Выпуск 128

УДК 519.65

НЕЯВНО ЗАДАННЫЕ КВАДРАТИЧЕСКИЕ СПЛАЙН-ПОВЕРХНОСТИ

Б.М. Шумилов

Кусочно-многочленные сплайны одной и двух (на регулярных сетках) переменных нашли общее признание как весьма удобный и эффективный аппарат приближения параметрически заданных кривых и поверхностей.

С другой стороны, перспективным при моделировании и отображении графической информации является использование неявного описания поверхности в виде уравнения f(x,y,z) = 0. Ранее были известны подходы к составлению такого описания из геометрических примитивов типа сферы, цилиндра, плоскости и других. В статье рассматривается задача построения неявно заданных сплайнов, проходящих через опорные точки пространственной триангуляционной сети, из непрерывно склеенных кусков поверхностей второго порядка, высеченных плоскостями.

§1. Вывод расчетных формул

Пусть в пространстве \mathbb{R}^3 заданы точки $\mathbf{r_i} = (\mathbf{x_i}, \mathbf{y_i}, \mathbf{z_i})$, $\mathbf{i} = 1, 2, \ldots, 6$, причем любые три из них не лежат на одной пря мой. Следуя методу [1], проведем через точки 1-3 плоскость $\Pi_{1,2,3}$, удовлетворяющую уравнению

$$p_{123}(\mathbf{r}) = \begin{vmatrix} x - x_1 & y - y_1 & z - z_1 \\ x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & z_3 - z_1 \end{vmatrix} = 0, \quad (1)$$

а через точки 4-6 плоскость Π_{456} с уравнением

$$p_{\mu 56}(r) = 0, r = (x,y,z).$$
 (2)

Перемножив выражения (1) и (2), получим уравнение вырожденной поверхности второго порядка, проходящей через точки 1-6; $\mathbf{f_1(r)} = \mathbf{p_{123}(r)} \cdot \mathbf{p_{456}(r)} = 0.$ Аналогичным образом из уравнений $\mathbf{\Pi_{345}}$, $\mathbf{\Pi_{612}}$, $\mathbf{\Pi_{561}}$, $\mathbf{\Pi_{234}}$, $\mathbf{\Pi_{135}}$, $\mathbf{\Pi_{246}}$ получаем уравнения;

$$f_2(r) = p_{345}(r)p_{612}(r) = 0,$$

 $f_3(r) = p_{561}(r)p_{234}(r) = 0,$
 $f(r) = p_{135}(r)p_{246}(r) = 0.$

Составив трехпараметрический пучок поверхностей

$$\varphi(\mathbf{r}) = f(\mathbf{r}) + \sum_{j=1}^{3} \lambda_{j} f_{j}(\mathbf{r}) = 0,$$

приходим к уравнению произвольной поверхности второго порядка, проходящей через точки 1-6.

Введем обозначения:

$$S_{ijk}^{x} = \begin{vmatrix} y_j - y_i & z_j - z_i \\ y_k - y_i & z_k - z_i \end{vmatrix},$$

$$V_{ijkl} = p_{ikl}(r_j).$$

В точках $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_3$ имеем:

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(r_1) = S_{135}^X V_{2146} + \lambda_1 S_{123}^X V_{4156} + \\ + \lambda_2 S_{612}^X V_{3145} + \lambda_3 S_{561}^X V_{2134},$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(r_3) = S_{135}^X V_{2346} + \lambda_1 S_{123}^X V_{4356} + \lambda_2 S_{345}^X V_{6312} + \lambda_3 S_{234}^X V_{5361}.$$

Производные по у и по Z записываются аналогично. Теперь из параметрического задания плоскости Π_{123} в виде $\mathbf{r}(\mathbf{u},\mathbf{v})$ = = $(\mathbf{r}_3 - \mathbf{r}_1)\mathbf{u} + (\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1)\mathbf{v} + \mathbf{r}_1$ вытекает, что

$$\frac{\partial \phi}{\partial u}(\mathbf{r}_{1}) = \lambda_{2}V_{6312}V_{3145} + \lambda_{3}V_{5361}V_{2134},$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial v}(\mathbf{r}_{1}) = V_{1235}V_{2146} + \lambda_{3}V_{5261}V_{2134};$$
a из $\mathbf{r}(\mathbf{t}, \mathbf{w}) = (\mathbf{r}_{1} - \mathbf{r}_{3})\mathbf{t} + (\mathbf{r}_{2} - \mathbf{r}_{3})\mathbf{w} + \mathbf{r}_{3}$ следует
$$\frac{\partial \phi}{\partial \mathbf{t}}(\mathbf{r}_{3}) = \frac{\partial \phi}{\partial u}(\mathbf{r}_{1}),$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial w}(\mathbf{r}_{3}) = V_{1235}V_{2346} + \lambda_{2}V_{3245}V_{6312}.$$

Добавим к заданным шести точкам еще три точки $\mathbf{r_7}, \mathbf{r_8}, \mathbf{r_9}$ и составим трехпараметрическое уравнение произвольной поверх - ности второго порядка, проходящей через точки 1-3, 7-9;

$$\begin{split} \phi_1(\mathbf{r}) &= \, \mathbf{p}_{3\,18}(\mathbf{r}) \mathbf{p}_{2\,9\,7}(\mathbf{r}) \, + \, \mu_1 \mathbf{p}_{3\,2\,1}(\mathbf{r}) \mathbf{p}_{9\,8\,7}(\mathbf{r}) \, + \\ &+ \, \mu_2 \mathbf{p}_{1\,9\,8}(\mathbf{r}) \mathbf{p}_{7\,3\,2}(\mathbf{r}) \, + \, \mu_3 \mathbf{p}_{8\,7\,3}(\mathbf{r}) \mathbf{p}_{2\,19}(\mathbf{r}) \, = \, 0 \, . \end{split}$$

В этом случае

$$\begin{split} \frac{\partial \phi_1}{\partial x}(\mathbf{r}_1) &= \mathbf{S}_{318}^{\mathbf{X}} \mathbf{V}_{2197} + \mu_1 \mathbf{S}_{321}^{\mathbf{X}} \mathbf{V}_{9187} + \\ &+ \mu_2 \mathbf{S}_{198}^{\mathbf{X}} \mathbf{V}_{7132} + \mu_3 \mathbf{S}_{219}^{\mathbf{X}} \mathbf{V}_{8173}, \\ \frac{\partial \phi_1}{\partial u}(\mathbf{r}_1) &= \mu_2 \mathbf{V}_{1398} \mathbf{V}_{7132} + \mu_3 \mathbf{V}_{2319} \mathbf{V}_{8173}, \\ \frac{\partial \phi_1}{\partial v}(\mathbf{r}_1) &= \mathbf{V}_{3218} \mathbf{V}_{2197} + \mu_2 \mathbf{V}_{1298} \mathbf{V}_{7132}, \end{split}$$

$$\frac{\partial \phi_{1}}{\partial x}(\mathbf{r}_{3}) = S_{318}^{X} V_{2397} + \mu_{1} S_{321}^{X} V_{9387} + \\ + \mu_{2} S_{732}^{X} V_{1398} + \mu_{3} S_{873}^{X} V_{2319},$$

$$\frac{\partial \phi_{1}}{\partial t}(\mathbf{r}_{3}) = \frac{\partial \phi_{1}}{\partial u}(\mathbf{r}_{1}),$$

$$\frac{\partial \phi_{1}}{\partial w}(\mathbf{r}_{3}) = V_{3218} V_{2397} + \mu_{3} V_{8273} V_{2319}.$$

Задача состоит в отыскании таких значений параметров $\lambda_{\tt j}$, $\mu_{\tt j}$, чтобы кривые второго порядка, получаемые при пересечении поверхностей $\phi({\bf r})=0$, $\phi_1({\bf r})=0$ плоскостью $\Pi_{\tt 129}$ совпадали. Для этого достаточно, чтобы касательные к кривым в точках ${\bf r}_{\tt 1}, {\bf r}_{\tt 3}$ были параллельны, т.е. должны выполняться следующие равенства;

$$\frac{\frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{u}}(\mathbf{r}_1)}{\frac{\partial \varphi_1}{\partial \mathbf{u}}(\mathbf{r}_1)} = \frac{\frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{v}}(\mathbf{r}_1)}{\frac{\partial \varphi_1}{\partial \mathbf{v}}(\mathbf{r}_1)} = \frac{\frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{w}}(\mathbf{r}_3)}{\frac{\partial \varphi_1}{\partial \mathbf{w}}(\mathbf{r}_3)}.$$

С учетом полученных выше соотношений для частных производных имеем

$$\frac{V_{1235}V_{2146} + \lambda_{3}V_{5261}V_{2134}}{V_{3218}V_{2197} + \mu_{2}V_{1298}V_{7132}} = \frac{V_{1235}V_{2346} + \lambda_{2}V_{3245}V_{6312}}{V_{3218}V_{2397} + \mu_{3}V_{8273}V_{3219}} = \frac{V_{1235}V_{2397} + \mu_{3}V_{8273}V_{3219}}{V_{3218}V_{2397} + \mu_{3}V_{8273}V_{3219}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239} + \mu_{3}V_{8273}V_{3219}}{V_{32218}V_{2397} + \mu_{3}V_{8273}V_{32219}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239} + \mu_{3}V_{8273}V_{32219}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239} + \mu_{3}V_{1239}V_{1239}V_{1239}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239}V_{1239}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}}{V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}V_{1239}} = \frac{V_{1235}V_{1239}V_{123$$

$$= \frac{\lambda_2 V_{6312} V_{3145} + \lambda_3 V_{5361} V_{2134}}{\mu_2 V_{1398} V_{7132} + \mu_3 V_{2319} V_{8173}}.$$
 (3)

Недостающие уравнения для определения значений параметров $\lambda_{\tt j}$, $\mu_{\tt j}$ могут быть взяты в виде условий параллельности каса тельных в точках ${\bf r}_{\tt 3}$, ${\bf r}_{\tt 5}$, ${\bf r}_{\tt 4}$, ${\bf r}_{\tt 8}$ в плоскостях $\Pi_{\tt 345}$, $\Pi_{\tt 564}$, $\Pi_{\tt 198}$, $\Pi_{\tt 873}$ соответственно заданным направлениям:

Здесь ${\rm ck}\phi_1$, ${\rm sk}\phi_1$, ${\rm i}=1,\ldots,4$, - направляющие косинусы заданного направления в косоугольной системе координат (u,v), связанные между собой теоремой косинусов [2]. В частности, для плоскости $\Pi_{3,45}$ имеем

$$ck\phi_1 = cos\alpha - \frac{sin\alpha}{tg\beta}$$
, $sk\phi_1 = \frac{sin\alpha}{sin\beta}$,

где α - угол между заданным направлением и направлением вектора r_3r_5 , β - угол между векторами r_3r_5 , r_3r_4 .

Отметим, что более практичным было бы выписать условия параболичности кривых, получаемых в плоскостях Π_{345} , Π_{564} ,

 Π_{198} , Π_{873} , однако это усиливает нелинейность задачи отыскания значений параметров $\lambda_{_1}$, $\mu_{_1}$.

§2. Числовой пример

Пусть квадрат с вершинами $(\pm 1, \pm 1)$ в плоскости (x, y) поделен на два треугольника диагональю, проходящей в "северозападном" направлении. Опорные точки вычисляются по значениям в вершинах и серединах сторон треугольников функции z

		Таблица		
i	x.	y	z	
1	-1	1	1	
1 2 3 4	0	0	0	
3	1	-1	1	
	1	0	0	
5 6	1	1	1	
6	0	1	0	
7	0	~1	0	
8	-1	-1	1 1	
9	-1	0	0	

= $f(x,y) = x^2y^2$ (cm. табл.). Угол β равен $\pi/4$,

$$tg\alpha = -\frac{\partial f}{\partial y}(1,-1) = 2;$$

направляющие косинусы равны $ck\phi_i = c = -0.447$, $sk\phi_i = s = 1.265$,

Тогда система уравнений для определения параметров $\lambda_{\tt j}$, $\mu_{\tt j}$ приобретает вид :

$$\frac{1-\lambda_3}{1-\mu_2} = \frac{1-\lambda_2}{1-\mu_3} = \frac{\lambda_2+\lambda_3}{\mu_2+\mu_3},$$

$$2c\lambda_3 + (2c+s)\lambda_1 + s = 0,$$

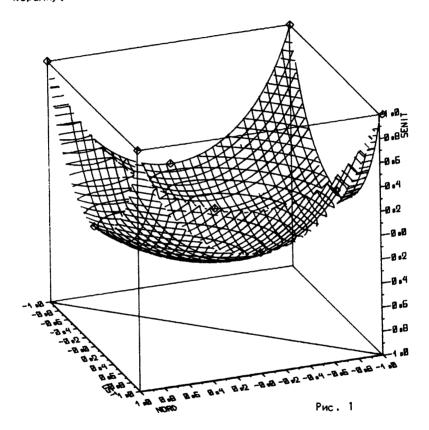
$$2c\lambda_1 + (2c+s)\lambda_2 + s = 0,$$

$$2c\mu_3 + (2c+s)\mu_1 + s = 0,$$

$$2c\mu_4 + (2c+s)\mu_2 + s = 0.$$

Исследование показывает, что полученная система уравнений имеет единственное решение $\lambda_{j}=\mu_{j}=2.414$, j=1,2,3. На рис.1 изображен график соответствующих поверхностей $\phi(\mathbf{r})=0$,

 $\phi_1(\mathbf{r}) = 0$ (каждой над своим треугольником). Видно, что результирующая поверхность состоит из двух поверхностей второго попорядка, непрерывно склеенных по плоской кривой второго порядка, и проходит через заданные опорные точки (отмеченные маркерами).



Применение к моделированию поверхностей

Рассмотренный выше пример интерполяции двумя непрерывно склеенными кусками поверхностей второго порядка по девяти опорным точкам представляет собой частный случай построения неявно заданного квадратического сплайна. В общем случае поверхность, подлежащая интерполяции, разбивается на множество тре-

угольных кусков так, чтобы ни одна из вершин не лежала на какой-либо стороне. Опорные точки помещаются в вершинах триангуляции и по одной на каждой стороне. Тогда уравнения вида (3) обеспечивают непрерывность построенных кусочно-квадратических элементов в плоскостях, проходящих через три опорные точки, лежащие на каждой внутренней стороне триангуляции. Уравнения вида (4) доставляют краевые условия на каждой внешней стороне, требуемые для замыкания полученной системы уравнений для определения параметров λ_3^1 (1 — номер треугольного куска). Вопоросы о разрешимости данной системы и сходимости полученных интерполянтов пока не имеют ответа. Далее затрагиваются вопросы поверхность.

Рассмотрим квадратическую поверхность $\phi(\mathbf{r})=0$, связанную с опорными точками 1-6. Плоскостями Π_{123} , Π_{345} , Π_{561} от нее отсекается треугольный кусок, представляющий в данной области пространства сплайновую поверхность. Поскольку при этом существует опасность появления лишних решений, целесообразно еще отсечь части пространства, расположенные по обе стороны треугольного куска, плоскостями, параллельными плоскости Π_{135} . Для определенности будем полагать, что $\phi(\mathbf{r})<0$ внутри тела, ограниченного сплайновой поверхностью, и $\phi(\mathbf{r})>0$ - снаружи. Кроме того, будем считать, что плоскости Π_{123} , Π_{345} , Π_{561} ориентированы таким образом, что $\Phi_{123}(\mathbf{r}_5)<0$, $\Phi_{345}(\mathbf{r}_1)<0$, $\Phi_{561}(\mathbf{r}_3)<0$. Тогда элемент объема, ограниченный куском сплайновой поверхности и подстилающими плоскостями, удовлетворяет неравенству

$$G(\mathbf{r}) = \max\{\phi(\mathbf{r}), B(\mathbf{r})\} \le 0,$$

$$B(\mathbf{r}) = \max\{p_{123}(\mathbf{r}), p_{345}(\mathbf{r}), p_{561}(\mathbf{r}), h_1 - p_{135}(\mathbf{r}), p_{135}(\mathbf{r}) - h_2\}.$$

Здесь константы h_1, h_2 выбраны таким образом, чтобы сплайновая поверхность проходила внутри пятигранного блока $B(\mathbf{r}) \leq 0$. Это напоминает конструкции, предложенные в [3,4], где элементы объема формировались на основе тетраэдров и треугольных призм.

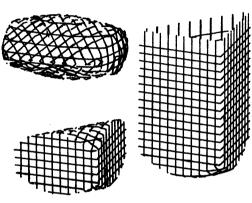


Рис. 2

Из полученных для каждого номера і эле- $G^{i}(\mathbf{r}) \leq 0$ формируется замкнутый свод, внешняя сторона которого представляет собой искомую сплайновую поверхность. Математически эта процедура записывается нера венством $\min G^{i}(r) \leq 0$. На рис. 2 представлены примеры поверхностей, смоделированных с пользованием изложен ного метода.

Для целей машинной графики вычисление координат точек пересечения прослеживаемого луча и поверхности $\phi^{i}(\mathbf{r}) = 0$ следует производить только в том случае, когда луч протыкает соответствующий блок $\mathbf{B}^{i}(\mathbf{r}) \leq \mathbf{0}$ [4]. В случае незамкнутой поверхности решение записывается точно так же, лишь вместо объемного элемента берется поверхностный элемент, отвечающий использованию вместо функции $\phi^{i}(\mathbf{r})$ функций $|\phi^{i}(\mathbf{r})|^{p}$ — ϵ ; p=1,2; $\epsilon \to 0$.

Автор благодарит Грошева А.Р. за полезные обсуждения.

Литература

- 1. СТАРОДЕТКО Е.А. Элементы аычислительной геометрии. Минск: Наука и техника, 1986. 240 с.
- 2. КОРН Г., КОРН Т. Справочник по математике (для научных работников и инженеров). Изд. 4-е. -М.: Наука, 1978. 832 с.
- 3. SEDERBERG T.W. Piecewise algebraic surface patches//Computer Aided Geometric Design. 1985. -Vol. 2, N 1-3.-P.53-59.
- 4. KAJIVA J.T. New techniques for ray tracing procedurally defined objects //Computer Graphics. 1983. -Vol.17,N 3. P. 91-102.

Поступила в ред.-изд.отд. 12 октября 1987 года