Семинар «Прикладная статистика» (ИМ СО РАН) 4 апреля 2023 года

Экономичные компьютерные функциональные алгоритмы приближения вероятностных плотностей по заданной выборке

ИВМиМГ СО РАН
Войтишек Антон Вацлавович
(ИВМиМГ СО РАН, г. Новосибирск)

ПЛАН ДОКЛАДА

- 1. О группе исследователей по методам Монте-Карло в ИВМиМГ СО РАН (Новосибирск) и о соавторах представляемых результатов исследований: Е. В. Шкарупа, В. В. Милосердове, Е. Г. Каблуковой, Т. Е. Булгаковой, Н. Х. Шлымбетове.
- 2. Об относительной простоте и специфике основных вычислительных конструкций метода Монте-Карло. Функциональные алгоритмы метода Монте-Карло.
- 3. О задаче «быстрого» приближения вероятностной плотности по заданной выборке. Насколько она актуальна?!
- 4. Использование классических компьютерных сеточных приближений. О выборе аппроксимационного базиса.
- 5. Компьютерное приближение значений плотности в узлах сетки: использование ядерных и проекционных непараметрических оценок. Важный частный случай: многомерный аналог полигона частот. Есть ли другие конструктивные подходы?!
- 6. Применение теории условной оптимизации вычислительных функциональных алгоритмов. Преимущества многомерного аналога полигона частот с точки зрения использования этой теории.

Основная схема метода Монте-Карло (см., например, [1]):

$$I = \mathbf{E}\zeta \approx Z_n = \frac{\zeta_1 + \dots + \zeta_n}{n}.$$

Погрешность (доверительный интервал) $\mathbf{P}\left\{|I-Z_n|\leq H_{\varepsilon}\frac{\sqrt{\mathbf{D}\zeta}}{\sqrt{n}}\right\}>1-\varepsilon.$

В данном докладе существенно используется методология оптимизации функциональных алгоритмов метода Монте-Карло (см. прежде всего [2, 3]).

Эти алгоритмы используются для компьютерного приближения решения интегрального уравнения Фредгольма второго рода

$$\varphi(x) = \int k(x', x)\varphi(x') dx' + f(x)$$

с использованием различных вариантов т. н. оценки по столкновениям

$$(\varphi, h) = \int \varphi(x)h(x)dx = \mathbf{E} \sum_{m=0}^{N} Q^{(m)}h(\xi^{(m)}),$$

где $\xi^{(0)}, \xi^{(1)}, ..., \xi^{(N)}$ – т. н. **«прикладная» (обрывающаяся) цепь Маркова.**

- [1] Войтишек А. В. Лекции по численным методам Монте-Карло. Новосибирск: ИПЦ НГУ, 2018 Войтишек-лекции-по-ММК.pdf (nsu.ru)
- [2] Войтишек А. В. Функциональные оценки метода Монте-Карло. Новосибирск: НГУ, 2007 voytishekav-functional-estimations-of-monte-carlo-methods.pdf (nsu.ru)
- [3] Шкарупа Е. В. Сходимость и оптимизация численных дискретно-стохастических процедур. Новосибирск, 2000 (Диссертация на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук / НГУ).

При обработке больших данных (в частности, при применении технологий машинного обучения) актуальной может оказаться следующая задача.

ЗАДАЧА 1 **[4, 5]**. По заданной выборке $\{\xi_1, ..., \xi_n\}$ построить численное (компьютерное) функциональное приближение неизвестной плотности $f_{\xi}(x)$ на компактной области распределения $X \subset \mathbb{R}^d$ случайной величины (вектора) $\xi \in X$ с заданным уровнем погрешности L > 0 и с наименьшими вычислительными затратами S.

Отличие от функциональных алгоритмов: значения $\{\xi_1, ..., \xi_n\}$ не моделируются, а заданы.

- [4] *Булгакова Т. Е., Войтишек А. В.* Условная оптимизация функционального вычислительного ядерного алгоритма приближения вероятностной плотности по заданной выборке // Журнал вычислительной математики и математической физики. − 2021. − Т. 61, № 9. − С. 29−44.
- [5] *Булгакова Т. Е.* Оптимизация функциональных вычислительных статистических оценок и алгоритмов. Новосибирск, 2020 (Диссертация на соискание ученой степени кандидата физикоматематических наук / ИВМиМГ СО РАН).

При компьютерном приближении плотности $f_{\xi}(x)$ будем следовать классическим численным схемам приближения функций [6] и рассматривать приближения вида

$$f_{\xi}(\pmb{x}) pprox L^{(M)} f_{\xi}(\pmb{x}) = \sum_{i=1}^{M} w^{(i)} ig[f_{\xi}(\pmb{y}_1), ..., f_{\xi}(\pmb{y}_M)ig] \chi^{(i)}(\pmb{x}) \,;$$
 $Y^{(M)} = \{\pmb{y}_1, ..., \pmb{y}_M\}$ — аппроксимационная сетка (как правило, регулярная), $\Xi^{(M)} = \{\chi^{(i)}(\pmb{x}), ..., \chi^{(i)}(\pmb{x})\}$ — аппроксимационный базис,

 $W^{(M)} = \{w^{(i)}[f_{\xi}(y_1), ..., f_{\xi}(y_M)]; i = 1, ..., M\}$ – коэффициенты, являющиеся композициями (как правило, линейными комбинациями) значений $f_{\xi}(y_1), ..., f_{\xi}(y_M)$ функции $f_{\xi}(x)$ в узлах сетки $Y^{(M)}$.

Нами с Н. Х. Шлымбетовым, с использованием соображений из статьи [7], проводятся исследования аппроксимационных базисов, подходящих для решения Задачи 1.

- [6] Бахвалов Н. С. Численные методы. М.: Наука, 1975.
- [7] *Voytishek A. V., Kablukova E. G.* Using the approximation functional bases in Monte Carlo methods // Russian Journal of Numerical Analysis and Mathematical Modelling. 2003. V. 18, № 6. P. 521–542.

Некоторые важные принципы выбора аппроксимационного базиса.

А). Использование мультипликативных конструкций, в частности, конструкций из [8] (базисных функций аппроксимации Стренга-Фикса)

$$\chi^{(i)}(\mathbf{x}) = B^{(r)} \left[\frac{x^{(1)}}{h} - j_i^{(1)} \right] \times \dots \times B^{(r)} \left[\frac{x^{(d)}}{h} - j_i^{(d)} \right]; \tag{*}$$

 $\mathbf{x} = (x^{(1)}, ..., x^{(d)}); \ \mathbf{y}_i = (j_i^{(1)}h, ..., j_i^{(d)}h)$, где $j_i^{(k)}$ — целые числа; $B^{(r)}(w)$ — это B-сплайн r -го порядка; это позволяет проще переходить от одномерного к многомерным случаям.

Б). Нужны приемлемые аппроксимационные свойства. Например, для базиса (*)

$$\|f_{\xi} - L^{(M)}f_{\xi}\|_{\mathbb{C}(X)} \le H^{(r)}h^{r+1}\|f_{\xi}\|_{\mathbb{C}^{(r+1)}(X)}.$$

- В). Использовать базисы $\Xi^{(M)} = \{\chi^{(i)}(x), ..., \chi^{(i)}(x)\}$ с небольшой константой Лебега $H^{(Leb)} = \sum_{i=1}^{M} |\chi^{(i)}(x)|$. Для базиса (*) имеем $H^{(Leb)} = 1$.
- Г). Использовать базисы $\Xi^{(M)}$, которым соответствуют «компактные» коэффициенты; лучше всего, чтобы выполнялось $w^{(i)}[f_{\xi}(y_1),...,f_{\xi}(y_M)] = f_{\xi}(y_i); i = 1,...,M$.
- В), Г) это соображения устойчивости.
- [8] Марчук Г. И., Агошков В. И. Введение в проекционно-сеточные методы. М.: Наука, 1981.

Проведенные нами исследования (изучались базисы Лагранжа и Бернштейна, тригонометрические базисы, базис Стренга-Фикса для r=1,3) и с учетом замечаний из работ [6, 7, 9], позволяют сделать вывод о целесообразности использования мульти-линейного приближения

$$f_{\xi}(\mathbf{x}) \approx L^{(M)} f_{\xi}(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{M} f_{\xi}(\mathbf{y}_{i}) \chi^{(i)}(\mathbf{x});$$

$$\chi^{(i)}(\mathbf{x}) = B^{(1)} \left[\frac{\chi^{(1)}}{h} - j_{i}^{(1)} \right] \times \dots \times B^{(1)} \left[\frac{\chi^{(d)}}{h} - j_{i}^{(d)} \right]; \mathbf{x} = \left(\chi^{(1)}, \dots, \chi^{(d)} \right);$$

$$B^{(1)}(u) = \begin{cases} u + 1 \text{ при} - 1 \le u \le 0; \\ -u + 1 \text{ при } 0 \le u \le 1; \end{cases} \quad \mathbf{y}_{i} = \left(j_{i}^{(1)} h, \dots, j_{i}^{(d)} h \right).$$

$$0 \quad \text{иначе};$$

При решении задачи 1 нужно учесть, что, в отличие от постановок теории численного приближения функций, значения (коэффициенты) $f_{\xi}(y_i)$ не заданы; их требуется приближать по заданной выборке $\{\xi_1, ..., \xi_n\}$.

[9] *Милосердов В. В.* Дискретно-стохастические численные алгоритмы со сплайнвосполнениями. – Новосибирск, 2006 (Диссертация на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук / НГУ).

7

Имеется два основных способа приближения значения плотности $f_{\xi}(x)$ в заданной точке $x = \hat{y}$ по заданной выборке $\{\xi_1, ..., \xi_n\}$.

Первый способ — использование **ядерной (точечной) статистической оценки плотности**

$$f_{\xi}(\widehat{\mathbf{y}}) \approx \widetilde{f}_{\xi}^{(\widehat{\mathbf{y}};ker)}(n) = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} \kappa^{(\widehat{\mathbf{y}})}(\xi_j);$$

здесь $\kappa^{(y)}(z)$ — специально выбираемая *ядерная функция*, такая, что $f_{\xi}(\widehat{y}) \approx \int_X f_{\xi}(z) \kappa^{(\widehat{y})}(z) \, dz = \mathbf{E} \kappa^{(\widehat{y})}(\xi)$. Этот способ дает следующий алгоритм.

АЛГОРИТМ 1 ([4, 5], вычислительный функциональный ядерный алгоритм приближения вероятностной плотности). Приближаем значения $f_{\xi}(y_i)$ по формуле $f_{\xi}(y_i) \approx \tilde{f}_{\xi}^{(y_i;ker)}(n) = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \kappa^{(y_i)}(\xi_j)$; i=1,...,M (здесь $\{\xi_1,...,\xi_n\}$ — заданная выборка) и строим окончательную аппроксимацию плотности $f_{\xi}(x)$:

$$f_{\xi}(\mathbf{x}) \approx L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi}^{(ker)}(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{M} \tilde{f}_{\xi}^{(y_i;ker)}(n) \chi^{(i)}(\mathbf{x}).$$

Второй способ приближения значения плотности $f_{\xi}(x)$ в заданной точке $x = \hat{y}$ по заданной выборке $\{\xi_1, ..., \xi_n\}$ — использование **проекционной (точечной)** статистической оценки плотности

$$f_{\boldsymbol{\xi}}(\widehat{\boldsymbol{y}}) \approx \widetilde{f}_{\boldsymbol{\xi}}^{(\widehat{\boldsymbol{y}};pr)}(n,K) = \sum_{k=1}^{K} \left[\frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} \psi^{(k)}(\boldsymbol{\xi}_{j}) \right] \psi^{(k)}(\widehat{\boldsymbol{y}});$$

здесь $\mathbf{\Psi}^{(K)} = \left\{ \psi^{(1)}(\mathbf{y}), ..., \psi^{(K)}(\mathbf{y}) \right\}$ — подмножество бесконечной ортонормированной системы функций $\mathbf{\Psi}^{(\infty)} = \left\{ \psi^{(1)}(\mathbf{y}), \psi^{(2)}(\mathbf{y}), ... \right\}$ такой, что $\int_X \psi^{(i)}(\mathbf{y}) \, \psi^{(j)}(\mathbf{y}) \, d\mathbf{y} = 1$ при $i = j; \, \int_X \psi^{(i)}(\mathbf{y}) \, \psi^{(j)}(\mathbf{y}) \, d\mathbf{y} = 0$ при $i \neq j$ и $f_{\xi}(\mathbf{x}) = \sum_{k=1}^{\infty} c^{(k)} \psi^{(k)}(\mathbf{x}) = \sum_{k=1}^{\infty} \mathbf{E} \psi^{(k)}(\boldsymbol{\xi}) \, \psi^{(k)}(\mathbf{x})$. Получаем алгоритм.

АЛГОРИТМ 2 (**[10]**, вычислительный функциональный проекционный алгоритм приближения вероятностной плотности). Приближаем значения $f_{\xi}(\mathbf{y}_i)$ по формуле $f_{\xi}(\mathbf{y}_i) \approx \tilde{f}_{\xi}^{(\mathbf{y}_i;pr)}(n,K) = \sum_{k=1}^K \left[\frac{1}{n}\sum_{j=1}^n \psi^{(k)}(\boldsymbol{\xi}_j)\right] \psi^{(k)}(\mathbf{y}_i); i=1,...,M$ и строим окончательную аппроксимацию плотности $f_{\xi}(\mathbf{x})$:

$$f_{\xi}(x) \approx L^{(M,n,K)} \tilde{f}_{\xi}^{(pr)}(x) = \sum_{i=1}^{M} \tilde{f}_{\xi}^{(y_i;pr)}(n,K) \chi^{(i)}(x).$$

[10] Войтишек А. В., Шлымбетов Н. Х. Экономичные алгоритмы приближения вероятностной плотности по заданной выборке // Материалы XXI Международной конференции имени А. Ф. Терпугова «Информационные технологии и математической моделирование» (Карши, Узбекистан, 25–29 октября 2022 года). – Томск: ТГУ, 2023 (в печати).

Сформулируем следующее методически важное замечание [10].

Если взять одновременно ядерную функцию $\kappa^{(x)}(z)$ в виде

$$\kappa^{(x)}(\mathbf{z}) = \frac{I^{\left(\Delta^{(x)}\right)}(\mathbf{z})}{h^d}; \quad I^{(A)}(\mathbf{z}) = \begin{cases} 1 & \text{при } \mathbf{z} \in A, \\ 0 & \text{иначе;} \end{cases}$$

 $\Delta^{(x)} = \left\{ \mathbf{z} = \left(z^{(1)}, \dots, z^{(d)} \right) : x^{(s)} - \frac{h}{2} \le z^{(s)} < x^{(s)} + \frac{h}{2} ; \ s = 1, \dots, d; \ \mathbf{x} = \left(x^{(1)}, \dots, x^{(d)} \right) \right\}$ (здесь $\mathbf{I}^{(A)}(\mathbf{z})$ – индикатор множества A) и функции $\mathbf{\Psi}^{(\infty)}$ вида

$$\psi^{(i)}(\mathbf{z}) = \frac{I^{\left(\Delta^{(y_i)}\right)}(\mathbf{z})}{h^d},$$

то получается следующая хорошо изученная вычислительная схема.

АЛГОРИТМ 3 ([4, 5], многомерный аналог полигона частот). Приближаем

значения $f_{\xi}(y_i)$ по формулам $f_{\xi}(y_i) \approx \tilde{f}_{\xi}^{(y_i;pol)}(n) = \frac{1}{nh^d} \sum_{j=1}^n I^{\left(\Delta^{(y_i)}\right)}(\xi_j)$; $i=1,\ldots,M$ (здесь $\{\xi_1,\ldots,\xi_n\}$ — заданная выборка) и строим окончательную аппроксимацию плотности $f_{\xi}(x)$:

$$f_{\xi}(\mathbf{x}) \approx L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi}^{(pol)}(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{M} \tilde{f}_{\xi}^{(y_i;pol)}(n) \chi^{(i)}(\mathbf{x}).$$

Соавтор данных исследований, аспирант НГУ **Н. Х. Шлымбетов**, в рамках подготовки кандидатской диссертации

«Выбор аппроксимационных базисов и специальных систем функций в вычислительных алгоритмах приближения вероятностных плотностей», будет проводить сравнительное изучение сформулированных вычислительных функциональных ядерных и проекционных алгоритмов приближения вероятностной плотности по заданной выборке (алгоритмы 1 и 2), отличных от метода полигона частот (алгоритма 3), а конкретнее, изучение возможностей построения **теории условной оптимизации** (см. прежде всего [2–5]) для алгоритмов 1 и 2 в сравнении с хорошо изученным в [4, 5] алгоритмом 3.

Предположительно, основной вывод диссертационной работы будет состоять в том, что использование вариантов алгоритмов 1 и 2, отличных от многомерного аналога полигона частот (алгоритма 3), приводит к существенным проблемам в разработке подходов по согласованному выбору нужного объема n выборки $\{\xi_1, ..., \xi_n\}$, числа M узлов сетки $\{y_i\}$ для достижения заданного уровня погрешности L>0 с наименьшими затратами S (для проекционного алгоритма 2 требуются также соображения по разумному выбору числа K используемых ортонормированных функций $\Psi^{(K)} = \{\psi^{(1)}(y), ..., \psi^{(K)}(y)\}$).

Упомянутые выше проблемы возникают в рамках следующей **общей схемы теории условной оптимизации** [2–5].

Ставится задача согласованного выбора параметров M и n функционального алгоритма, обеспечивающего заданный уровень L погрешности $\delta^{(\mathbb{B})}(M,n)$ (для подходящего нормированного функционального пространства $\mathbb{B}(X)$) приближения

$$L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}(x) = L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}^{(ker)}(x) \vee L^{(M,n,K)}\tilde{f}_{\xi}^{(pr)}(x) \vee L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}^{(pol)}(x)$$

при минимальных вычислительных затратах S(M, n).

МЕТОД 1 [2–5]. Строится верхняя граница $UP^{(\mathbb{B})}(M,n)$ погрешности $\delta^{(\mathbb{B})}(M,n)$, зависящая от параметров M и n:

$$\delta^{(\mathbb{B})}(M,n) = \left\| f_{\xi} - L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi} \right\|_{\mathbb{B}(X)} \le U P^{(\mathbb{B})}(M,n).$$

Эта функция двух переменных приравнивается величине L. Из уравнения вида $UP^{(\mathbb{B})}(M,n)=L$ один из параметров (например, n) выражается через другой: $n=Y^{(L)}(M)$.

Это соотношение подставляется в выражение для затрат S(M,n) (которое тоже зависит от параметров M и n). В результате получается функция $\tilde{S}^{(\mathbb{B},L)}(M)$ одного переменного M, которая исследуется на минимум с помощью известных приемов математического или численного анализа.

Найденные значения $M_{min}^{(\mathbb{B})}(L) = M_{opt}^{(\mathbb{B})}(L)$, $n_{opt}^{(\mathbb{B})}(L) = Y^{(L)}\left[M_{opt}^{(\mathbb{B})}\right]$ объявляются условно-оптимальными параметрами соответствующего вычислительного алгоритма.

ЗАМЕЧАНИЕ. При оптимизации алгоритмов 1 и 2, кроме выбора параметров M и n, важным является оптимальный, согласованный с параметрами $M_{opt}^{(\mathbb{B})}(L)$ и $n_{opt}^{(\mathbb{B})}(L)$, выбор вспомогательных функций $\kappa^{(x)}(z)$ и $\Psi^{(K)} = \{\psi^{(1)}(y), ..., \psi^{(K)}(y)\}$, соответственно. Это приводит к рассмотрению дополнительных параметров (например, параметра K) и к определенной смене методики оптимизации (см. далее метод 2).

При изучении погрешности $\delta^{(\mathbb{B})}(M,n)$ необходимо выбрать как соответствующее нормированное функциональное пространство $\mathbb{B}(X)$, так и вероятностный смысл выполнения неравенства вида $\delta^{(\mathbb{B})}(M,n) \leq UP^{(\mathbb{B})}(M,n)$ (ведь $\delta^{(\mathbb{B})}(M,n)$ является случайной величиной). Следуя канонам классического численного анализа, в качестве пространств $\mathbb{B}(X)$ будем рассматривать $\mathbb{L}_2(X)$ и $\mathbb{C}(X)$.

Для хорошо разработанного \mathbb{L}_2 -**подхода** (см., например, **[2–5]**) выбирается сходимость в среднем погрешности

$$\delta^{(\mathbb{L}_2)}(M,n) = \|f_{\xi} - L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}\|_{\mathbb{L}_2(X)} = \left(\int_X \left[f_{\xi}(x) - L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}(x)\right]^2 dx\right)^{1/2}$$

к нулю при $M,n o \infty$ и строятся оценки сверху $UP^{(\mathbb{L}_2)}(M,n)$ такие, что

$$\left[\mathbf{E}\delta^{(\mathbb{L}_2)}(M,n)\right]^2 \leq UP^{(\mathbb{L}_2)}(M,n).$$

Для **С-подхода** (см., например, [2–5]) величина

$$\delta^{(\mathbb{C})}(M,n) = \left\| f_{\xi} - L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi} \right\|_{\mathbb{C}(X)} = \sup_{x \in X} \left| f_{\xi}(x) - L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi}(x) \right|$$

ограничивается сверху по вероятности:

$$\mathbf{P}[\delta^{(\mathbb{C})}(M,n) \le UP^{(\mathbb{C})}(M,n)] > 1 - \varepsilon$$

для некоторого достаточно малого $\varepsilon > 0$.

Для \mathbb{L}_2 -подхода и \mathbb{C} -подхода верхнюю границу погрешности $\delta^{(\mathbb{B})}(M,n)$ для $\mathbb{B}(X) = \mathbb{C}(X) \vee \mathbb{L}_2(X)$ записывают в виде суммы трех компонент:

- компоненты аппроксимации $\delta_{appr}^{(\mathbb{B})}(M)$ (в работах [2–5] она названа demepmunuposannoŭ компонентой, что приводит к некоторой «путанице»),
- стохастической компоненты $\delta_{stoch}^{(\mathbb{B})}(M,n)$ и
- компоненты смещения $\delta_{bias}^{(\mathbb{B})}(M)$.

Для С-подхода имеем

$$\delta^{(\mathbb{C})}(M,n) = \sup_{\mathbf{x} \in X} \left| f_{\xi}(\mathbf{x}) - L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi}(\mathbf{x}) \right| \leq \delta_{appr}^{(\mathbb{C})}(M) + \delta_{stoch}^{(\mathbb{C})}(M,n) + \delta_{bias}^{(\mathbb{C})}(M),$$

где
$$\delta_{appr}^{(\mathbb{C})}(M) = \left\| f_{\xi} - L^{(M)} f_{\xi} \right\|_{\mathbb{C}(X)}$$
, $\delta_{stoch}^{(\mathbb{C})}(M,n) = \left\| L^{(M)} \bar{f}_{\xi} - L^{(M,n)} \tilde{f}_{\xi} \right\|_{\mathbb{C}(X)}$, $\delta_{bias}^{(\mathbb{C})}(M) = \left\| L^{(M)} f_{\xi} - L^{(M)} \bar{f}_{\xi} \right\|_{\mathbb{C}(X)}$ (см., например, [2–5]).

3десь

$$L^{(M)}ar{f_{\xi}}(\pmb{x}) = L^{(M)}ar{f_{\xi}}^{(ker)}(\pmb{x}) = \sum_{i=1}^{M} \mathbf{E} \kappa^{(\pmb{y}_i)}(\pmb{\xi}) \ \chi^{(i)}(\pmb{x})$$
 для алгоритма 1,

$$L^{(M)}\bar{f}_{\xi}(\mathbf{x}) = L^{(M,K)}\bar{f}_{\xi}^{(pr)}(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{M} \left[\sum_{k=1}^{K} \mathbf{E}\psi^{(k)}(\xi)\psi^{(k)}(\mathbf{y}_{i}) \right] \chi^{(i)}(\mathbf{x})$$

для алгоритма 2 и

$$L^{(M)} \bar{f}_{\xi}(x) = L^{(M)} \bar{f}_{\xi}^{(pol)}(x) = \frac{1}{h^d} \sum_{i=1}^M \mathbf{E} I^{\left(\Delta^{(y_i)}\right)}(\xi) \, \chi^{(i)}(x)$$
 для алгоритма 3.

Для \mathbb{L}_2 -подхода получаем

$$\begin{split} \left[\mathbf{E}\delta^{(\mathbb{L}_{2})}(M,n)\right]^{2} &= \left[\mathbf{E}\left(\int_{X}\left[f_{\xi}(\mathbf{x})-L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}(\mathbf{x})\right]^{2}d\mathbf{x}\right)^{\frac{1}{2}}\right]^{2} \leq \\ &\leq 2\left[\delta^{(\mathbb{L}_{2})}_{appr}(M)\right]^{2}+\delta^{(\mathbb{L}_{2})}_{stoch}(M,n)+2\left[\delta^{(\mathbb{L}_{2})}_{bias}(M)\right]^{2}, \end{split}$$
 где
$$\delta^{(\mathbb{L}_{2})}_{appr}(M) &= \left\|f_{\xi}-L^{(M)}f_{\xi}\right\|_{\mathbb{L}_{2}(X)},\ \delta^{(\mathbb{L}_{2})}_{stoch}(M,n) = \int_{X}\ \mathbf{D}L^{(M,n)}\tilde{f}_{\xi}(\mathbf{x})\ d\mathbf{x}, \\ \delta^{(\mathbb{L}_{2})}_{bias}(M) &= \left\|L^{(M)}f_{\xi}-L^{(M)}\bar{f}_{\xi}\right\|_{\mathbb{L}_{2}(X)} \text{ (см., например, [2-5])}. \end{split}$$

Проведенный нами подробный сравнительный анализ построения верхних границ для компонент погрешности алгоритмов 1–3 $\delta_{appr}^{(\mathbb{B})}(M) = \delta_{appr}^{(\mathbb{B},ker)}(M) \vee \delta_{appr}^{(\mathbb{B},pr)}(M) \vee \delta_{appr}^{(\mathbb{B},pol)}(M), \delta_{bias}^{(\mathbb{B})}(M) = \delta_{bias}^{(\mathbb{B},ker)}(M) \vee \delta_{bias}^{(\mathbb{B},pr)}(M,K) \vee \delta_{bias}^{(\mathbb{B},pol)}(M)$ и $\delta_{stoch}^{(\mathbb{B})}(M,n) = \delta_{stoch}^{(\mathbb{B},ker)}(M,n) \vee \delta_{stoch}^{(\mathbb{B},pr)}(M,n,K) \vee \delta_{stoch}^{(\mathbb{B},pol)}(M,n)$ для $\mathbb{B}(X) = \mathbb{L}_2(X) \vee \mathbb{C}(X)$ показывает, что оптимизационный **метод 1 реализуем только для алгоритма 3**, а для алгоритмов 1 и 2 следует применять

МЕТОД 2. Выбор параметров M и n (а также вспомогательных функций $\kappa^{(x)}(z)$ и $\Psi^{(K)}=\{\psi^{(1)}(y),...,\psi^{(K)}(y)\}$) происходит согласно соотношениям

$$\delta_{appr}^{(\mathbb{B})}(M) = \frac{L}{3}, \qquad \delta_{bias}^{(\mathbb{B})}(M) = \frac{L}{3}, \qquad \delta_{stoch}^{(\mathbb{B})}(M,n) = \frac{L}{3}.$$

Приведем формулы условно-оптимальных параметров, полученных в [4, 5] по методу 1 для многомерного аналога полигона частот (алгоритма 3)

$$M_{opt}^{(\mathbb{L}_{2},pol)}(L) = \left[A_{1}^{(\mathbb{L}_{2})}\right]^{\frac{d}{4}} \times \left(\frac{d+4}{d}\right)^{\frac{d}{4}} \times L^{-d/2},$$

$$n_{opt}^{(\mathbb{L}_{2},pol)}(L) = \frac{A_{2}^{(\mathbb{L}_{2})} \times \left[A_{1}^{(\mathbb{L}_{2})}\right]^{\frac{d}{4}} \times (d+4)^{\frac{d}{4}+1}}{4d^{\frac{d}{4}}} \times L^{-2-\frac{d}{2}},$$

$$M_{opt}^{(\mathbb{C},pol)}(L) = \left(\frac{A_{1}^{(\mathbb{C})} \times \left[(2a+1)d+4\right]}{(2a+1)\times d}\right)^{\frac{d}{2}} \times L^{-\frac{d}{2}},$$

$$n_{opt}^{(\mathbb{C},pol)}(L) = \frac{\left[A_{1}^{(\mathbb{C})}\right]^{\frac{d}{2}} \times \left[A_{2}^{(\mathbb{C})}\right]^{2} \times \left[(2a+1)d+4\right]^{2+\frac{d}{2}}}{16\left[(2a+1)d\right]^{\frac{d}{2}}} \times \left[2\ln M_{opt}^{(\mathbb{C},pol)}(L) - \ln \ln M_{opt}^{(\mathbb{C},pol)}(L) + 2A_{3}^{(\mathbb{C})}\right] \times L^{-2-\frac{d}{2}}$$

для некоторых положительных констант $A_1^{(\mathbb{L}_2)}$, $A_2^{(\mathbb{L}_2)}$, $A_1^{(\mathbb{C})}$, $A_2^{(\mathbb{C})}$, $A_3^{(\mathbb{C})}$ и a.

Для алгоритма 1 с произвольной ядерной функцией $\kappa^{(x)}(z)$ для выбора параметров M,n можно предложить метод 2 с использованием:

– для ℂ-подхода: соотношений

$$H_{appr}^{(\mathbb{C})}M^{-\frac{2}{d}} = \frac{L}{3}; \sup_{\boldsymbol{y} \in X} \left| \frac{1}{\text{mes } X} \int_{X} \left[f_{\boldsymbol{\xi}}(\boldsymbol{z}) \, \kappa^{(\boldsymbol{y})}(\boldsymbol{z}) \, \text{mes } X - f_{\boldsymbol{\xi}}(\boldsymbol{y}) \right] d\boldsymbol{z} \right| = \frac{L}{3}; \frac{H_{stoch}^{(\mathbb{C},ker)}}{\sqrt{n}} = \frac{L}{3};$$

– для \mathbb{L}_2 **-подхода:** соотношений

$$2\left[H_{appr}^{(\mathbb{L}_2)}\right]^2 M^{-\frac{4}{d}} = \frac{L^2}{3}; \quad \frac{\max X \times \max_{i=1,\dots,M} \mathbf{D} \kappa^{(\mathbf{y}_i)}(\boldsymbol{\xi})}{n} = \frac{L^2}{3};$$
$$\frac{2}{\max X} \sup_{\mathbf{y} \in X} \left(\int_X \left[f_{\boldsymbol{\xi}}(\mathbf{z}) \, \kappa^{(\mathbf{y})}(\mathbf{z}) \, \max X - f_{\boldsymbol{\xi}}(\mathbf{y}) \right] d\mathbf{z} \right)^2 = \frac{L^2}{3};$$

для некоторых положительных констант $H_{appr}^{(\mathbb{C})}$, $H_{stoch}^{(\mathbb{C},ker)}$, $H_{appr}^{(\mathbb{L}_2)}$.

Для алгоритма 2 с ортонормированными функциями $\Psi^{(K)} = \{\psi^{(1)}(y), ..., \psi^{(K)}(y)\}$ для выбора параметров M, n можно предложить метод 2 с использованием:

– для С-подхода: соотношений

$$H_{appr}^{(\mathbb{C})} M^{-\frac{2}{d}} = \frac{L}{3}; \sup_{\mathbf{y} \in X} \left| \sum_{k=K+1}^{\infty} \left[\int_{\mathbf{X}} f_{\xi}(\mathbf{z}) \psi^{(k)}(\mathbf{z}) d\mathbf{z} \right] \psi^{(k)}(\mathbf{y}) \right| = \frac{L}{3}; \frac{H_{stoch}^{(\mathbb{C},pr)}(K)}{\sqrt{n}} = \frac{L}{3};$$

— для \mathbb{L}_2 -подхода: соотношений

$$2\left[H_{appr}^{(\mathbb{L}_{2})}\right]^{2} M^{-\frac{4}{d}} = \frac{L^{2}}{3}; \quad \frac{\max X \times \max_{i=1,\dots,M} \mathbf{D}\left[\sum_{k=1}^{K} \psi^{(k)}(\xi)\psi^{(k)}(y_{i})\right]}{n} = \frac{L^{2}}{3};$$

$$2 \max X \sup_{\mathbf{y} \in X} \left(\sum_{k=K+1}^{\infty} \left[\int_{X} f_{\xi}(\mathbf{z})\psi^{(k)}(\mathbf{z}) d\mathbf{z}\right]\psi^{(k)}(\mathbf{y})\right)^{2} = \frac{L^{2}}{3}$$

для некоторых положительных констант $H_{appr}^{(\mathbb{C})}$, $H_{stoch}^{(\mathbb{C},pr)}(K)$, $H_{appr}^{(\mathbb{L}_2)}$.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В докладе показано, как конструкции и теория функциональных алгоритмов метода Монте-Карло могут быть перенесены на компьютерные алгоритмы экономичного приближения (с заданной точностью) неизвестной плотности распределения случайной величины по заданной выборке.

Соображения теории условной оптимизации рассматриваемых компьютерных алгоритмов, связанные с выбором количества узлов аппроксимационной сетки и необходимого подмножества выборочных значений для достижения заданного уровня погрешности за минимальное время вычислений, показывают целесообразность использования на практике многомерного аналога полигона частот.

ВОПРОСЫ К СЛУШАТЕЛЯМ

- 1. Насколько актуальна постановка Задачи 1? Как и где искать приложения для рассматриваемых вычислительных схем?
- 2. Какие еще непараметрические оценки в узлах аппроксимационной сетки (кроме использования ядерных и проекционных оценок) целесообразно рассмотреть?

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!

vav@osmf.sscc.ru