* = \begin{cases} d_{ij}^* + 1, & \text{если } v_i \text{ смежна с } v_j \\ d_{ij}^*, & \text{если } v_i \text{ не смежна с } v_j, \text{ причем } \tilde{d}_{ii}^* = \rho_i, \end{cases}$$

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^p (a_{ik} \wedge a_{jk}),$$

и характеристическими векторами

$$r(G) = (\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_p), \quad r^*(G) = (\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_p),$$

$$\tilde{r}^*(G) = (\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_p), \quad r^\nabla(G) = (\delta_0, \delta_1, \dots, \delta_p),$$

где $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i, \delta_i$ — кратности вхождения элементов, равных i , соответственно в матрицах $D(G), D^*(G), \tilde{D}^*(G), C(G)$.

Легко видеть, что i -я строка (столбец) матриц $D(G), D^*(G), \tilde{D}^*(G)$ и $C(G)$, соответствующая вершине v_i графа G , определяет наборы степеней (полустепеней) графов $\partial_i G, \partial_i^* G, \tilde{\partial}_i^* G$ и $\nabla_i(G)$. Кроме этого, элементы d_{ij}, d_{ij}^* и c_{ij} характеризуют граф G следующим образом.

Для произвольной пары вершин $\{v_i, v_j\}$ графа G обозначим через p_1 число вершин, смежных с v_i и не смежных с v_j , Δ — число вершин, смежных одновременно с v_i и v_j , q_1 — число вершин, смежных с v_j и не смежных с v_i , когда v_i смежна с v_j (рис. 2, а); и p_2, q_2 — соответствующие числа в случае, когда v_i не смежна с v_j (рис. 2, б).

Очевидно, что если v_i смежна с v_j , то

$$\Delta = c_{ij}, \quad p_1 = \rho_i - c_{ij} - 1, \quad q_1 = \rho_j - c_{ij} - 1, \quad (14)$$

$$d_{ij}^* = p - c_{ij}, \quad d_{ij} = \rho_i + \rho_j - 2c_{ij} = p_1 + q_1 + 2,$$

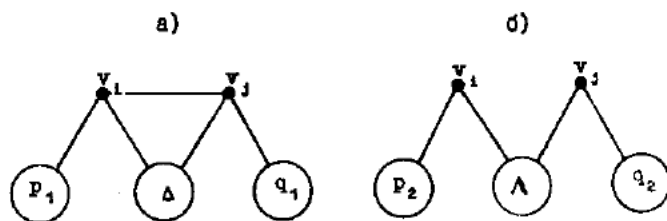


Рис. 2

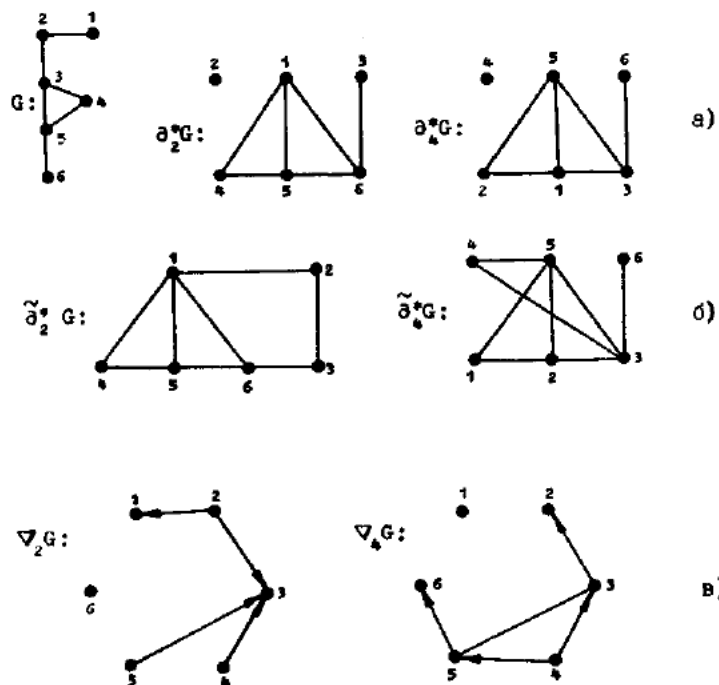


Рис. 3

и если v_1 не смежна с v_j , то

$$\Lambda = c_{1j}, \quad d_{1j} = d_{1j}^* = p_1 + p_j - 2c_{1j}, \quad p_2 = p_1 - c_{1j}, \quad (15)$$

$$q_2 = p_j - c_{1j}, \quad (p_2 + q_2) = d_{1j},$$

где p_i и p_j — локальные степени вершин v_1 и v_j .

По определению [6], граф называется сильным, если и только если целые $(p_1 + q_1)$ и $(p_2 + q_2)$ не зависят от выбора v_1 и v_j . Эти числа связаны с собственными значениями λ_1 и λ_2 матрицы смежности Λ графа G соотношениями

$$2(p_1 + q_1) = (\lambda_1 - 1)(1 - \lambda_2), \quad (16)$$

$$2(p_2 + q_2) = -(\lambda_1 + 1)(1 + \lambda_2).$$

Регулярные сильные графы степени k называются сильно регулярными и определяются параметрами (p, k, Δ, Λ) , которые также не зависят от выбора вершин v_1 и v_j . Два собственных значения сильно регулярных графов определяются по формуле [7]:

$$\lambda_{1,2} = \frac{1}{2} (\Delta - \Lambda \pm \sqrt{(\Delta - \Lambda)^2 - 4\Lambda + 4k}). \quad (17)$$

С помощью несложных вычислений, используя (14) и (15), можно показать эквивалентность (16) и (17). По теореме 1, для любых пар графов, полученных из графа G относительно вершин v_1 и v_j , имеем $K_{p_1, p-p_1} + K_{p_j, p-p_j} = K_{s, t}$. Используя доказательство теоремы 1,

легко установить связь между s, n, μ, v, s и t . Для любых $i, j \in \{1, 2, \dots, p\}$, $s = p_i, n = p - p_i, \mu = p_j, v = p - p_j$, $s = |v_1 \cap v_j| = p_1 + p_j - 2c_{1j} = d_{1j}^*$ и $t = p - d_{1j}^*$.

Матрицы $D(G)$, $\tilde{D}^*(G)$, $D^*(G)$ и $C(G)$, их строки и элементы порождают некоторые отношения эквивалентности как на множестве графов, так и на множестве их вершин. Очевидно, что если графы G и H изоморфны ($G \cong H$), то необходимо должны выполняться следующие условия:

1. $r(G) = r(H)$, $r^*(G) = r^*(H)$, $\tilde{r}^*(G) = \tilde{r}^*(H)$ и $r^\vee(G) = r^\vee(H)$.
2. Если вершине v_1 графа G соответствует вершина v_j графа H , то $a_1 G \cong a_j H$, $a_1^* G \cong a_j^* H$, $\tilde{a}_1^* G \cong \tilde{a}_j^* H$, $\nabla_1 G \cong \nabla_j H$ и, следовательно, $r(a_1 G) = r(a_j H)$, $r^*(a_1^* G) = r^*(a_j^* H)$, $\tilde{r}^*(\tilde{a}_1^* G) = \tilde{r}^*(\tilde{a}_j^* H)$, $r^\vee(\nabla_1 G) = r^\vee(\nabla_j H)$.

Две вершины v_1 и v_j графа G называются подобными [2], если для некоторого автоморфизма α этого графа $\alpha(v_1) = v_j$. Поэтому

му, если вершины v_i и v_j подобны, то $G - v_i \cong G - v_j$. Используя условие 2 (стр.19), можно показать, что $\partial_j^*(G - v_i) \cong \partial_i^*(G - v_j)$. Обратное утверждение о том, что если $\partial_i^*G \cong \partial_j^*G$, то вершина v_i подобна v_j , неверно, как и в [2]. Эта ситуация иллюстрируется на рис.3,а.

Однако заметим, что более сильным необходимым условием существования автоморфизма $\alpha(v_i) = v_j$ является условие 2 (стр. 19) при $H=G$ (рис.3,б,в).

В некоторых частных случаях существование автоморфизма определяется элементами матриц $C(G)$ или $D^*(G)$, а именно имеет место следующее

УТВЕРЖДЕНИЕ. Пусть $\{v_i, v_j\}$ такие, что $r_i = r_j$. Тогда если $\{v_i, v_j\}$ — ребро и $c_{ij} = r_i - 1$, или $d_{ij}^* = r - 2$, а также если $\{v_i, v_j\}$ — не ребро и $c_{ij} = r_i$ или $d_{ij}^* = 0$, то существуют автоморфизм α такой, что $\alpha(v_i) = v_j$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО следует из того, что соответствующие вершины v_i и v_j строки x_i и x_j матрицы A в случае ребра совпадают во всех позициях, кроме двух, а в случае не ребра $x_i = x_j$.

При построении алгоритма распознавания изоморфизма графов G и H были сделаны следующие предположения:

1. Две вершины v_i и v_j нерегулярного (несильного) графа G подобны тогда и только тогда, когда выполняется условие 2 (стр. 19) при $H = G$.

2. Нерегулярные (несильные) графы G и H изоморфны тогда и только тогда, когда выполняется условие 1 (стр. 19).

3. Регулярные (несильно регулярные) графы G и H изоморфны тогда и только тогда, когда выполняется условие 2 (стр. 19) как для G и H , так и для всех графов из наборов (10)–(13).

Для нахождения подстановки соответствия между вершинами G и H в алгоритме было использовано специальное разложение графа G , которое заключается в следующем:

а) строится произвольное, покрывающее корневое дерево с корнем v_1 , имеющее 1 уровень (под уровнем понимается множество вершин, находящихся от корневой вершины на расстоянии 1);

б) вершины первого уровня помечаются метками $v_2, v_3, \dots, v_n$, второго уровня — метками $v_{n+1}, v_{n+2}, \dots, v_{n^2}$ и т.д.;

в) строится набор графов вида

$$\partial_1^* G = G_1 \cup v_1,$$

$$\partial_2^* G_1 = G_2 \cup v_2,$$

$$\dots\dots\dots$$

$$\partial_{p-1}^* G_{p-2} = G_{p-1} \cup v_{p-1}.$$

На рис.4 показано специальное разложение графа $G = 0$.

Наконец, дадим формальное описание алгоритма нахождения подстановки соответствия после проверки предположений 2 или 3.

1. Строится специальное разложение графа G .

2. Для вершины v_1 графа G выбирается вершина v_1 графа H такая, чтобы выполнялось условие 1 (стр.19); в случае невозможности выбора — переход к п.6.

3. Для вершины v_2 графа G выбирается вершина v_j из графа $H_1 = \partial_1^* H - v_1$ такая, чтобы выполнялось условие 1 (стр. 19) при $G = G_1$ и $H = H_1$. В случае невозможности выбора — переход к п.6.

4. П.3 повторяется для всех вершин графа G .

5. Полученная подстановка соответствий проверяется на матрицах $A(G)$ и $A(H)$; при совпадении $A(G)$ и $A(H)$ — переход к п.7; в противном случае к п.6.

6. Предположения неверны. С помощью оператора $\tilde{\partial}_1^*$ и теоремы 2 производится анализ ситуации с целью получения дополнительных условий для предположений 2 или 3.

7. Конец.

Для сильных и сильно регулярных графов, которые не характеризуются своими параметрами (собственными значениями) [6] и [8] с помощью оператора ∂_1^* производится понижение порядка до тех пор, пока не получится регулярный или нерегулярный граф. Далее применяется алгоритм нахождения перестановки с учетом предположений 2 или 3. Число требуемых алгебраических операций для алгоритма выражается полиномом четвертой степени от числа вершин графа $N = c_4 p^4 + c_3 p^3 + c_2 p^2 + c_1 p + c_0$.

Отношения эквивалентности для вершин графа, порождаемые операторами $\partial_1, \partial_1^*, \partial_1^*$ и v_1 , могут быть успешно применены для построения относительных разбиений вершин графа G [9].

Кроме того, оператор $\tilde{\partial}_1^*$ позволяет получать графы более высокого порядка из данного $(p \times q)$ -графа.

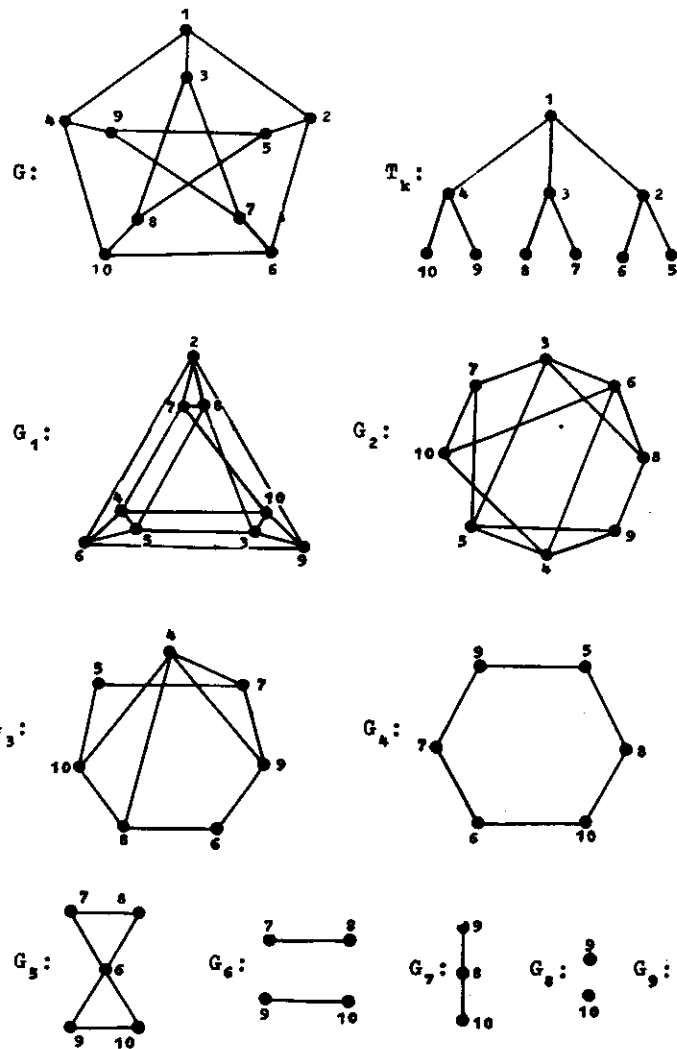


Рис. 4

Л и т е р а т у р а

1. БЕЛОГЛАЗОВ Г.Н., СКОРОБОГАТОВ В.А. Система автоматизации решения задач на графах. - Настоящий сборник, с.24-39.
2. ХАРАРИ Ф. Теория графов. М., "Мир", 1973.
3. ЗЫКОВ А.А. О некоторых свойствах линейных комплексов. - "Матем.сборник", 24, № 2, 1949, с.163-188.
4. BIGGS N. Algebraic Graph theory. London, Cambridge University Press, 1974.
5. HARARY F., GORDON W. Wilcox. Boolean operations on graphs. "Math. Scand", 1967, v.20, N 1.
6. SEIDEL I.I. Strongly regular graphs. Recent progress in combinatorics. Proceedings of the third Waterloo Conference on Combinatorics. May 1968. Academic Press. New York-London.
7. ЗИНОВЬЕВ В.А., КОЗЫРЕВ В.П. Сильно регулярные графы и комбинаторные конфигурации. - "Вопросы кибернетики", вып. 16, ч.1, М., 1975
8. HUBAUT X.L. Strongly regular graphs. - "Discrete Mathematics", 1975, v.13, N 4.
9. СКОРОБОГАТОВ В.А. Относительные разбиения и слои в графах. - Настоящий сборник, с.3-10.

Поступила в ред.-изд.отд.
19 апреля 1977 года