

АЛГОРИТМЧСКИЙ АНАЛИЗ СТРУКТУРНОЙ ИНФОРМАЦИИ  
(Вычислительные системы)

1985 год

Выпуск II2

УДК 681.3.323

УСТРАНЕНИЕ ПЕТЕЛЬ В СЕТЯХ ПЕТРИ

П.А.Анишев

Сети Петри - математическая модель, получившая в последнее время широкое распространение (только на русском языке имеются две монографии по сетям Петри [3,4]) как средство описания и моделирования дискретных систем разной природы. При использовании сетей Петри одной из важных задач является анализ их поведенческих свойств. Создание алгоритмов анализа наталкивается на значительные трудности, связанные, с одной стороны, с экспоненциальной сложностью алгоритмов, а с другой - с многообразием форм представления сетей. Выбор удачной формы представления облегчает программирование, позволяет использовать теоретические результаты из других областей и ранее разработанные алгоритмы и программы. Одной из таких удобных форм представления сетей Петри является матрица инцидений [9]. Применение матричного представления позволяет свести некоторые задачи анализа сетей к поиску (определению существования) целочисленных решений системы линейных уравнений и/или неравенств [10]. Одним из факторов, ограничивающих использование матричного представления, является то, что матрица инцидений задает сеть с точностью до петель. В статье исследуется преобразование, устраняющее петли и сохраняющее свойства живости и безопасности анализируемой сети.

§I. Основные определения

Краткое изложение основных понятий, связанных с сетями, можно найти в [7,8]. Здесь мы дадим только самые необходимые определения.

Обозначим через  $N$  – множество натуральных чисел, через  $N^+$  – множество натуральных чисел с нулем, через  $Z$  – множество целых чисел. Пусть  $\omega$  – наименьшее число, большее любого натурального числа. Сеть Петри – это шестерка

$$FN = (P, T, F, K, W, M_0), \quad (1)$$

где  $P$  – множество позиций,  $T$  – множество переходов, такие что  $P \cap T = \emptyset$ ,  $P \cup T \neq \emptyset$ ;  $F$  – это бинарное отношение на множестве вершин сети такое, что

$$F \subseteq (P \times T) \cup (T \times P), \quad (2)$$

причем  $\text{dom}(F) \cup \text{cod}(F) = P \cup T$ , где  $\text{dom}(F) = \{x \mid \exists y(x F y)\}$ , а  $\text{cod}(F) = \text{dom}(F^{-1})$ . Другими словами, графическое представление сети является двудольным ориентированным графом на множестве позиций  $P$  и множестве переходов  $T$ .

Далее  $K$  – функция, ставящая в соответствие каждой позиции натуральное число или  $\omega$ , называемое емкостью,  $K: P \rightarrow N \cup \{\omega\}$ . Емкость – это максимальное число меток, которое может содержать позиция;  $W$  – кратность дуги,  $W: F \rightarrow N$ ;  $M_0$  – начальное маркирование, т.е. функция, отображающая множество позиций в множество  $N^+ \cup \{\omega\}$ , такая, что  $p \in P[M_0(p) \leq K(p)]$ . Каждой позиции соответствует определенное число меток, нуль соответствует отсутствию меток в позиции,  $\{\omega\}$  – бесконечному числу меток. Если пара  $(x, y)$  принадлежит отношению  $F$ , то будем говорить, что  $x$  является входом для  $y$ , или  $y$  является выходом для  $x$ . На рисунках позиции изображаются кружками, переходы – прямоугольниками, маркирование – точками в позиции (число точек равно значению маркирования), а отношение  $F$  – дугами. Вслед за [8] через  $A^*$  (соответственно  $A$ ) обозначим множество выходов (входов) для множества вершин  $A$ .

Переход возбужден, если каждая его входная позиция содержит число меток, не меньшее, чем кратность соответствующей дуги. Из множества возбужденных переходов может сработать любой единственный переход. Срабатывание этого перехода приводит к изменению маркирования по следующему правилу: от значения маркирования каждой входной позиции отнимается, а к значению маркирования каждой выходной позиции добавляется число меток, равное кратности соответствующих инцидентных дуг. Маркирование  $M$  можно представить вектором,  $i$ -я компонента которого равна числу меток в  $i$ -й позиции.

Если маркирование  $M'$  получено из маркирования  $M$  после срабатывания перехода  $t$ , то это обозначается так:

$$M[t]M'. \quad (3)$$

Обозначение (3) можно распространить на последовательность срабатываний  $\sigma = t_{i_1} t_{i_2} \dots t_{i_k}$ . Таким образом, через  $M[\sigma]$   $M'$  будем

обозначать тот факт, что маркирование  $M'$  достижимо из  $M$  через последовательность срабатываний  $\sigma$ . Обозначим через  $\bar{\sigma}$  вектор, каждая компонента которого равна натуральному числу или нулю  $i$ -я компонента  $\bar{\sigma}_i$  этого вектора равна числу входжений перехода  $t_i$  в последовательности  $\sigma$ . Отображение  $\sigma \rightarrow \bar{\sigma}$  называется отображением Париха. Например, для последовательности из пяти переходов  $t_1, t_2, t_3, t_4, t_5$  имеем  $(t_1, t_2, t_3, t_4, t_5) \rightarrow (3, 0, 2, 1, 0)$ . Вектор  $\bar{\sigma}$  называется характеристическим вектором последовательности  $\sigma$ . Для дальнейшего изложения нам будет удобно представлять его в виде вектора-столбца или матрицы с одной колонкой, т.е. в транспонированном виде:

$$(\bar{\sigma}_1, \bar{\sigma}_2, \dots, \bar{\sigma}_{|T|})^T = \begin{vmatrix} \bar{\sigma}_1 \\ \bar{\sigma}_2 \\ \vdots \\ \bar{\sigma}_{|T|} \end{vmatrix}.$$

Позиция  $p$  сети Петри называется  $k$ -ограниченной (где  $k$  – натуральное число), если при любом маркировании  $M'$ , достижимом из начального,  $M(p) \leq k$ . Позиция называется безопасной, если она 1-ограничена. Сеть Петри называется  $k$ -ограниченной, если все ее позиции являются  $k$ -ограниченными. Переход  $t$  сети Петри называется живым при заданном маркировании  $M$ , если для любого маркирования  $M'$ , достижимого из маркирования  $M$ , существует последовательность срабатываний, которая содержит переход  $t$ . Сеть Петри называется живой, если все переходы ее – живые. Живую и безопасную сеть Петри назовем правильной.

Сети, у которых кратность дуг равна единице, а значение начального маркирования в каждой позиции не превосходит единицы, назовем ординарными. Матрица инциденций сети Петри вида (1) – это матрица  $C: P \times T \rightarrow Z$  с числом строк  $|P|$ , числом столбцов  $|T|$ , такая что

$$c(p,t) = \begin{cases} -w(p,t) \Leftrightarrow (p,t) \in F, \\ +w(p,t) \Leftrightarrow (p,t) \in F^{-1}, \\ 0 \text{ - в противном случае.} \end{cases}$$

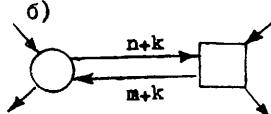
Если в сети Петри  $\sigma$  - последовательность срабатываний, переводящая маркирование  $M$  в маркирование  $M'$ , а  $C$  - матрица инцидентий этой сети, то имеет место следующее соотношение:

$$M' = M + C \cdot \bar{\sigma}, \quad (4)$$

где " $\cdot$ " - это операция умножения матриц,  $M$  и  $M'$  - векторы, представляющие маркирование, "+" - операция сложения векторов.

Уравнение (4) служит основой для применения к анализу поведенческих свойств сетей Петри методов линейной алгебры. В работе [10] сформулирован ряд результатов, связывающих такие свойства с существованием целочисленных решений систем уравнений или неравенств вида:

$$C \cdot x \geq 0, \quad C \cdot x = 0, \quad x^T \cdot C \leq 0, \quad C \cdot x \leq 0 \quad (5)$$

и т.п., где  $x$  - искомый характеристический вектор,  $T$  - операция транспонирования,  $C$  - матрица инцидентий. Система программ, ориентированная на решение уравнений вида  $x^T \cdot C = 0$ , описана в работе [5]. Существенной частью данного подхода является тот факт, что анализируемая сеть представляется в виде матрицы, но это порождает также некоторые ограничения. Одно из таких ограничений состоит в том, что решение уравнений вида (5) - это характеристический вектор искомой последовательности срабатываний, а не сама последовательность; другое (анализу которого мы и посвящаем дальнейшее изложение) состоит в том, что матрица инцидентий не является представлением в строгом смысле. Матрица инцидентий однозначно представляет только так называемые чистые сети Петри [7], т.е. сети, в которых отсутствуют фрагменты вида  , где дуги могут иметь не только единичную кратность. Из определения матрицы инцидентий следует, что фрагменты сети, приведенные на рис. I, а и I, б, неразличимы.

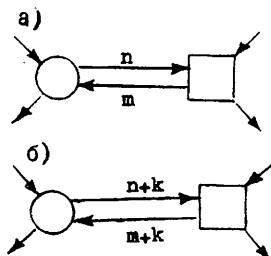
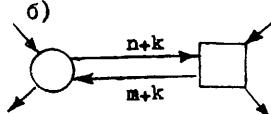


Рис. I

лением в строгом смысле. Матрица инцидентий однозначно представляет только так называемые чистые сети Петри [7], т.е. сети, в которых отсутствуют фрагменты вида  , где дуги могут иметь не только единичную кратность. Из определения матрицы инцидентий следует, что фрагменты сети, приведенные на рис. I, а и I, б, неразличимы.

мы. Такие фрагменты называются  $(n,m)$ -петлями. Назовем  $(1,1)$ -петли простыми петлями. При любых целых  $m,n \geq 0$  и при любом целом  $k > 0$  соответствующие элементы матриц инциденций будут иметь одно и то же значение. Так, например, при  $m=n=0$  и  $k=1$  получим, что не связанные дугой переход и позиция неотличимы от тех переходов и позиций, которые образуют простую петлю.

## §2. Устранение петель

В предыдущем параграфе показано, что матрица инциденций представляет сеть Петри с точностью до петель. Возникает вопрос: как анализировать сети с петлями? Разрывать петли, считая, что соответствующие переход и позиция не связаны (в случае ординарных сетей), или преобразовать фрагмент сети, содержащий петлю? Мы будем преобразовывать сети так, чтобы: 1) сохранить связь между соответствующими переходом и позицией; 2) ликвидировать петлю так, чтобы сеть, полученная в результате преобразования, была однозначно представима матрицей инциденций; 3) результирующая сеть должна быть эквивалентной исходной в смысле сохранения правильности.

Преобразование, устраниющее петли в обобщенных сетях Петри, рассмотрено в [7]. Оно заключается в замене перехода, входящего в петлю, фрагментом, состоящим из двух переходов  $t_1, t_2$  и одной по-

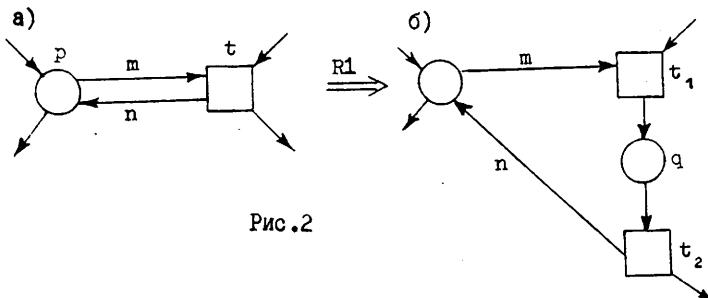


Рис.2

зиции  $q$  емкостью 1, между ними. Кратность дуг, инцидентных позиции  $q$ , равна единице (см.рис.2). Назовем это преобразование  $R1$ .

Так как в работе [7] эквивалентность преобразования  $R1$  не исследована, ниже мы проведем такой анализ. Данное преобразование является эквивалентным в смысле сохранения живости и  $k$ -ограниченности сети. Если исходная сеть была правильной (неправильной), то такой же будет и результирующая сеть, причем при преобразовании

сохраняется тип неправильности в том смысле, что неживость переходит в неживость, неограниченность в неограниченность, и не возникает такой ситуации, при которой неживость переходит в неограниченность, и наоборот.

Для доказательства эквивалентности вышеописанного преобразования заметим, что фрагмент сети на рис.2,а является результатом применения правила подстановки [6] позиции  $q$  фрагмента на рис.2,б. Действительно, представив фрагменты на рис.2 в виде выражений срабатывания [6], получим

$$t: \dots p^m \rightarrow p^n \dots \quad (6)$$

для фрагмента на рис.2,а и

$$t_1: \dots p^m \rightarrow q \quad (7)$$

$$t_2 \quad q \rightarrow p^n \dots \quad (8)$$

для фрагмента на рис.2,б. Условия для подстановки позиции  $q$  из выражения (8) в выражение (7) выполнены [6]. Подстановка состоит в замене в выражении (7) позиции  $q$  на ее выражение из (8), т.е., подставляя выражение (8) в (7), получаем (6). Значит, действительно фрагмент на рис.2,а является результатом применения к фрагменту на рис.2,б правила подстановки. В работе [6] доказано, что подстановка позиции сохраняет правильность сети; таким образом, мы получили: преобразование R1 сохраняет правильность сети.

В дальнейшем мы будем рассматривать устранение петель не в обобщенных, а в ординарных сетях Петри и с этой целью проанализируем два преобразования R2 и R3.

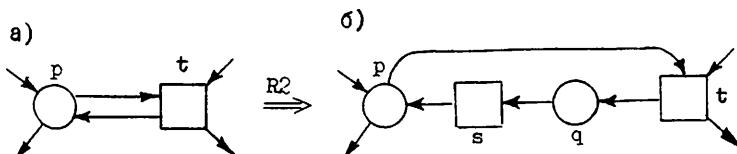


Рис. 3

Преобразование R2 (см.рис.3) заключается в замене дуги ( $t$ ,  $p$ ), связывающей переход  $t$  и позицию  $p$ , фрагментом, состоящим из связанных дугой ( $q, s$ ) позиции и перехода, инцидентных переходу  $t$  и позиции (см.рис.3,б). Запишем фрагменты сетей на рис.3,а,б в

виде выражений срабатывания. Получим  $t: \dots p \rightarrow p \dots$  для фрагмента на рис.3,а и

$$t: \dots p \rightarrow q \dots$$

$$s: \quad q \rightarrow p$$

для фрагмента на рис.3,б. Так же, как и при анализе преобразования R1, мы получим, что фрагмент на рис.3,а является результатом применения к фрагменту на рис.3,б подстановки позиции q. Таким образом, преобразование R2 сохраняет правильность. Итак, в ординарных сетях Петри петли могут быть устраниены как преобразованием R1, так и преобразованием R2.

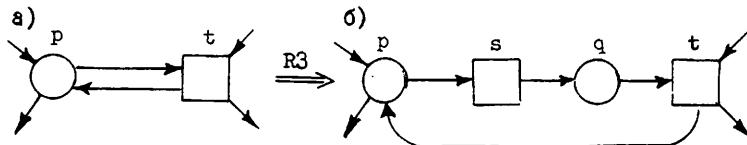


Рис. 4

Преобразование R3 (см.рис.4) состоит в замене дуги  $(p,t)$ , связывающей позицию  $p$  и переход  $t$ , фрагментом, состоящим из связанных дугой перехода  $s$ , позиции  $q$  и дуг, инцидентных позиции  $p$  и переходу  $t$  соответственно. Преобразование R3, казалось бы, полностью аналогично преобразованию R2, тем не менее оно не является эквивалентным в вышеописанном смысле. Это преобразование является частным случаем введенного в [1] некорректного преобразования R4.

Некорректность введенного в [1] и повторенного в [2] преобразования R4 была замечена Н.А.Анисимовым, который указал автору на возможность построения контрпримера к преобразованию R4. Пользуясь случаем, автор выражает Н.А.Анисимову искреннюю признательность. Действительно, такой пример вскоре был построен (см. рис.5). Сеть на рис.5,а является правильной: все переходы ее живые и все позиции безопасные. Последовательность срабатываний имеет вид  $t_1, t_2, t_3, t_4, t_1, t_2, t_3, t_4 \dots$ . Если же дугу  $(p, t_3)$ , связывающую позицию  $p$  и переход  $t_3$ , заменить фрагментом  $(s, q)$ , применяя преобразование R3, то в результате получим неправильную сеть: после срабатывания перехода  $s$  метка из позиции  $p$  исчезнет и ни один

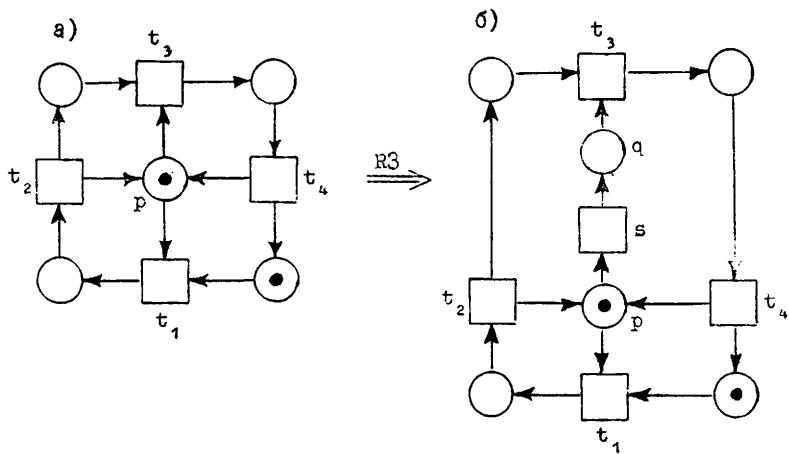


Рис. 5

переход в сети не будет возбужден. Значит, сеть на рис.5,б неправильная, и, следовательно, преобразование R3 не является эквивалентным. Использовать R3 для эквивалентных преобразований ординарных сетей Петри в общем виде нельзя.

Для того чтобы закончить анализ преобразования R3, осталось выяснить один вопрос. Хотя в общем случае преобразование R3 применять нельзя, его, может быть, можно применять для устранения петель в ординарных сетях Петри.

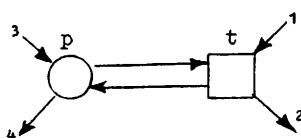


Рис. 6

Рассмотрим позицию  $p$  и переход  $t$ , образующие петлю (см.рис.6). В зависимости от наличия инцидентных (входных и выходных) дуг для перехода и для позиции получаем 16 типов случаев (фрагментов), содержащих петлю в ординарной сети. На рис.6 соответствующие дуги обозначены числами от 1 до 4. Анализ этих случаев (составленный, как правило, в применении к фрагментам преобразований редукции, определенных в работе [1]) показывает, что в 14 из 16 случаев петлю с помощью преобразования R3 устраниТЬ можно. Но, к сожалению, в двух случаях (когда есть дуги, помеченные цифрами 1,3,4 независимо от наличия дуги, помеченной цифрой 2, см. рис.6) этого делать нельзя. На рис.7,а приведен пример правильной

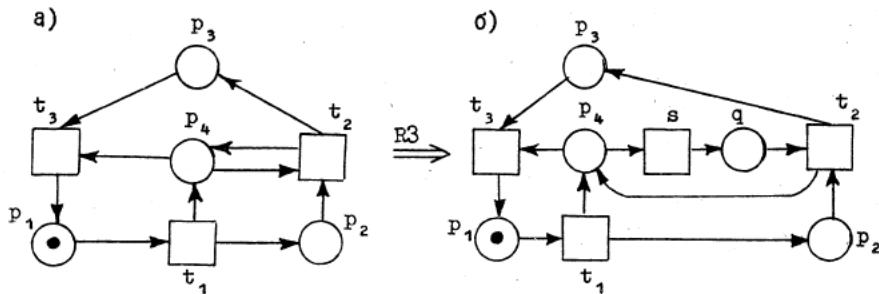


Рис. 7

сети, применение к которой преобразования R3 для устранения петли  $(p_4, t_2)$  приводит к неправильной сети. Действительно, последовательность срабатываний переходов в сети на рис. 7, а имеет вид:  $t_1, t_2, t_3, t_1, t_2, t_3 \dots$ . Эта сеть правильная. Но сеть на рис. 7, б, полученная в результате замены дуги  $(p_4, t_2)$  фрагментом  $(p_4, s, q, t_2)$ , неправильная: после срабатывания  $t_1, st_2, s$  мы получим, что ни один переход сети на рис. 7, б не возбужден — сеть неживая.

Если в сети на рис. 7 удалить позицию  $p_3$ , то получим контрпример к случаю, когда петлю составляет переход, не имеющий выходной дуги. Наличие или отсутствие маркирования позиции, составляющей петлю, не влияет на возможность применения преобразования R3: если позиция маркована, R3 можно применить в тех же случаях, что и без маркирования. Преобразование R3 для устранения петель в общем случае неприменимо, хотя в тех случаях, когда переход  $t$ , входящий в петлю  $\langle p, t \rangle$ , не имеет входных позиций, кроме  $p$  (т.е.  $\cdot t \setminus p = 0$ ), преобразование R3 применять можно.

Итак, преобразования R1, R2, R3 устраниют петли в сетях Петри и сохраняют их правильность. Преобразование R2 в ординарных сетях, в отличие от R1, не имеет ограничений на емкость добавляемой позиции, а R3 позволяет в некоторых случаях свести ординарные сети к сетям свободного выбора.

#### Л и т е р а т у р а

I. АНИШЕВ И.А. Редуцируемость сетей Петри. — Программирова-  
ние, 1962, №4, с.36-43.

ЗАКРЕВСКИЙ А.Д. Редукционный метод проверки корректности  
алгоритмов логического управления. — Докл. АН БССР,  
т.ХХУ, №7, с.617-619.

3. КОТОВ В.Е. Сети Петри. -М.: Наука, 1984. -158 с.
4. ПИТЕРСОН Дж. Теория сетей Петри и моделирование систем. -М.: Мир, 1984. -264 с.
5. ALAIWAN H., TOUDIC J.M. Recherche des semi-flots, des verrous et des trappes dans les reseaux de Petri. - Technique et science Informatiques, 1985, v.4, N 1, p.103-112.
6. BERTHELOT G., ROUCAIROL G. Reduction of Petri-nets.- In: Lecture Notes in Computer Sciences, 1976, N 45, p.202-209.
7. GENRICH H.J., STANKEWICZ-WIECHNO E. A dictionary of some basic notions of net theory.- In: Lecture Notes in Computer Science, 1980, N 84, p.519-535.
8. HACK M. Analysis of production schemata by Petri nets. MAC TR-94.- Cambridge (Mass.): M.I.T.Project MAC, 1972.-119 p.  
Errata: HACK M. Corrections to analysis of production schemata by Petri nets. Computation structure note 17.- Cambridge (Mass.): M.I.T.Project MAC, 1974.-11 p.
9. JANTZEN M., VALK R. Formal properties of place/transition nets.- In: Lecture Notes in Computer Science, 1980, N 84, p.165-212.
10. MEMMI G. Linear algebra in net theory.- In: Lecture Notes in Computer Science, 1980, N 84, p.213-223.

Поступила в ред.-изд. отд.  
17 августа 1985 года