

УДК 519.687.6:519.688

ПАРАЛЛЕЛЬНЫЕ ПРОГРАММЫ ДЛЯ СИСТЕМЫ МИНИМАКС

Н.Н. Колосова, И.К. Кербель, В.Г. Кербель

В многопроцессорной системе МИНИМАКС одним из важнейших режимов является режим параллельной обработки, при котором для решения одной задачи, представленной параллельной программой, выделяется подсистема из нескольких элементарных машин [1]. Под параллельной программой понимается организованная совокупность последовательных программ (ветвей), выполняющихся одновременно на отдельных элементарных машинах системы и взаимодействующих между собой в соответствии с требованиями параллельного алгоритма.

Важнейшими компонентами системы параллельного программирования в МИНИМАКСе являются языки для записи параллельных алгоритмов, получившие название ОВС-языков [2,3]. В данной работе описываются параллельные алгоритмы и программы для решения системы линейных уравнений методом последовательных приближений, обращения матрицы методом положения, внутренней сортировки, а также для специальной задачи, демонстрирующей организацию продолжения решения задачи при выходе из строя одной из элементарных машин подсистемы. Параллельные программы представлены на ОВС-ФОРТРАНе.

I. Решение системы линейных уравнений методом последовательных приближений

Система линейных уравнений записывается в виде $X = AX + B$, где A - матрица, X и B - векторы [4]. Вычисления проводятся по формулам

$$x_i^{(k)} = b_i + \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j^{(k-1)}, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (I)$$

до тех пор, пока не будет достигнута требуемая точность

$$|x_i^{(k)} - x_i^{(k-1)}| < \epsilon, \quad i = 1, 2, \dots, n. \quad (2)$$

Изложены программы для решения данной задачи соответственно на одной из L машинах. Первая программа (ЗМСТ8) записана на ФОРТРАНе, вторая (ЗССТ8) - на ОВС-ФОРТРАНе. Последняя программа выполняется в каждой из L машин и является ветвью параллельной программы из L идентичных ветвей. За каждой ветвью закреплен относительный номер i ($i = 1, 2, \dots, L$), который заранее сообщается диспетчеру элементарной машины вместе с информацией о числе машин L , принимавших участие в решении данной задачи. Номер ветви определяется номером машины, на которой она реализуется.

Последовательная программа для решения системы линейных уравнений

```

0001      PROGRAM ЗМСТ8
0002      DIMENSION A(8,8),B(8),X(8),G(8)
0003      334 FORMAT (16E10.5) ИТЕРАЦИЯ И4)
0004      305 FORMAT (8(F8.5,2I))
0005      READ (5,*) N
0006      READ (5,*)(A(I,J),J=1,N), I=1,N
0007      READ (5,*)(B(I),I=1,N)
0008      RREAD (5,*) B,IT2
0009      67 DO 70 I=1,N
0010      70 X(I)=B(I)
0011      IT2=0
0012      75 IT3=IT2+1
0013      DO 80 I=1,N
0014      80 G(I)=X(I)
0015      DO 100 I=1,N
0016      P=0.
0017      DO 90 J=1,N
0018      90 P=P+A(I,J)*G(J)
0019      100 X(I)=B(I)+P
0020      DO 110 I=1,N
0021      P=X(I)-G(I)
0022      P=ABS(P)
0023      IF (P>E) 110,120
0024      110 CONTINUE
0025      GO TO 150
0026      120 IF(IT2-IT8) 150,75,75
0027      150 WRITE (6,334) IT8
0028      WRITE (6,305)(X(I),I=1,N)
0029      450 STOP
0030      END
0031      END.

```

Вотье параллельной программы
для решения системы линейных уравнений

```

0001      PROGRAM ZZOTB
0002      DIMENSION A(4,8),X(8),B(4),G(4),T(4)
0003      DIMENSION IZ(1),IZAM(1),IAZP(1),IEPT(1),IE(1)
0004      334 FORMAT(1GR ЧИСЛО ИТЕРАЦИИ 14)
0005      305 FORMAT(8(F8.5,Z))
0006      READ(5,*)
0007      7 N7=2,N
0008      CALL RUDEL (N,IZ,IZAM,IAZP,IEPT,IZ)
0009      IGAM=IZAM
0010      ERAD(5,*)(A(I,J),J=1,N),I=1,IGAM)
0011      ERAD(5,*)(B(I),I=1,IGAM)
0012      66 READ(5,*)E,IT2
0013      74 CALL RDINTO
0014      CALL CHREC(4,N7,B,X)
0015      ITS=0
0016      75 IT2=ITS+1
0017      DO20 J=1,IGAM
0018      I=J+IZ-1
0019      80 G(J)=X(I)
0020      DO 100 I=1,IGAM
0021      P=0.
0022      DO 90 J=1,N
0023      90 P=P+A(I,J)*X(J)
0024      100 T(I)=B(I)+P
0025      CALL CHREC(6,N7,T,X)
0026      P=1.
0027      DO 110 I=1,IGAM
0028      P=T(I)-G(I)
0029      P=ABR(P)
0030      LP(P=8)110,120
0031      110 CONTINUE
0032      P=-1
0033      120 CALL OGP(5,P)
0034      GO TO 150
0035      LP(IT2-ITS)150,75,75
0036      WRITE(6,334)ITS
0037      WRITE(6,305)(X(I),I=1,N)
0038      450 STOP
0039      END
0040      END.

```

В процессе выполнения программы ЗМТ 8 и ЗЗОТБ выделяются следующие основные этапы: ввод исходных данных, приведение начальных значений, вычисление по формуле (I), проверка достижения заданной точности и вывод результатов.

Последним выполнение указанных этапов в каждой из программ.

Ввод исходных данных. Исходными данными являются: порядок системы уравнений ($N \leq 8$)¹⁾, матрица A , вектор

¹⁾ Ограничение значения N зависит от свойства языка ФОРТРАН, в котором отсутствует динамическое распределение памяти. Естественно, если в операторе 2 указать большую размерность массивов, то и значение N может быть больше.

В , требуемая точность и верхняя граница числа итераций ИТ2 . Они вводятся операторами 5-8 в программе ЗМСТ8 и операторами 6, 10-13 в программе ЗСТ8 . Во втором случае матрица А и вектор В подготовлены таким образом, что ветвь с номером n , меньшим или равным остатку от деления N на L , вводит $\epsilon_n = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ +1 строк матрицы А и ϵ_n элементов вектора В , а для ветви с номером, большим этого остатка, $\epsilon_n = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$. Первая ветвь вводят первые ϵ_n строк матрицы А и первые ϵ_n элементов вектора В , вторая ветвь вводят очередные ϵ_n строк и элементов и т.д. Номер строки (12) , являющейся в данной ветви начальной, определяется подпрограммой САД ИЧИК (оператор 8), которая использует информацию о порядке системы уравнений (n) , а также информацию диспетчера о номере данной ветви и числе L . Кроме того, эта подпрограмма определяет параметры И2АМ = ϵ_n , ГАЛР = $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ и ГАНТ = $B - \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot L$.

При введение начальных значений. Начальными значениями $x_i^{(0)}$ ($i=1, \dots, n$) являются элементы вектора В . В программе ЗМСТ8 они присваиваются элементам массива X посредством и повторения цикла (операторы 9,10). В программе ЗСТ8 посредством трансляционно-циклического обмена (оператор 14), при котором все L ветвей поочередно, начиная с первой, передадут значение ϵ_n элементов вектора В в остальные ветви для соответствующих частей массива X .

Вычисления по формуле (1). Начало запоминаются значения x_1 на предыдущей итерации в массиве G . В программе ЗМСТ8 запоминается все B значений (операторы И3,И4), а в программе ЗСТ8 каждая ветвь запоминает ϵ_n значений x_1 (операторы И7-И9), где $i = 1, \dots, (12 + \epsilon_n - 1)$. Далее выполняются вычисления по формуле (1). В программе ЗМСТ8 определяются B значений x_1 (операторы И5-И9) и запоминаются в массиве X ($i=1, \dots, n$) . В программе ЗСТ8 определяются ϵ_n значений x_1 (операторы 20-24) и запоминаются в массиве Y . Затем с помощью трансляционно-циклического обмена (оператор 25) эти значения собираются в каждой ветви в массиве X .

Проверка достижения заданной точности. Решение получено при выполнении неравенства (2) для всех x_1 ($i = 1, 2, \dots, n$). При невыполнении этого неравенства хотя бы для одного x_1 производится очередная итерация, если чис-

ло проведенных итераций (ITa) не превышает заданное (IT2). В программе ZEST8 производится в сравнении (операторы 20-26). В программе ZEST8 - в сравнении (операторы 26-32), затем ветви выполняют обобщенный условный переход (оператор 33). В случае отрицательного значения обобщенного условия $R = \prod_{i=1}^L R_i$ ($i=1, \dots, L$) управление получает этап выдачи результата, иначе производится очередная итерация, если ITa \leq IT2.

Вывод результата. Операторы 27, 28 в программе ZEST8 и операторы 36, 37 в программе ZEST8 производят выдачу на печать сообщения о числе проведенных итераций и значений x_i ($i=1, \dots, n$). В программе ZEST8 можно задать выдачу массива Y , тогда каждая ветвь запечатывает n значений x_i ($i = 12, \dots, 12+g-1$).

Проанализировав каждый из этапов, можно сделать вывод, что время выполнения программы ZEST8 уменьшается примерно в L раз по сравнению с временем выполнения программы ZEST8 в основном за счет сокращения числа повторений циклов при счете по формулам (1) и (2).

Отметим, что программа ZEST8 застраживается на число ветвей $L \leq n$ как на параметр, в частности, при $L=1$ она будет выполнятьсь на одной машине. Такая возможность обеспечивается особенностями реализации операторов групповых взаимодействий [2,3], в частности трансляционно-циклического обмена (операторы 14, 25) и обобщенного условного перехода (оператор 33) в программе ZEST8. Кроме того, подпрограмма NWKL (оператор 8) вычисляет необходимые параметры в соответствии со значением L .

2. Обращение матрицы методом пополнения

Матрица A , обратная исходной матрице A' , вычисляется за n шагов [4] по рекуррентной формуле

$$\left. \begin{aligned} a_{ij}^{(k)} &= a_{ij}^{(k-1)} - \frac{a_{ik}^{(k-1)}}{1+a_{kk}^{(k)}} \cdot a_j^{(k)}; \\ a_j^{(k)} &= s_{kj} + \sum_{l=1}^{k-1} a_{kl} \cdot a_{lj}^{(k-1)}; \\ s_{kj} &= \begin{cases} 0 & \text{при } j < k, \\ a_{kj} & \text{при } j \geq k, \end{cases} \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

здесь $k = 1, 2, \dots, n$; $i = 1, 2, \dots, k$; $j = 1, 2, \dots, n$; n – порядок матрицы W ; w_{ij} – элементы матрицы $W = W^{-1} \cdot E$ (E – единичная матрица); $a_{ij}^{(e)}$ – элементы единичной матрицы.

Для решения данной задачи на подсистеме из L элементарных машин рассмотрим программу OCT50.

Ветвь параллельной программы для решения задачи обращения матрицы

```

0001      PROGRAM OCT50
0002      DIMENSION W(25,50),A(50,25),E(50),W1(50),
0003      .   IS(1),IZAM(1),IALP(1),IRBT(1),IZ(1)
0004      305 FORMAT(8(F8.5,Z))
0005      READ(5,*)N
0006      CALL NMDL(N,IS,IZAM,IALP,IRBT,IZ)
0007      ? N7=2*N
0008      IGAM=IZAM
0009      READ(5,*)((W(I,J),J=1,N),I=1,IGAM)
0010      55 CALL MMIO
0011      EO
0012      N1=0
0013      60 N4=N1+1
0014      JEE=IALP
0015      IF(IRBT-N1)80,70,70
0016      70 JEE=JEE+1
0017      80 K=N+1
0018      KK=N-1
0019      KS=2*K
0020      IF(S1-IS)100,90,100
0021      90 IP=K-IZ+1
0022      DO 91 I=1,IK
0023      91 E(I)=A(I,IP)
0024      E(K)=1
0025      DO 92 I=1,N
0026      92 W(I)=E(IP,I)
0027      100 CALL BMKC(1,E1,KS,E,E)
0028      105 CALL BMKC(2,E1,N7,W1,W1)
0029      P=0.
0030      DO 130 I=1,K
0031      130 P=P+W1(I)*E(I)
0032      P=P+1.0
0033      140 IF(P)150,140,150
0034      140 STOP 177
0035      150 DO 160 I=1,K
0036      160 E(I)=E(I)/P
0037      I21=IZ
0038      DO 200 J=1,IGAM
0039      P=0.
0040      A(K,J)=0
0041      IF(I21-K)164,162,162
0042      162 P=W1(I21)
0043      164 DO 170 I=1,IK
0044      170 P=P+W1(I)*A(I,J)
0045      IF(I21-K)172,171,172
0046      171 A(K,J)=1.0

```

0047	172 IZ1=IZ1+1
0048	DO 180 L=1,K
0049	180 A(I,J)=A(I,J)+B(I)*P
0050	200 CONTINUE
0051	IF(K=N)210,230
0052	210 JNK,JNK-1
0053	1P(JNK)60,60,80
0054	230 WRITE(6,305){(A(I,J),J=1,IGAM),I=1,N}
0055	STOP
0056	END
0057	END.

Аналогично программе АСТ6, она является ветвью параллельной программы на L идентичных ветвей и при L = 1 может выполняться за одной машине. Исходными данными для ОСТ50 являются элементы матрицы \mathbf{B} , которая распределена по строкам на L ветвей по a_k ($k = 1, \dots, L$) строк в каждой. Число a_k и другие необходимые параметры определяются, как в АСТ6, с помощью подпрограмм ПУДК (оператор 6). Результатирующая матрица A распределена по столбцам, и элементы этих столбцов вычисляются по формуле (3) на любом шаге k ($k=1, \dots, L$) в каждой ветви. Благодаря такому распределению, на любом шаге k в каждой ветви имеются необходимые значения всех элементов указанных столбцов, полученные на $(k-1)$ -м шаге, а значения элементов k -го столбца матрицы A и k -й строки матрицы B располагаются в одной из ветвей (называемой передающей). Эти значения принимаются в остальные ветви из передающей с помощью трансляционного обмена (операторы 27, 28). Очевидно, что первые a_1 шагов передающей представляют первую ветвь, следующие a_2 шагов передающей - вторую ветвь, и т.д., последние a_L шагов - L-ю ветвь.

Последним выполнение программы в каждой ветви после выода исходных данных. Параметр И1 (оператор И3) принимает значение номера передающей ветви, а параметр JNK (операторы И4-И6) - значение количества шагов, в течение которых ветвь И1 будет передающей.

Каждая ветвь, сравнивая (оператор 20) параметр ИВ (т.е. свой номер) с параметром И1, определяет, является ли она передающей. При ИВ \neq И1 ветвь переходит на оператор 27. При ИВ = И1 происходит перенос (операторы 21-26) из массивов И в И1 соответствующих элементов k -го столбца матрицы A и k -й строки матрицы B , затем управление получает оператор 27. С помощью трансляционного обмена (операторы 27, 28) происходит передача элементов массивов И и И1 во все ветви.

Далее в каждой ветви вычисляется (операторы 29-33) значение $r = 1 + a_k^{(k)}$. При $r=0$ происходит останов (оператор 34) во всех ветвях. При $r \neq 0$ вычисляются (операторы 35, 36) множители

$a_{1k}^{(n-1)}$. Наконец (операторы 37-50), вычисляются к элементов каждого из ϵ_n столбцов ($n=1,2,\dots,L$).

Затем при $k < n$ (операторы 51-53) управление передается на выполнение очередного шага. При этом номер передавшей ветви не меняется, если значение параметра J_{kk} отлично от нуля, иначе - увеличивается на единицу. При $k = n$ происходит выдача результата.

3. Параллельная программа внутренней сортировки

Имеется массив из N неотрицательных чисел, которые необходимо расположить в порядке убывания или возрастания [5]. Предлагается параллельная программа внутренней сортировки, алгоритм которой создан на основе табличного метода. Этот метод является одним из самых быстрых (порядка N сравнений), но требует значительного объема дополнительной памяти.

Суть его в следующем. В оперативной памяти строится таблица, размер которой не меньше величины максимального из сортируемых чисел. Затем за N сравнений таблица заполняется так, что значение 1-го элемента таблицы равно количеству чисел величиной 1-1 в числовом массиве. После заполнения таблицы происходит ее "распаковка", т.е. таблица просматривается сверху донизу, начиная с первого элемента, и на место исходного массива последовательно записывается столько нулей, сколько содержится первых элементов таблицы, затем столько единиц, сколько содержится вторых элементов и т.д. до последней строки таблицы.

Основываясь на этом методе, параллельный алгоритм заключается в следующем: исходный массив чисел делится между L ветвями параллельной программы с идентичными ветвями; в каждой ветви оставляемая память "чистится" и выделяется под таблицу; затем происходит заполнение таблиц, рассыпка их транспортным обменом во все ветви и слияние таблиц, т.е. сложение строк с одинаковыми относительными номерами. После этого каждая ветвь "распаковывает" свою часть таблицы.

Ветвь параллельной программы для внутренней сортировки массива чисел

```
0001    FIN,B
0002    PROGRAM PSORT
0003    1 COMMON IW(20),N(7000),IT(2050),K,NU
0004    CALL NUM(NU)
0005    IT=2050
```

```

0006      DO 50 I=1,IS
0007      50 IT(I)=0
0008      CONTINUE
0009      61 CALL SHK(5,0)
0010      DO 70 I=1,N
0011      IR=M(I)+1
0012      70 IT(IR)=IT(IR)+1
0013      CALL BKKC(2,1,IS,IT,M)
0014      CALL BKKC(3,2,IS,IT,M)
0015      90 DO 110 I=1,IS
0016      110 IR(I)=IT(I)+M(I)
0017      120 CALL SHK(5,0)
0018      K=0
0019      IK=0
0020      DO 130 I=1,IS
0021      IP(IT(I)-1)130,140
0022      140 IR=IN(I)
0023      DO 150 J=1,IR
0024      IP(K-N)160,160,170
0025      170 IP(1-NU)180,190
0026      180 IK=K+1
0027      160 K=K+1
0028      IK=K-IK
0029      150 M(IK)=I-1
0030      130 CONTINUE
0031      130 END
0032      END.

```

В приведенной параллельной программе, использующей описанный метод для $L = 2$ и $N \leq 14000$, величина максимального числа не превышает 2^{11} . Операторы 10-12 производят заполнение таблиц в ветвях, операторы 13-16 - их слияние, а операторы 18-30 - "распаковку" чисел. Подпрограмма SHK определяет номер ветви.

4. Организация продолжения вычислений при отказе одной из элементарных машин подсистемы

Одной из задач высоконадежных (живущих) параллельных вычислений является автоматическое обнаружение неисправной элементарной машиной (ЭМ) подсистемы и перенастройка программы вычислений на новое число ЭМ, при этом используется программируемая надежность записанного алгоритма.

Приведенная ниже параллельная (р-) программа позволяет автоматически диагностировать отказ одной из двух ЭМ и продолжать вычисления на исправной машине до тех пор, пока не будет запущена вторая. Схема (операторы 20-34) высоконадежных вычислений включена в программу (операторы 4-19), ветви которой выполняют печать четных и нечетных чисел с соответствующими программными таймерами, имитирующими процесс вычислений. Ветви р-программы идентичны.

Вотъ параллельной программы,
ко прекращающей свою вычисления
при отказе одной изъ ЗМ подсистем

```
0001  NIM.B,L
0002  PROGRAM TEST
0003  DIMENSION JA(2),ION(2), IWT
0004  CALL NUM(IWT)
0005  IF(1-IWT)10,20
0006  10 JA(1)=0
0007  JA(2)=1
0008  GOTO 30
0009  20 WRITE(2,430)
0010  READ(1,*)R
0011  JA(1)=1
0012  JA(2)=0
0013  30 CALL BXIC(1,1,E,K)
0014  35 DO 50 I=1,E
0015  WRITE(6,400)JA(1)
0016  CALL ENDIO
0017  DO 40 J=1,32000
0018  40 CONTINUE
0019  50 JA(1)=JA(1)+2
0020  60 CALL BSA
0021  CALL BPP1(1)
0022  GOTO 60
0023  CALL BPP2(1)
0024  GOTO 60
0025  CALL SIN(1,1)
0026  GOTO 70
0027  WRITE(6,420)
0028  CALL BXIC(2,1,2,JA,ION)
0029  CALL BXIC(3,1,2,JA,ION)
0030  IF(JA(1)-ION(2))90,100
0031  90 JA(1)=ION(2)
0032  100 IF(JA(2)-ION(1))110,120
0033  JA(2)=ION(1)
0034  120 GOTO 35
0035  70 DO 75 I=1,30000
0036  DO 75 J=1,K
0037  75 CONTINUE
0038  200 DO 180 I=1,E
0039  WRITE(6,410)JA
0040  CALL ENDIO
0041  DO 170 J=1,32000
0042  170 CONTINUE
0043  JA(1)=JA(1)+2
0044  180 JA(2)=JA(2)+2
0045  GOTO 200
0046  400 FORMAT(1B)
0047  410 FORMAT(21B)
0048  420 FORMAT("ОБМЕН")
0049  430 FORMAT("ПРОДЛЯЕ МАГ ПРОВЕРКИ /N/")
0050  END
0051  END.
```

Выполнение ветвей р-программы начинается с присвоения начальных значений массиву JA в зависимости от номера ветви, который определяется функцией KUM , входящей в состав ОВС-языков [3]. Первая ветвь назначается на печать нечетных чисел, вторая - четных. Число итераций K (число отпечатанных чисел), после которого необходимо проверить исправность ЭМ подсистемы, вводится через первую ветвь и передается во вторую операторами 9,10,13. Вторая ветвь ожидает результат ввода значения K при выполнении оператора 13.

После выполнения основной подпрограммы (операторы 14-19), т.е. после печати первой ветви к нечетных чисел, второй к четным, выполняется оператор 20. Его выполнение приводит элементарную инициализацию в начальное системное состояние ("обнуляет" внутренние семафоры и выдает команду сброса в модуль механической связи). Операторы 21-24 подготовливают системную информацию на случай сбоя или отказа при выполнении механического обмена операторами 28,29. Наличие сбоя в вычислениях или отказа ЭМ приводят к автоматическому перезапуску программы ветвей с метки 60. Оператор 25 задает синхронизацию ветвей с возможностью ответвления на вспомогательные вычисления по метке ?0.

Признаком исправности ЭМ является выполнение процессором оператора 25 при условии, что модуль механической связи, подключенный к ней, исправен. Выполнение оператора 25 во всех ветвях р-программы приводит к прерыванию по синхронизации. Все ветви одновременно продолжают выполнение своих программ с оператора 27. Обмены даннными, выполняемые операторами 28,29, осуществляются для взаимной информации ветвей о результатах своих вычислений. Операторы 30-33 выбирают информацию о последнем шаге вычислений, т.е. максимальные значения из отпечатанных четных и нечетных чисел. Возврат на нормальные вычисления осуществляется во всех ветвях оператором 34.

Таким образом, после каждого цикла любой ветвь информирована о результатах вычислений в другой ветви и может продолжить за нее вычисления (если произойдет сбой или отказ) с предыдущего шага.

Отказ одной из ЭМ определяется другой ЭМ по переподнесению программного таймера (операторы 35-37), который служит для согласования разбега ветвей по основным вычислениям. Перестройка вычислений осуществляется операторами 38-45.

Приведенная схема параллельной программы выявляет все случаи отказов:

1. При отказе ЗИ до выполнения синхронизации (оператора 25) в исправной ЗИ произойдет переполнение таймера и программа ветви перестроится на меньшее число ЗИ.

2. При отказе ЗИ во время обмена в исправной ЗИ не будет выдана готовность по механической связи и операционная система передаст управление на метку 60. Далее схема диагностики работает, как и в п.1.

3. При отказе модуля механической связи обе ЗИ считают друг друга отказавшими и каждая из них выполняет вычисления за двоих, т.е. вычисления дублируются.

После восстановления отказавшей ЗИ программа в ней запускается с оператора 20. Выполнение ее оператора 25 приводит к прерыванию работающей ЗИ, которая сообщает результаты своих вычислений восстановленной ЗИ. Каждая ветвь р-программы возвращается самостоательно к выполнению основной программы, осуществляющей счет при исправных ЗИ.

Приведенная схема организации квазичастичных вычислений может быть включена в любую параллельную программу, содержащую указанную недостаточность в программном описании алгоритма вычислений.

Л и т е р а т у р а

1. МИРЕНКОВ И.И. МИНИМАС - вычислительная система коллекторного пользования. - Вычислительные системы. (Вопросы теории и построения вычислительных систем.) Вып.60, 1974, с. II5-II9.
2. КЕРБЕЛЬ В.Г., КОЛОСОВА Ю.И., КОРНЕЕВ В.Д., МИРЕНКОВ И.И., ЦЕРБАКОВ Е.В. Средства программирования системы МИНИМАС. - Вычислительные системы. (Вопросы теории и построения вычислительных систем.) Вып.60, 1974, с. 143-152.
3. КЕРБЕЛЬ В.Г., КОЛОСОВА Ю.И., КОРНЕЕВ В.Д., КРЫЛОВ З.Г., МИРЕНКОВ И.И. Программное обеспечение системы МИНИМАС. - Новосибирск. Б.и., 1979. -48 с. - (Программный комплекс / ИМ СО АН СССР; ОВС-09).
4. ФАЛДЕЕВ Д.К., ФАЛДЕЕВА В.Н. Вычислительные методы линейной алгебры. -М.: 1960. -656 с.
5. КИРТ Д. Искусство программирования для ЗИМ. т.3. Сортировка и поиск. -М.: Мир, 1978. -643 с.

Поступила в ред.-изд. отд.
15 мая 1979 года