

МЕТОДЫ СПЛАЙН-ФУНКЦИЙ
(Вычислительные системы)

1977 год

Выпуск 72

УДК 518:517

СОПОСТАВЛЕНИЕ АППРОКСИМАЦИОННЫХ СВОЙСТВ
СПЛАЙНОВ И АТОМАРНЫХ ФУНКЦИЙ

В.Л.Рвачёв, Е.А.Федотова

В работе [3] исследуются некоторые свойства конечномерных подпространств $F_n \subset C^\infty$, сконструированных с помощью сдвигов и сжатий так называемых атомарных функций, то есть финитных, бесконечно дифференцируемых функций, удовлетворяющих соотношению вида

$$Z\vec{y} = \sum_{i=1}^n A_i \vec{y} (\alpha x - c_i), \quad \alpha > 1,$$

где Z – обыкновенный дифференциальный оператор, A_i – матрицы. В частности, рассмотрен вопрос о приближении функций $f(x) \in C^1[a,b]$ элементами подпространства $F_n \subset C^\infty[a,b]$, порожденного функциями $F_{up,i}(x)$, $i = 1, 2, \dots, n$, где $F_{up,i}(x)$ – определенные линейные комбинации сдвигов и сжатий финитной, бесконечно дифференцируемой функции $up(x)$, удовлетворяющей функционально-дифференциальному соотношению $up'(x) = 2\{up(2x-1) - up(2x-1)\}$.

В настоящей работе атомарные функции применяются для решения краевых задач математической физики и проводится сопоставление точности приближения функциями из F_n и сплайнами в методе коллокации.

Как известно [4], любую функцию $f(x) \in C^1[a,b]$ можно приблизить с помощью линейной комбинации сдвигов и сжатий B -сплайна Шенберга степени n .

$$f(x) \approx \sum_{k=-(\frac{n}{2}-2)}^{n-(\frac{n}{2}-2)} C_k B_n \left(\frac{x-a}{h} - k+2 \right) = \sum_{k=-(\frac{n}{2}-2)}^{n-(\frac{n}{2}-2)} C_k S_p_k(x),$$

$$\text{где } B_n(x) = \sum_{k=0}^{n+1} (-1)^k C_{n+1}^k (x-k)_+^n; \quad \text{supp } B_n(x) = [0, n+1].$$

92

В частности,

$$B_3(x) = \frac{1}{4} \{ (x-1)_+^3 + 6(x-2)_+^3 - 4(x-3)_+^3 + (x-4)_+^3 \}.$$

Пусть отрезок $[a,b]$ разбит на части точками $x_i = a + ih$, $i = 0, 1, \dots, n$. На каждом из отрезков $[x_k, x_{k+1}]$ $m-1$ базисных сплайнов $S_p_k(x)$ отличны от нуля, т.е. кратность покрытия отрезка $[a,b]$ с помощью $S_p_k(x)$ равна $m-1$. Обозначим конечномерное пространство, порожденное базисом $S_p_k(x)$, через $B_m^{n+2m-3}[a,b]$, где верхний индекс определяет размерность этого пространства, а нижний – равен степени выбранных сплайнов.

Рассмотрим более подробно пространство, сконструированное с помощью сдвигов и сжатий функции $up(x)[1,3]$:

$$up(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{itx} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\sin 2^{-k}t}{2^{-k}t} dt,$$

$$\text{supp } up(x) = [-1, 1].$$

Назовем функцией $F_{up,n}(x)$ функцию, равную $[1]$:

$$F_{up,n}(x) = \begin{cases} \sum_{k=0}^{n-1} (-1)^k a_k up(x-k2^n), & x \in [-1, -1 + \frac{m+2}{2^{n+1}}], \\ F_{up,n}\left(\frac{m+2}{2^{n+1}} - x\right), & x \in \left[-1 + \frac{m+2}{2^{n+1}}, -1 + \frac{m+2}{2^n}\right], \\ 0 - \text{в остальных точках}, & \end{cases}$$

$$\text{где } a_k = \sum_{j=0}^{\lfloor \frac{k}{2} \rfloor} C_{n+2}^{k-2j}.$$

Кратность покрытия отрезка $[a,b]$ с помощью линейной комбинации функций $F_j(x) = F_{up,n}\left(\frac{x-a}{(m+1)h} - j+2\right)$ равна m . Очевидно, что аппроксимационные свойства функций $F_j(x)$, $j = -m+2, -m+3, \dots$ определяются характером функции $up(x)$ и зависят от m . Так, например, функция $F_{up,2}(x)$ имеет вид

$$F_{up,2}(x) = up(x) - 2up(x - \frac{1}{4}) + 2up(x - \frac{1}{2}) - 2up(x - \frac{3}{4})$$

при $x \in [-1, 0]$.

93

Обозначим линейное пространство, порожденное функциями $P_j(x)$, через $V^{n+2m-1}[a,b]$, где верхний индекс по-прежнему равен размерности этого пространства, а нижний – кратности покрытия отрезка $[a,b]$ функциями $P_j(x)$.

Рассмотрим простейшую краевую задачу для обыкновенного дифференциального уравнения второй степени

$$\begin{cases} -y''(x) + t(x)y(x) = f(x), \\ y(a) = y(b) = 0. \end{cases} \quad (I)$$

Отыскивая приближенное решение $y(x)$ в виде

$$y(x) = \sum_{i=-1}^{n+1} c_i S_p_i(x),$$

где $S_p_i(x) \in V^{n+3}[a,b]$ методом коллокаций с узлами в точках $x_i = a + ih$, мы получим алгебраическую систему

$$T_B \vec{c} = \vec{f},$$

где

$$\vec{f} = (0, f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_n), 0),$$

$$\vec{c} = (c_{-1}, c_0, \dots, c_n, c_{n+1}),$$

$$T_B = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{4} & 0 & 0 & \dots \\ (-\frac{1}{2h^2} + \frac{5}{2}t_0) & (\frac{1}{h^2} + \frac{13}{36}t_0) & (-\frac{1}{2h^2} + \frac{5}{2}t_0) & 0 & 0 & \dots \\ 0 & (-\frac{1}{2h^2} + \frac{1}{2}t_1) & (\frac{3}{h^2} + t_1) & (-\frac{3}{2h^2} + \frac{1}{2}t_1) & 0 & \dots \\ 0 & 0 & (-\frac{3}{2h^2} + \frac{1}{2}t_2) & (\frac{3}{h^2} + t_2) & (-\frac{3}{2h^2} + \frac{1}{2}t_2) & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Аппроксимируя аналогичное решение с помощью функций $P_j(x)$

$$\tilde{y}(x) = \sum_{i=-1}^{n+1} B_i P_i(x),$$

имеем алгебраическую систему:

$$T_F \vec{B} = \vec{f},$$

где

$$T_F = \begin{pmatrix} \frac{5}{72} & \frac{13}{36} & \frac{5}{72} & 0 & 0 & \dots \\ (-\frac{1}{2h^2} + \frac{5}{2}t_0) & (\frac{1}{h^2} + \frac{13}{36}t_0) & (-\frac{1}{2h^2} + \frac{5}{2}t_0) & 0 & 0 & \dots \\ 0 & (-\frac{1}{2h^2} + \frac{5}{2}t_1) & (\frac{1}{h^2} + \frac{13}{36}t_1) & (-\frac{1}{2h^2} + \frac{5}{2}t_1) & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}.$$

Как уже отмечалось в [2], порядок аппроксимации решения дифференциального уравнения (I) с помощью слайнов составляет $O(h^2)$.

Вопрос о точности аппроксимации уравнения (I) с помощью $P_j(x)$ разослал оценке порядка аппроксимации точного решения $\tilde{y}(x)$ уравнения (I), его первой и второй производных с помощью линейной комбинации $\sum_{j=-1}^{n+1} U_j \text{up}(\frac{x-a}{2h} - j)$, так или иначе такие функции входят в выражение $T_F \vec{p}_2(x)$ через $\text{up}(x)$. Справедлива

Теорема. Функцию $y(x) \in C^4[a,b]$ можно приблизить с помощью линейной комбинации

$$U(x) = \sum_{j=-1}^{n+1} U_j \text{up}(\frac{x-a}{2h} - j)$$

так, чтобы $\max_{[a,b]} |y^{(\alpha)}(x) - U^{(\alpha)}(x)| \Big|_{x=x_i} = O(h^2)$, где $\alpha = 0, 1, 2$; $i = 0, 1, 2, \dots, n$.

Доказательство этой теоремы основано на том, что мы строим линейную комбинацию сдвигов и скатий функции $\text{up}(x)$

$$F(x) = \sum_{j=-1}^{n+1} A_j \text{up}(\frac{x-a}{2h} - j),$$

такую, что она интерполирует $y''(x)$ в узлах $x = x_i$. Затем функцию $f_1(x) = y(x) - F(x)$ приближаем функцией

$$P_1(x) = \sum_{i=0}^{\left[\frac{n}{2}\right]} B_{2i} \text{up}(\frac{x-a}{2h} - i),$$

так что выполняются условия $F'_1(x_{21}) = f'_1(x_{21})$. Причем легко показать, что при этом $F''_1(x) = O(h^2)$. Тогда

$$U(x) = F(x) + F_1(x) = \sum_{i=-1}^{n+1} U_i \text{up}(\frac{x-a}{4h} - i) = \sum_{i=-1}^{n+1} D_i F_i(x)$$

приближает функцию $y(x)$, так что в узлах x_i

$$|y^{(a)}(x_i) - U^{(a)}(x_i)| = O(h^2).$$

Пользуясь этой теоремой и тем фактом, что матрица T_F является неприводимо диагонально преобладающей^{*)}, получим, что точность такого способа приближения точного решения двухточечной краевой задачи (I) равна $O(h^2)$, т.е. по порядку та же, какую дает сплайн-аппроксимация.

Таблица

№ задачи	max Δy_F [a,b]	max Δy_B [a,b]	$\bar{y}(x_0)$	x_0	max Δy_B [a,b]
	max Δy_F [a,b]	max Δy_B [a,b]			max Δy_F [a,b]
1	$0,559 \times 10^{-2}$	$0,845 \times 10^{-2}$	-1	0,25	1,5
2	$0,164 \times 10^{-2}$	$0,175 \times 10^{-2}$	1	0,5	1,1
3	$0,216 \times 10^{-2}$	$0,282 \times 10^{-2}$	+0,985	0,45	1,3
4	$0,558 \times 10^{-3}$	$0,835 \times 10^{-3}$	-0,288	0,7	1,5
5	$0,165 \times 10^{-3}$	$0,228 \times 10^{-3}$	-0,182	0,2	1,4

Численный эксперимент, проведенный на большом количестве двухточечных краевых задач типа (I), подтверждает эти выводы. Более того, во всех без исключения примерах мы получали, что погрешность сплайн-аппроксимации по значению больше, чем при использовании функций из F_2^{n+3} . В таблице частично приведены результаты такого просчета при $x \in [0,1]$, $h = 0,05$.

Через Δy_F обозначена абсолютная погрешность решения с помощью функций $F_j(x)$; Δy_B — погрешность сплайн-аппроксимации.

*). Прим. ред. Матрица T_F не обладает диагональным преобладанием. Для получения матрицы с диагональным преобладанием необходимо предварительно преобразовать T_F , например путем исключения элементов первого и последнего столбцов из второй и предпоследней строк. Кроме того, необходимо наложить ограничение на знак функции $t(x)$ ($t(x) \geq 0$).

x_0 — точка, в которой погрешности достигают своего максимума, $\bar{y}(x_0)$ — значение точного решения в этой точке.

1) $t(x) = x$; $\bar{y}(x) = \sin 2\pi x$;
 $f(x) = (4\pi^2+x) \sin 2\pi x$.

2) $t(x) = e^x$; $\bar{y}(x) = \sin \pi x$;
 $f(x) = (\pi^2+e^x) \sin \pi x$.

3) $t(x) = \frac{1}{x-0,1\pi}$; $\bar{y}(x) = \sin \pi x$;
 $f(x) = (\pi^2+t(x)) \sin \pi x$.

4) $t(x) = 2\tan^2 x + 1$; $\bar{y}(x) = \frac{1}{\cos x} + x - 1 - \frac{x}{\cos 1}$;
 $f(x) = -(1+2\tan^2 x) \left(\frac{x}{\cos 1} + 1-x \right)$.

5) $t(x) = \sqrt{x}$; $\bar{y}(x) = \sqrt{x^5} - x$;
 $f(x) = -\frac{15}{4}\sqrt{x} + x^3 - \sqrt{x^3}$.

Можно отметить, что графики погрешности того и другого способа аппроксимации имеют один и тот же характер.

Конечно, такой численный эксперимент не может служить доказательством того, что погрешность аппроксимации решения с помощью функций $F_j(x)$ меньше, чем погрешность сплайн-аппроксимации, но можно утверждать, что эти погрешности имеют один и тот же порядок.

Можно отметить еще одно свойство атомарных функций. Дело в том, что справедлива теорема о вложении пространства F_m^{n+2m-1} в $F_{m+k}^{n+2m+2k-1}$, а именно: элементы базиса пространства F_m^{n+2m-1} могут быть выражены линейно с помощью элемента базиса $F_{m+k}^{n+2m+2k-1}$. Так, например, $F_{up_2}(x) = F_{up_3}(x) + 3F_{up_3}(x-\frac{1}{8}) + 3F_{up_3}(x-\frac{1}{4}) + F_{up_3}(x-\frac{3}{8})$.

Благодаря этому свойству может быть предложен итерационный метод, аналогичный релаксационному методу Р.Федоренко на последовательности сеток [5].

Л и т е р а т у р а

1. РВАЧЕВ В.А. Применение функций $\text{cr}(x)$ в вариационно-разностных методах. Новосибирск. Препринт ВЦ СО АН СССР, 1975.
2. РВАЧЕВ В.А., ФЕДОТОВА Е.А. Об использовании кубических сплайнов в решении краевых задач математической физики. - В кн.: Краевые задачи математической физики. Харьков, 1976, с. 41-46.
3. РВАЧЕВ В.Л., РВАЧЕВ В.А. Атомарные функции в математической физике. Глава в кол. монографии "Математизация знаний и научно-технический прогресс", Киев, "Наукова думка", 1975.
4. ВАРГА Р. Функциональный анализ и теория аппроксимации в численном анализе. М., "Мир", 1974, 127 с.
5. ФЕДОРЕНКО Р.П. Релаксационный метод решения разностных эллиптических уравнений. - "Журн. вычисл. математики и мат. физики", 1961, т.1, № 5, с.922-927.

Поступила в ред.-изд. отд.
30 сентября 1976 года